

NUMERO

FREQUENCY (c/s)

# AUGUSTA ALTA FEDELTA - STEREO STUDIO 50 S פמם מומעדם

POWER OUTPUT (W)

30

20





Ing. S. & Dr. GUIDO

PIAZZA TRENTO 8
20135 MILANO

Posta: 20135 - MILANO
Telefoni: 54.20.51 (5 linee)
(Prefisso 02) 54.33.51 (5 linee)
Telex: 32481 BELOTTI
Telegrammi: INGBELOTTI- MILANO

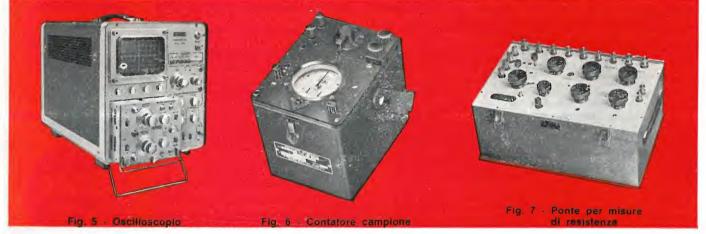
GENOVA - VIA G. D'ANNUNZIO 1/7 - TEL. 5.23.09 - 18121 R O M A - VIA LAZIO 6 - TELEFONI 46.00.53/4 - 00187 NAPOLI - VIA CERVANTES 55/14 - TEL. 32.32.79 - 80133

SEDE DELLA SOCIETÀ

# STRUMENTI



# PER MISURE ELETTRICHE



# VARIAC®,, VARIATORI DI TENSIONE ALTERNATA



# La Chinaglia

#### ELETTROCOSTRUZIONI s.a.s.

Via Tiziano Vecellio 32 - Tel. 25.102 - 32100 Belluno





#### **DINOTESTER - GRANDE NOVITA**

200.000  $\Omega/V$  cc. e 20.000  $\Omega/V$  ca. 46 portate Analizzatore elettronico con transistore ad effetto di campo. Alimentazione autonoma data da una pila al mercurio in dotazione. Modello tascabile. Novità as-soluta.

PREZZO NETTO AL RADIOTECNICO

DINOTESTER SIGNAL INJECTOR UNIVERSALE per la ricerca dei guasti negli apparecchi radio e TV. Il se-gnale presente all'uscita, dato il particolare circuito, è modulato in ampiezza frequenza e fase e copre la gamma delle onde medie e corte, la modulazione di frequenza ed i canali VHF UHF della TV.

PREZZO NETTO AL RADIOTECNICO

#### L. 23.500

#### LAVAREDO 40.000 $\Omega/V$ in cc. e ca. 49 portate

Analizzatore che risponde alle molteplici esigenze del radiotecnico per il servizio radio TV e TV a colori, data l'eccezionale sensibilità ottenuta con l'impiego di componenti altamente professionali. L'alimentazione per le misure ohmmetriche è effettuata da pile interne e quindi si possono eseguire misure su apparecchiature con telaio sotto tensione.

LAVAREDO SIGNAL INJECTOR UNIVERSALE

(vedi caratteristiche DINOTESTER S.I.)

#### ANALIZZATORE AN/660-B - 20.000 $\Omega/V$

in cc. e ca. - 50 portate

Questo apparecchio soddisfa le esigenze di ogni radio-riparatore nel controllo della corrente assorbita dalle varie apparecchiature alimentate in ca. L'alimentazione per le misure ohmmetriche è effettuata da pile interne e quindi si possono eseguire misure su apparecchiature con telaio sotto tensione.

ANALIZZATORE AN/660 B SIGNAL INJECTOR UNIVERSALE

(vedi caratteristiche DINOTESTER S.I.)

#### presenta la prestigiosa serie dei 3 tester LAVAREDO DINOTESTER

per il servizio Radio - TV e TV a colori:

#### CARATTERISTICHE COMUNI AI 3 TESTER:

- SCATOLA in materiale plastico antiurto con calotta « Cristallo »
- STRUMENTO cl. 1,5 tipo bobina mobile e magnete permanente.
- QUADRANTE a specchio con scale a colori.
- RESISTENZE di precisione Rosenthal, del tipo a strato di carbone con tolleranze del  $\pm$  1% conformemente alla classe 2 delle norme
- BOCCOLE di contatto Ediswan in bronzo fosforoso rispondenti alle
- DIODI al germanio ed al silicio Philips, della serie professionale.
- DISPOSITIVO di protezione dello strumento.
- ALLOGGIAMENTO « cambio pila » accessibile dall'esterno.

#### ACCESSORI IN DOTAZIONE AI TRE TESTER

- ASTUCCIO in salpa.
- COPPIA PUNTALI rosso-nero ad alto iso!amento.
- MANUALE di istruzioni per l'uso.
- CAVETTO DI COLLEGAMENTO alla rete per capacimetro solo per i mod. LAVAREDO e AN-660-B.

#### PRESTAZIONI

A cc	7 portate	da 5 µA a 2,5 A
V cc	9 portate	da 0,1 V. a 1000 V. (25.000)*
V ca	6 portate	da 5 V. a 1000 V.
d <b>B</b>	6 portate	da — 10 a + 62
V BF	6 portate	da 5 V. a 1000 V.
Ω	6 portate	da 1 KΩ a 100 MΩ
	6 portate	da 5 µF a 5 F

<sup>\*</sup> con puntale a richiesta A.T. DINO

A cc & portate	da 30 µA a 3 A
A ca 5 portate	da 300 µA a 3 A
V cc 8 portate	da 420 mV. a 1200 V. (3,000-30,000) V. *
V ca 7 portate	da 1,2 V. a 1200 V. (3000) V. *
V BF 7 portate	da 1,2 V. a 1200 V.
dB 6 portate	da — 20 a + 62
Cap. a reattanza	2 portate 50.000 - 500.000 pF
Cap. ballstico	3 portate 10 - 100 - 1000 μF
-	5 mostato 20 000 O a 200 MO

<sup>\*</sup> con puntale a richiesta A.T.

Ca	p. ba	listico	3 portate 10 - 100 - 1000 μF
Ca	p. a	reattanza	2 portate 25.000 - 250.000 pF
dB		7 portate	da — 20 a + 66
Q		5 portate	da 10 KΩ a 100 MΩ
٧	BF	7 portate	da 1,5 a 1500 V.
A (	ca	5 portate	da 500 uA a 2,5 A
A (	cc	6 portate	da 50 µA a 2,5 A
٧	ca.	7 portate	da 1,5 a 1500 V.
٧	CC	8 portate	da 300 mV. a 1500 V. (25.000) V. *

<sup>\*</sup> con puntale a richiesta A.T.







Filiali: 20122 MILANO - Via Cosimo del Fante, 14 - Telefono 833.371 

(Munchen) 8192 GARTENBERG - Edelweissweg, 28

Per informazioni richiedeteci fogli particolareggiati o rivolgetevi presso i rivenditori radio-TV



minima corrente di dispersione basso fattore di rumore ridotta tensione di saturazione elevato grado di amplificazione selezione in gruppi di amplificazione



# transistori NPN PLANARI EPITASSIALI al silicio per bassa frequenza BC 107 - BC 108 - BC 109

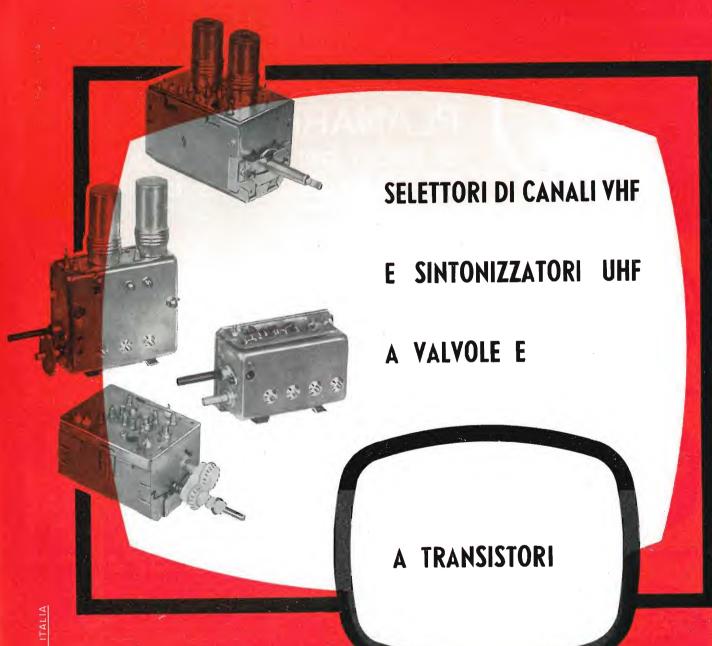
BC 107 e BC 108 impieghi generali in BF BC 109 stadi preamplificatori a basso rumore

DATI TECNICI		BC 107	BC 108	BC 109
Tensione collettore-emettitore V <sub>CEO</sub> max.	V	45	20	20
Tensione emettitore-base V <sub>EBO</sub> max.	V	5	5	5
Corrente collettore I <sub>c</sub>	mA	100	100	100
Corrente di base la	mA	20	20	20
Temperatura di giunzione Tj	°C	175	175	175
Potenza totale di dissipazione Ptot	mW	300	300	300
Tensione di saturazione del collettore $V_{\text{CEsat}}$ ( $I_{\text{C}}=10\text{mA},\ I_{\text{C}}/I_{\text{B}}=20$ )	mV	90	90	90
Corrente residua collettore-base I <sub>CBO</sub> (V <sub>CBO</sub> = 45 V per BC 107, 20 V per BC 108 e BC 109)	nA	0,2 (< 15)	0,2 (< 15)	0,2 (< 15)
Frequenza di transito fT ( $I_c = 10$ mA, $V_{c\epsilon} = 5$ V, f = 100 MHz)	MHz	300 (> 150)	300 (> 150)	300 (> 150)
Fattore di rumore F (Ic = 0,2 mA, $V_{c\epsilon}=$ 5V, RG = 2 k $\Omega$ , f = 1 kHz	dB	2 (< 6)	2 (< 6)	< 4
$\Delta f = 200$ Hz per BC 107 e BC 108 —30 15 kHz per BC 109)				
Amplificazione dinamica di corrente hfe $I_c = 2$ mA, $V_{ce} = 5$ V, $f = 1$ kHz)	Α	222 (125260)	222 (125260)	
16 - 2 11/1, Veg - 5 V, 1 - 1 11/12/	В	300 (240500)	330 (240500)	330 (240500)
	C	_	600 (450900)	600 (450900)

ELETTRA S.P.A. - MILANO SIEMENS



# DUCATI ELETTROTECNICA



₩ DUCATI elettrotecnica MICROFARAD UP

BOLOGNA BORGO PANIGALE Casella Postale 588 - Telejoni 400.312 (15 linee)





- PE 72 Z CAMBIADISCHI MONTATO IN UN CONTE-NITORE IN LEGNO DI NOCE CON COPERCHIO TRASPARENTE. La riproduzione si effettua mediante collegamento del cambiadischi con qualsiasi apparecchio radio.
- PE 72 VH COMPLESSO MONOFONICO CON AM-PLIFICATORE TRANSISTORIZZATO E BOX ALTO-PARLANTE SEPARATO. Possibilità di riproduzione stereofonica mediante collegamento con un normale apparecchio radio.
- PE 724 VH COMPLESSO STEREOFONICO CON AMPLIFICATORE A TRANSISTOR A DUE BOX ALTO-PARLANTI SEPARATI.
- 4 PE MUSICAL 72 FONOVALIGIA CON AMPLIFICA-TORE INCORPORATO ED ALTOPARLANTE CONTE-NUTO NEL COPERCHIO.

APPARECCHIO DA RIPRODUZIONE COMPLETAMENTE AUTOMATICO, DI NUOVA CONCEZIONE TECNICA, LINEA MODERNA E SEMPLICE IMPIEGO.

LIFT AUTOMATICO PER IL SOLLEVAMENTO E LA DISCESA DEL BRACCIO SUL DISCO SIA DURANTE LA RIPRODUZIONE SINGOLA CHE IN QUELLA MULTIPLA - UNA SOLA LEVA DI COMANDO PER TUTTE LE VARIE FUNZIONI - SUPERFLUA OGNI SPECIALE MISURAZIONE DEL DIAMETRO DEI DISCHI - POSSIBILITA' DI RIPETIZIONE CONTINUA DEL DISCO.

RAPPRESENTANTE ESCLUSIVISTA PER L'ITALIA

**ALOIS HOFMANN** - Via Paruta 76 - Milano - Tel. 2564706 - 2564886





















1968

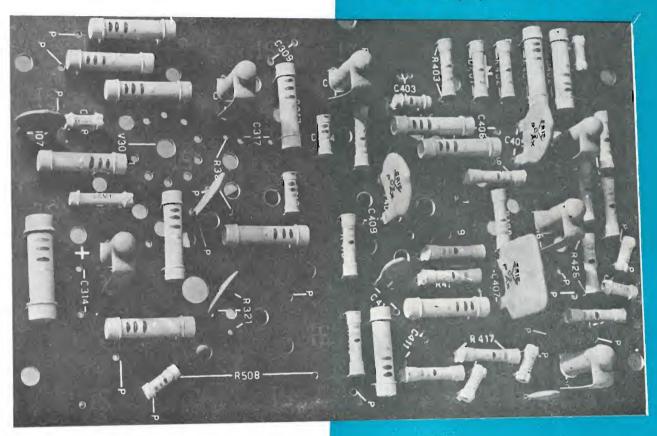
L'Editore, il Direttore, la Redazione e l'Ufficio Pubblicità, ringraziano vivamente tutti coloro che hanno seguito e seguono la rivista **L'antenna** da quarant'anni e augurano a tutti i lettori, agli inserzionisti e collaboratori un prospero 1968.





# USATE CIRCUITI STAMPATI? ECCO I VOSTRI COMPONENTI

« PLUGGABLES » RESISTENZE AD IM-PASTO DI CARBONE E CONDENSATO-RI CERAMICI CON TERMINALI PRE-FORMATI INSERIBILI DIRETTAMENTE SU CIRCUITI STAMPATI. L'impiego dei componenti convenzionali su circuiti stampati comporta la preparazione del terminali, con operazioni di sagomatura, taglio e piegatura i cui tempi e costi effettivi possono facilmente sfuggire anche alla più accurata analisi. Le resistenze e i condensatori ceramici « Pluggables » hanno i terminali preformati che permettono l'inserimento diretto e l'immediato bloccaggio sul circuito con la giusta sporgenza dalla parte da saldare, consentendo sostanziali economie nei costi poichè eliminano ogni operazione di preparazione e di controllo.





ERIE RESISTOR LTD 1. HEDDON St. W. 1. LONDON - ENGLAND

Non richiedono particolari attrezzature per l'impiego, sono economici, di rapido (40 pezzi al primo) e sicuro inserimento, facilmente e perfettamente saldabili con qualunque metodo e conferiscono al circuito stampato un aspetto nitido e pulito.

Richiedete informazioni e campioni alla filiale Italiana

## ERIE CONTINENTAL S. p. A.

VIA MELCHIORRE GIOIA 66 - 20124 MILANO - TELEFONO 68.84.833 (3 linee) - TELEX 32.386 - Indirizzo telegr.: «ERIE MILANO»

# FISHER





#### CARATTERISTICHE TECNICHE

comandi: Volume principale, Bilanciamento, Controllo note basse destro e sinistro, Controllo note acute destro e sinistro, Selettore del tipo di funzionamento, Selettore di ingresso a quattro posizioni, Comando di potenza, Filtro note alte, Commutatore per esclusione altoparlanti, Interruttore monitore nastro.

INGRESSI: Testina nastro. Fono a bassa impedenza, Fono ad alta impedenza, Sintonizzatore, Ausiliario, Monitore.

USCITE: Ad 8 e 16 ohm per altoparlanti, a bassa impedenza (con circuito di protezione) per cuffia, ad alta impedenza per registratore a nastro.

POTENZA DI USCITA: 20/20 watt (A.F. 17/17 eff. 15/15 watt AMG/3, standard britannico N. 3860: potenza nominale di uscita efficace per onde sinusoidali continue e con 0,10/0 di distorsione ad 1 kHz).

ullet RESPONSO DI TENSIONE ALLA FREQUENZA: amplif. di potenza: 10-68.000 Hz  $\pm$ 0,5 dB generale: 17-32.000 Hz ± 1 dB • RESPONSO DI POTENZA ALLA FREQUENZA (Generale): 20-23.000 Hz  $\pm$  0,5 dB a 12/12 W - 20-20.000 Hz  $\pm$  0,5 dB a 15/15 W. 20-20.000 Hz ± 1,5 dB a 17/17 W • AMPIEZZA DI BANDA DI POTENZA: 25-20.000 Hz a 20/20 W ed  $1^{0}/_{0}$  distors. 3a arm. ullet RESPONSO AI TRANSISTORI: tempo di salita inferiore a 5  $\mu$  sec. - « overshoot » e « ringing »: inferiore al  $3^0/_0$  • SENSIBILITA' DI INGRESSO per 20/20 W: Testina nastro: 2 mV - Fono b.i.: 3,5 mV - Fono a.i.: 8 mV -Sintonizzatore: 300 mV - Ausiliario: 300 mV - Monitore: 300 mV • RONZIO E RUMORE DI FONDO (al disotto della uscita a 20/20 W): ingressi ad alto livello: — 80 dB ingressi fono: — 60 dB • FILTRO NOTE ALTE: — 10 dB a 10.000 Hz • FILTRO NOTE BASSE: eliminazione al di sotto di 20 Hz • CONTROLLI BASSE (per ciascun canale) - Variazione totale di 15 dB a 50 Hz • CONTROLLI ALTE (per ciascun canale) - Variazione totale 16 dB a 10.000 Hz • VALVOLE: Nove in totale (cinque 12AX7 e quattro 7189) • ALIMENTAZIONE: mediante diodi al silicio, a circuito solido • INGRESSI RETE: 100/130 V o 210/230 V 50 Hz - 115 W - 120 VA • DIMENSIONI: mm 283 di largh. - 122 di alt. e 300 di prof. • Peso: 10 Kg • MOBILETTO: In noce, 50 UW (facoltativo).

GARANZIA L'X-100-A (come pure le altre apparecchiature di produzione Fisher) è completamente coperto da garanzia contro ogni difetto derivante dal materiale. Le parti difettose vengono sostituite gratuitamente entro TRE ANNI dalla data di vendita (ed un solo anno di garanzia per le valvole). Ciascuna unità X-100-A viene fornita con istruzioni assai dettagliate redatte in lingua Inglese, Francese, Tedesca e Spagnola, e con schema elettrico.

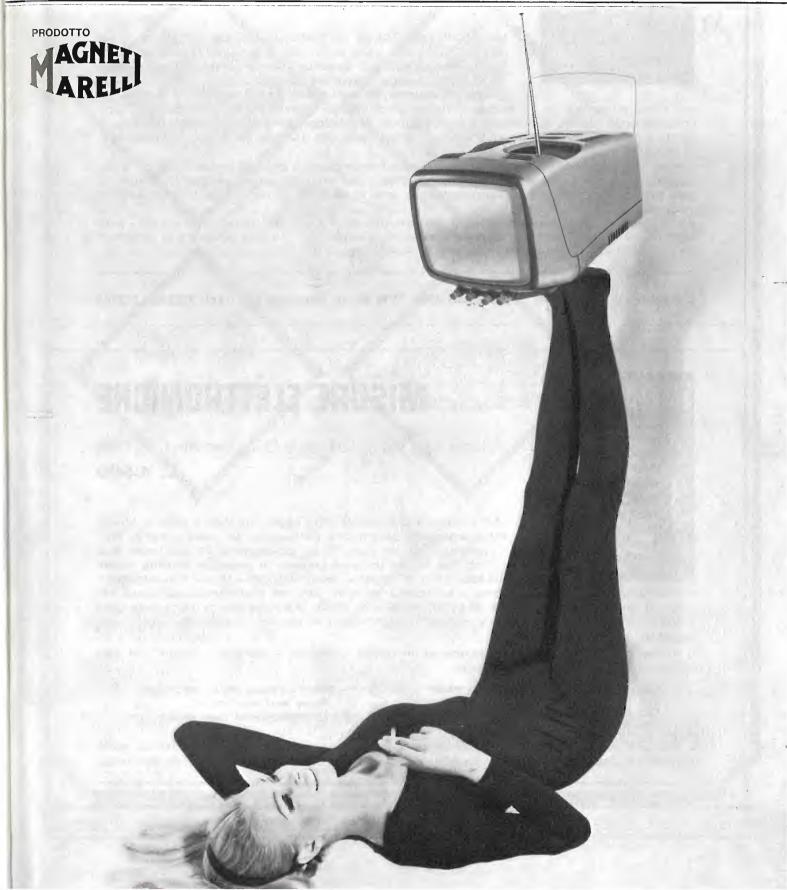
AGENTI GENERALI PER L'ITALIA

And International s.p.a.

20129 MILANO

VIALE PREMUDA 38/a TEL. 79 57 62/63 - 78 07 30

# RADIO AUTORADIO TELEVISORI TELEVISORI MARCIO MESTICI MESTI





#### CORSO DI TELEVISIONE IN BIANCO E NERO

in 11/12 volumi corredati di numerose figure e schemi L. 3.000 al volume formato 17x24 cm

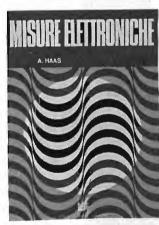
Nel 1952 la Casa Editrice « Il Rostro » pubblicava il 1º Corso Nazionale di TV, al quale arrise un brillantissimo successo con vasta risonanza anche all'estero. E' da tempo esaurita l'ultima edizione di detto Corso teorico pratico; le continue richieste da parte di scuole di elettronica, di industrie TV e di privati, hanno indotto « Il Rostro » ad

una nuova edizione e ne ha affidato l'incarico ad un anziano esperto, che ha preferito rifare quasi completamente l'opera, aggiornandola con l'aggiunta dell'impiego dei transistori in TV, eliminando vecchi schemi superati e sostituendoli coi più recenti delle più rinomate Case mondiali fabbricanti

Il nuovo Corso comprende una vasta casistica della ricerca guasti, i ben noti problemi « quiz » e numerosi esercizi svolti, alla fine di ogni volume. Infine, i più preparati analiticamente, troveranno in esso trattazioni teoriche di alcuni argomenti, che solo in tal modo possono essere completamente

Gli 11/12 volumi di televisione in bianco e nero, accanto agli 8 volumi del « Corso di TV a colori » pure edito da «Il Rostro», costituirà un trattato moderno e completo di TV, che arricchirà la biblioteca del radiotecnico, di cui diverrà consigliere indispensabile.

Editrice IL ROSTRO - 20155 MILANO - Via Monte Generoso 6/a - Tel. 321542 - 322793



# A. HAAS MISURE ELETTRONICHE

Volume pag. VIII + 320 con 320 fig. formato 17x24 cm

L. 4.500

Molto sentita è la necessità di un'opera, che tratti il vasto e interessante argomento delle misure elettroniche, nel quale s'imbatte continuamente il tecnico radio-TV nell'espletamento del suo lavoro quotidiano. Per trovare un'opera preziosa in proposito, bisogna risalire nel tempo fino al magnifico lavoro intitolato « Misure Radiotecniche »

del Maestro Pession, ma tale opera è scomparsa da molti anni per esaurimento dell'ultima edizione. Il nuovo volume « MISURE ELETTRONICHE », di attuale pubblicazione da parte della Casa Editrice «Il Rostro», aggiunge alla trattazione degli argomenti classici, quella delle nuove misure (ad es. sui semiconduttori).

Il volume dell'A. Haas, tradotto in italiano da un valente specialista, comprende 7 capitoli, nei quali le misure elettroniche sono così trattate:

Cap. I - Principi fondamentali delle misure

Cap. V - Misure sui dispositivi semiconduttori

Cap. VI - Misure sugli amplificatori Cap. II - Misure di grandezze elettriche

Cap. VII - La stabilizzazione degli alimentatori

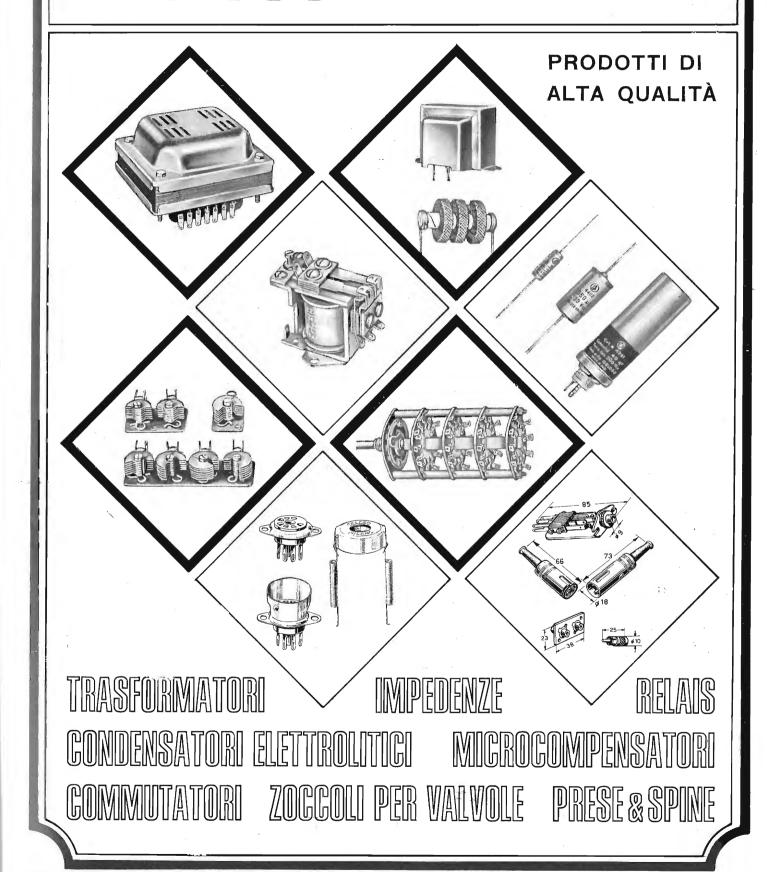
Cap. III - Misura dei componenti passivi Cap. IV - Misure sui tubi elettronici

Il volume è indispensabile al tecnico di laboratorio, al riparatore radio-TV, al progettista di apparecchiature elettroniche industriali (calcolatori, automazione ecc.) e allo studente di elettronica.

Editrice IL ROSTRO - 20155 MILANO - Via Monte Generoso 6/a - Tel. 321542 - 322793

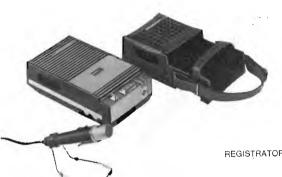
# **GELOSO**

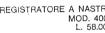
#### COMPONENTI E PARTI STACCATE

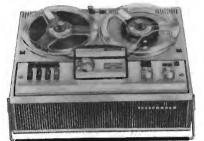


RICHIEDERE CATALOGO ILLUSTRATO APPARECCHI, GRATUITO, ALLA GELOSO S.p.A. - VIALE BRENTA, 29 - 20139 MILANO

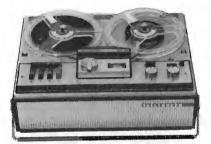
# per una registrazione ed una riproduzione perfette







REGISTRATORE A NASTRO MOD. 203 ST2 A 2 PISTE L. 160.000 MOD. 203 ST4 A 4 PISTE L. 160.000

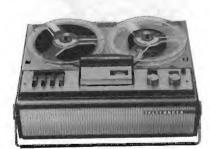


REGISTRATORE A NASTRO MOD. 201 L. 111.500

# REGISTRATORI **TELEFUNKEN**

garantiti da una grande marca!

I registratori TELEFUNKEN sono studiati in modo da soddisfare tutte le esigenze. Dai modelli più semplici ai tipi professionali. l'acustica e la fedeltà sono sempre perfette. Tutta la serie dei registratori a nastro TELEFUNKEN, sino al nuovo modello 4001, che funziona con semplici caricatori a cassetta (una vera novità!), offrono il meglio della tecnica più avanzata e sono garantiti da un nome famoso.



REGISTRATORE A NASTRO MOD. 200



REGISTRATORE A NASTRO MOD. 302 L. 110.000



REGISTRATORE A NASTRO MOD. 204



TELEFUNKEN



REDECESIO fraz. Segrate (Milano) Via Umbria, 10

Telefoni 210.063 - 263.674 - 218.621



# COMPONENTI TV **INDUSTRIE**

- GIOGHI DI DEFLESSIONE 90° 114°
- TRASFORMATORI EHT
- TRASFORMATORI USCITA VERTICALE sia per TV a valvole che a transistor
- COMPONENTI per TV per Riparatori

STABILIZZATORI DI TENSIONE A FERRO SATURO PER TV

STABILIZZATORI DI TENSIONE A FERRO SATURO PER USO INDUSTRIALE

Sul nuovo catalogo sono illustrati i NUOVI COMPONENTI per TV a transistor sia per deflessione 90° che 110° Il nuovo catalogo completo dei componenti viene spedito ai riparatori che ne facciano richiesta inviando assegno di L. 1000. Agli stessi indicheremo il più vicino NEGOZIO GROSSISTA





QUANDO IL CLIENTE CHIEDE QUALITÀ **DESIDERA** 

# Westinghouse



Mod. 1012 12"

CABLATI INTERAMENTE A MANO SINTONIA ELETTRONICA CONTROLLI STABILIZZATI SONORO CON EFFETTO PRESENZA



 $\overline{M}$   $\overline{M}$ 

I TELEVISORI CHE PER LE LORO QUALITA' TECNICHE







WESTINGHOUSE

**POTENZIOMETRI** a strato di carbone e a filo









Potenziometri speciali per TV a colori

CAMBIADISCHI



**GIRADISCHI** 



Altri prodotti per l'industria

Motori frazionari a cc e ca Cartucce piezoelettriche Interruttori rotativi Interruttori con chiave

Invio gratuito dei cataloghi

modelli a corrente alternata e a corrente continua, a 2 e a 4 velocità, monofonici, stereofonici e per Hi-Fi.

LESA COSTRUZIONI ELETTROMECCANICHE S.p.A. - Via Bergamo, 21 - 20135 MILANO Uffici Regionali:
TORINO-GENOVA-PADOVA-BOLOGNA-FIRENZE-ROMA-NAPOLI-BARI-PALERMO-CATANIA



## MALLORY



BATTERIES SRL 20158 - MILANO 3. Via Catone Tel. 3761888/90

# Pile al mercurio e alcalino manganese

Agenzie con deposito:

10143 - TORINO - 1, Piazza G. Perotti - tel. 70120

35100 - PADOVA - 9, Via Malaspina - tel. 37183

50122 - FIRENZE - 45, Via Tripoli - 263583

42100 - REGGIO EMILIA - 38, Via Roma - tel. 34415

00100 - ROMA - Recapito: tel. 374057

# **ALTA FEDELTA'**

airadischi amplificatori sistemi di altoparianti registratori

SOCIETÀ AUDIO VIA G. CASALIS 41 - TELEF. 76.11.33

esclusivista per l'Italia di parecchie fra le migliori marche americane

#### **ELECTRONICS** AD-YU (USA)

#### MISURE DI FASE VIDEO



## FASOMETRO TIPO 422

50 HZ A 10 MEGAHZ

#### **CARATTERISTICHE**

- Lettura diretta della fase indipendente da variazioni di ampiezza o frequenza del segnale.
- Uscita analogica per registrazioni di curve caratteristiche di fase.
- Precisione relativa 1/4°, assoluta ± 1°.

#### USI

Misure di fase di filtri, amplificatori di reazione, circuiti video ecc. Caratteristiche lineari di fase sono importanti per la riproduzione fedele di segnali video, impulsi, SEGNALI DI TV A COLORI ecc. Questo strumento, data la semplicità d'uso, è ideale anche per impiego in produzione.

#### LA AD-YU INOLTRE PRODUCE

Fasometri da 0,0001 Hz a 18 GHz, analizzatore di funzione di trasferimento, linee di ritardo, amplificatori miniaturizzati, componenti coas-

AGENTE ESCLUSIVO PER L'ITALIA:

#### Dott. Ing. M. VIANELLO

Sede: 20122 MILANO - Via L. Anelli, 13 - Tel. 553.811/081 Filiale: 00185 ROMA - Via S. Croce in Gerusalemme 97 - Tel. 772.941/250



QUANDO IL CLIENTE

CHIEDE QUALITÀ **DESIDERA** 

# Westinghouse



Mod. 1010 CN 23"

YMM MMMMMMMMMMMM

 $\overline{M}$   $\overline{M}$   $\overline{M}$   $\overline{M}$   $\overline{M}$   $\overline{M}$   $\overline{M}$ 

 $\overline{M}$   $\overline{M}$ 

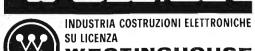
CABLATI INTERAMENTE A MANO SINTONIA ELETTRONICA CONTROLLI STABILIZZATI SONORO CON EFFETTO PRESENZA



Mod. 1135 23"

I TELEVISORI CHE PER LE LORO QUALITA' TECNICHE **ED ESTETICHE SI VENDONO** 





WESTINGHOUSE MILANO - VIA LOVANIO, 5 - Tel. 635.218 - 635.240



# Complessi e Cambiadischi Carrara



In tutto il mondo i prodotti GARRARD sono sinonimo di perfezione e di lunga durata. Essi valorizzano gli apparecchi in cui sono montati, e danno allo utente la certezza di poter sempre ottenere un ottimo servizio riparazioni coi ricambi originali.

Rappresentante eslusiva par l'Italia:

SIPREL Società Italiana Prodotti Elettronici - MILANO - Via Fratelli Gabba 1a

E' uscito:

# SCHEMARIO TV XXIX SERIE

con note di servizio



traduzione in lingua italiana delle note di servizio e diciture di schemi delle case estere PREZZO L. 5.500

EDITRICE IL ROSTRO - MILANO · Via Monte Generoso 6/a - Tel. 32.15.42

EDITRICE IL ROSTRO - Milano - Via Monte Generoso 6/A



#### più rendimento minore spesa

con gli accoppiamenti direzionali Siemens

In un impianto collettivo d'antenna le prese ad accoppiamento direzionale offrono sensibili vantaggi rispetto a quelle ad accoppiamento resistivo e capacitivo:

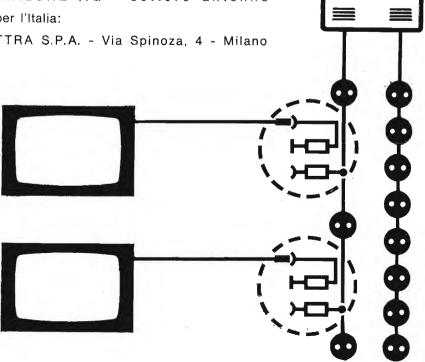
- le minori attenuazioni di passaggio e di allacciamento significano minori spese di esercizio
- il migliore adattamento degli allacciamenti evita qualsiasi riflessione tra presa e presa
- l'indipendenza del carico garantisce una stabile tensione d'antenna
- l'alto disaccoppiamento fra le utenze garantisce una ricezione senza disturbi

Gli accoppiamenti direzionali sono vantaggiosamente impiegati anche nei miscelatori e negli amplificatori Siemens

Con gli accoppiamenti direzionali si potranno ricevere più razionalmente ed economicamente le future trasmissioni in banda V

SIEMENS & HALSKE AG - settore antenne Rappresentanza per l'Italia:

SIEMENS ELETTRA S.P.A. - Via Spinoza, 4 - Milano



# ANNO XXXIX 12

#### DICEMBRE 1967

#### RASSEGNA MENSILE DI TECNICA ELETTRONICA

EDITRICE IL ROSTRO S.A.S. Proprietà

Gerente Alfonso Giovene

Direttore responsabile dott. ing. Leonardo Bramanti

Comitato di Redazione

prof. dott. Edoardo Amaldi - sig. Raoul Biancheri - dott. ing. Cesare Borsarelli - dott. ing. Antonio Cannas - dott. Fausto de Gaetano - dott. ing. Leandro Dobner dott. ing. Antonio Calmas - dott. Fausto de Gaetano - dott. ing. Leandro Dobliel - dott. ing. Giuseppe Gaiani - dott. ing. Gustavo Kuhn - dott. ing. Gaetano Mannino Patanè dott. ing. G. Monti Guarnieri - dott. ing. Antonio Nicolich - dott. ing. Sandro Novellone - dott. ing. Donato Pellegrino - dott. ing. Paolo Quercia - dott. ing. Giovanni Rochat - dott. ing. Almerigo Saitz - dott. ing. Franco Simonini

Consulente tecnico dott. ing. Alessandro Banfi

#### SOMMARIO

A. Banfi 517 Un museo della Rai per la radio e la televisione

La cibernetica e lo studio dell'uomo (seguito)

Istruzione programmata; nuovo metodo per l'insegnamento e l'apprendimento P.I.T.G. **524** 

In visita al complesso Philips di Monza

La Geloso presenta la «linea G»

R. Magnani 533 Ponte di misura per condensatori General Radio mod. 1617

L. Cesone 538 Alimentatore stabilizzato con impiego di thyristors e di transistors

Notiziario industriale

M. F. Francardi 544 Note sull'amplificazione lineare di piccoli segnali audio con transistori

A. Nicolich, a. f. P. Soati 554 A colloquio coi lettori

Archivio schemi

Amministrazione Uffici pubblicitari

Direzione, Redazione VIA MONTE GENEROSO 6/a - 20115 MILANO - Telefoni 32.15.42 - 32.27.93 C.C.P. 3/24227



La rivista di radiotecnica e tecnica elettronica "l'antenna" si pubblica mensilmente a Milano. Un fascicolo separato L. 500, l'abbonamento annuo per tutto il territorio della Repubblica L. 5.000, estero L. 10.000. Per ogni cambiamento di indirizzo inviare L. 50, anche in francobolli.

Tutti i diritti di proprietà artistica e letteraria sono riservati per tutti i Paesi. La ri-produzione di articoli e disegni pubblicati è permessa solo citando la fonte. La respon-sabilità tecnico-scientifica di tutti i lavori firmati spetta ai rispettivi autori, le opi-nioni è le teorie dei quali non impegnano la Direzione.

La parte riservata alla pubblicità non supera il 70%.

Concessionaria per la distribuzione in Italia: Diffusione Milanese - Milano - Via Taormina, 28 - Via Cufra, 23 - Tel. 6883.407 - 6883.417 Autorizz. del Tribunale di Milano 9-9-1948 n. 464 del Registro - Tipografia Edizioni Tecniche - Milano - Via Baldo degli Ubaldi 6



L'oscilloscopio TEKTRONIX 454 è un nuovo oscilloscopio portatile perfezionato con banda passante dalla continua a 150 MHz e un tempo di salita di 2,4 nanosec anche con sonda ad alta impedenza. Infatti esso viene fornito con le nuove sonde P6047 (attenuazione 10X) che hanno di per sé un tempo di salita di 1,2 nanosec.

Con questo apparecchio si possono anche usare le sonde P6045 FET (attenuazione 1X) e le nuove sonde di corrente P6019 e P6020 senza sacrificio della loro larghezza di banda. L'oscilloscopio Modello 454 ha un amplificatore verticale a doppia traccia, un trigger particolarmente efficiente e una base dei tempi che arriva fino a 5 nanosec/div (con possibilità di funzionamento a ritardo). L'apparecchio può essere anche fatto funzionare a traccia unica con una sensibilità di 1 mV/div e come oscilloscopio X-Y con una sensibilità di 5 mV/div.

Gli amplificatori a doppia traccia offrono le seguenti caratteristiche con e senza probe P6047:

Fattore di deflessione (1)	Tempo di salita	Banda passante
20 mV a 10 V/div	2,4 ns	DC a 150 MHz
10 mV/div	3,5 ms	DC a 100 MHz
5 mV/div	5,9 ns	DC a 60 MHz

(1) Lettura come indicato sul pannello frontale. Col probe P6047 il fattore di deflessione è 10X quello indicato sul pannello frontale.

L'oscilloscopio Modello 454 può funzionare con trigger interno fino a oltre 150 MHz. La deflessione orizzontale può essere variata da 50 sec/div a 50 nanosec/div con possibilità di scendere a 5 nanosec/div usando l'ingranditore interno X10. Il ritardo dello sweep può essere variato da 50 secondi a 1 microsec.

Due sonde ad alta impedenza TIPO P6047 fanno parte del corredo normale del Modello 454. Queste sonde hanno una impedenza di ingresso di 10 Mohm e 10,3 pF e, usate con l'oscilloscopio Modello 454 mantengono ad esso la banda passante dalla continua a 150 MHz.

A richiesta è disponibile una sonda non attenuatrice TIPO P6045 (con FET) con una impedenza di ingresso di 10 Mohm e 4 pF. Usata con l'oscilloscopio 454 essa permette di effettuare misure con tempo di salita fino a 2,7 nanosec e una banda passante dalla continua a 130 MHz a partire da una sensibilità di 20 mV/div fino a 10 V/div. L'oscilloscopio Mod. 454 contiene l'alimentatore necessario per questa sonda.

A richiesta è anche disponibile una sonda di corrente P6020 che, col Modello 454, ha le caratteristiche sotto indicate.

P6020	Fattore di deflessione	Tempo di salita	Banda passante
1 mA/mV	20 mA/div	3 ns	8,5 kHz a 120 MH
10 mA/mV	200 mA/div	2,4 ns	935 Hz a 150 MH.

Per informazioni rivolgersi a:



MILANO - Via dei Gracchi, 20 - Tel. 4696551 (5 linee)

ROMA - Via Paisiello, 30 - Tel. 855366 - 869009

TORINO - Corso Castelfidardo, 21 - Tel. 540075 - 543527

# Cantonna 12

dott. ing. Alessandro Banfi

# Un museo della RAI per la radio e la televisione

Da circa un anno la Direzione Generale della RAI a Torino aveva lasciato la vecchia sede di Via Arsenale 21 per trasferirsi nel nuovo grattacielo di Porta Susa.

La sede di Via Arsenale 21 a Torino è stata per 35 anni quasi il simbolo della Radio italiana, e tutti ricordiamo con un vago senso di nostalgia questo fatidico e familiare indirizzo, sostituito ora da un qualsiasi Via Cernaia 33. Ma la RAI, pur avendo lasciato come si è detto, il vecchio palazzo di Via Arsenale ha voluto adibirlo come sede di un Centro Storico culturale che, comprende tra l'altro un Museo della Radio-TV.

Questo interessantissimo Museo, che è ora in fase di allestimento, passerà in rassegna tutta la storia delle radiocomunicazioni dai precursori ai giorni

nostri, con particolare riguardo alla Radio italiana.

Possiamo già sin d'ora informare i nostri lettori, che non si tratterà però di un classico Museo con un'esposizione di « pezzi » e cimeli d'epoca sotto vetrine o bacheche e pertanto di interesse limitato solamente ai tecnici specialisti, ma sarà una rassegna viva e piacevole che condurrà il visitatore lungo un itinerario ricco di ambientazioni di epoche diverse.

Anche un profano potrà pertanto rendersi conto in modo facile ed istruttivo del portentoso ma anche fortunoso cammino della radio sin dalle sue

origini.

Oltre a valorizzare vieppiù l'opera di Guglielmo Marconi quale creatore della radiotelegrafia, metterà in evidenza con documentazioni autentiche la rivendicazione di alcune importanti, ma poco note, priorità italiane.

Ad esempio, è abitudine corrente citare Newton, nella teoria dei colori, come scopritore della scomposizione della luce solare nei sette colori dell'iride (spettro solare). Ebbene, Leonardo da Vinci aveva già scoperto tale circostanza, più di un secolo prima, descrivendo il fenomeno ed illustrandolo con schizzi di suo pugno in un Codice custodito a Windsor in Inghilterra, schizzi che verranno esposti al Museo RAI in copia fotografica originale.

Quanti sanno, inoltre, che il primo dispositivo di telecamera a ripresa diretta è stato ideato e descritto negli Atti dell'Accademia delle Scienze di Torino nel 1864, da Caio Mario Pecorino, professore del Liceo di Mondovi? Anche di questo il Museo RAI darà ampia documentazione originale.

E con una interessante quanto suggestiva « storia del coherer », verrà esposta e documentata con « pezzi » originali d'epoca l'evoluzione (d'altronde ancora poco nota) di questo dispositivo che ha giocato un ruolo fondamentale nei primi sviluppi della radiotelegrafia, mettendo in chiara evidenza documentata la priorità del Prof. Calzecchi Onesti.

Abbiamo voluto partecipare ai nostri lettori queste ghiotte primizie sul Museo della Radio-TV— sicuri che questa nobile iniziativa della RAI otterrà il pieno consenso di tutti gli italiani, tecnici e profani, che vi troveranno inoltre una piacevole storia viva ed ambientata dello sviluppo della nostra Radio-TV dal 1924 ad oggi, in un cumulo di rievocazioni audio-visive di grande interesse retrospettivo.

Ma tutto ciò non escluderà la presentazione delle attuali conquiste scientifiche con le premesse per i futuri sviluppi di ogni ramo della radioelettronica compresa ovviamente la TV a colori.

A.

Franco Soresini

# La cibernetica e lo studio dell'uomo

«Quattro chiacchiere sulla cibernetica» e « Due parole sull'automatismo », oggetto del precedente articolo (apparso sul numero di novembre de «l'antenna»), hanno voluto dirimere la supposta astrusità della cibernetica.

Con questa puntata iniziamo un più approfondito esame dell'argomento. E ciò è necessario per poter dare un panorama il più possibile completo al fine di poter esaminare alcune particolari applicazioni della cibernetica.

#### 3. LA TEORIA DELLA INFOR-MAZIONE E OUELLA DELLA AUTOREGOLAZIONE

#### 3.1. - Significato e contenuto della cibernetica

Wiener, uno dei fondatori di questo nuovo ramo della Scienza, ha definito la cibernetica come: «la scienza del controllo e della comunicazione sia riguardo all'uomo che alla macchina». Coordinazione, regolazione e controllo sono gli argomenti che presentano un grande interesse pratico.

Si studia, dunque, ciò che è un meccanismo, ma è necessario subito sottolineare che la cibernetica tratta l'argomento sotto un punto di vista nuovo ed inconsueto.

Tutte le numerose opere che trattano della « teoria delle macchine » non contengono che delle informazioni meccaniche sulle leve e gli ingranaggi.

La cibernetica, che è pure una teoria delle macchine, non tratta affatto degli oggetti, ma dei comportamenti.

Essa non pone la domanda: «che cosa è? » bensì: « che cosa lo produce? ». Essa è dunque essenzialmente funzio-

Inizialmente, in molti modi, si è associata la cibernetica alla fisica, ma essa non dipende per niente dalle leggi della

fisica o dalle proprietà della materia. La cibernetica si collega a tutte le forme di comportamento previsto che sia regolare, determinato e riproducibile.

La materialità è senza importanza così come il rispetto o il non rispetto alle leggi fisiche.

Le verità della cibernetica, nella loro essenza, non dipendono da nessuna altra branca della scienza.

La cibernetica ha le sue proprie basi. Cibernetica deriva dal greco Κυβηρυητης, timoniere; la scelta di questo nome deve considerarsi un omaggio a Clerk Maxwell che nel 1868 pubblicò uno studio sui motori di timone delle navi, oggi considerato il primo scritto importante sulla teoria dei meccanismi a retroazione.

È interessante notare, a questo proposito, che il termine « cibernetica » era, però, già stato impiegato da A. M. Ampère per indicare quel ramo delle scienze politiche che si occupa dei metodi di go-

Nata dalla riconsiderazione, da un punto di vista più generale di un vasto dominio di differenti teorie, la cibernetica permette un inquadramento e una comprensione più organici di molti fenomeni già noti.

Ouesta nuova scienza, con visione unitaria, ed in appoggio a rigorosi studi matematici, tratta in modo organico un complesso di indirizzi teorico-pratici chiusi finora nei settori più disparati, concernenti l'informazione e la regola-

Lo studio della informazione, non intesa soltanto come comunicazione di notizie da uomo ad uomo, ma anche da uomo a macchina e da macchina a macchina. Quando noi vogliamo intervenire su di una macchina per modificare una grandezza che ne è funzione, le trasmettiamo un comando, una «informazione» cui essa obbedisce.

Il significato preciso di informazione, comunicazione che annulli una incertezza, si rende evidentemente applicabile al comando suddetto: come quella, per essere veramente aderente alla definizione, deve annullare, come minimo, l'incertezza connessa a due casi possibili ed egualmente probabili, così questo non è concepibile se non come scelta tra due possibili.

Non sempre siamo noi ad « informare » la macchina, talvolta è questa che informa noi quando, ad esempio, una grandezza ad essa legata abbia superato, in un senso o nell'altro, un limite prefissato; potremo addirittura essere esclusi dalla catena delle informazioni: tramite le variazioni della grandezza controllata la macchina stimolerà un organo di regolazione che, in base allo stimolo, trasmetterà ad essa gli impulsi di comando.

Si ottiene, in questo modo, l'autorego-

Si ha dunque una retroazione (feedback) che tende ad annullare la modificazione prodottasi.

In realtà la controreazione negativa non riporta la grandezza controllata al suo esatto valore, ma la sposta da guesto in senso opposto alla variazione primitiva di una quantità essenzialmente dipendente, oltre che da detta variazione e dalla natura della grandezza, dalle caratteristiche del regolatore.

È facile vedere come in tali condizioni abbia origine una serie di oscillazioni il cui smorzamento, più o meno rapido, è indice della qualità del regolatore.

È interessante però notare come tali oscillazioni siano assai più smorzate che in un comune regolatore: ciò dipende dal fatto che la controreazione è sfasata in anticipo rispetto allo stimolo, ossia raggiunge il massimo prima dello stimolo e quindi anche si azzera prima di auesto.

Nei regolatori ad alta precisione si ottiene a mezzo di circuiti elettrici capacitivi il medesimo sfasamento conseguendo il risultato di aumentare lo smorzamento delle oscillazioni.

Per merito di guesto nuovo modo di impostare i problemi è stato provato, ad esempio, che molti processi fisiologici dipendono dall'esistenza di qualcosa di sostanzialmente analogo a ciò che nei sistemi di regolazione della tecnica va sotto il nome di retroazione: se noi camminiamo, ciò è possibile grazie ai processi di retroazione.

In particolare, le azioni volontarie — ad esempio quella di afferrare un oggettoricordano da vicino i processi di regolazione automatica: il movimento della mano è guidato dalla misura di quanto « non si è ancora afferrato » l'oggetto attraverso un circuito chiuso che, dalla posizione della mano rispetto all'oggetto, va agli organi di senso, al sistema nervoso e ai muscoli, per tornare alla mano stessa.

La continua correzione del movimento, operata in base alla valutazione di quanto si deve ancora fare per raggiungere lo scopo voluto, caratteristica degli atti volontari, è identica a quanto avviene nei sistemi di regolazione.

E ciò non è tutto, perchè in certi stati patologici degli organismi viventi si riscontrano fenomeni perfettamente analoghi a quelli che si verificano in un sistema di regolazione instabile: tornando all'esempio precedente, esiste una forma patologica, associata in genere a lesioni del cervelletto, in cui il paziente, tentando di compiere un'azione volontaria come quella di afferrare una matita, va oltre la meta entrando in uno stato involontario di oscillazioni simili a quelle che si manifestano talvolta quando la reazione applicata ad un sistema di regolazione è troppo debole od ha dei ritardi.

Procedendo ulteriormente nell'esame degli atti volontari si può dire che essi

un processo di elaborazione di informazioni, nel senso più lato di questa pa-

L'informazione elementare è fornita dagli organi di senso e riguarda, ad esempio, la distanza fra la mano e l'oggetto da afferrare; essa viene poi elaborata dal sistema nervoso e tradotta in impulsi motori ai muscoli; questi, infine, la traducono in spostamenti della mano.

Altrettanto succede negli organi di regolazione della tecnica.

Ouesta osservazione suggerisce una notevole generalizzazione.

Dato che i fenomeni che accompagnano la trasmissione di segnali non dipendono, almeno entro certi limiti, dalla natura delle « notizie » che questi convogliano, perchè non dovrebbe essere possibile studiare da uno stesso punto di vista i sistemi di telecomunicazione in generale, i sistemi di regolazione e certi fenomeni fisiologici come le azioni volontarie, nonchè i processi relativi al calcolo automatico?

Fatto questo passo, risulta immediato fare rientrare nella stessa categoria anche i processi logici negli organismi viventi che sono, si può dire, l'esempio tipico di processi in cui vengono elaborate informazioni.

Anche in questo campo si può stabilire una analogia con quanto avviene nella tecnica grazie allo sviluppo, relativamente recente, delle calcolatrici elettro-

Si delinea in tal modo, più esattamente, il contenuto della cibernetica, sicchè essa appare come la scienza del comportamento finalizzato, cioè del controllo e dell'informazione, sia nel campo degli organismi viventi, sia in quello della

Questa definizione conduce a stabilire che i due punti fondamentali che definiscono l'oggetto di questa nuova scienza sono, appunto, la teoria del controllo e quella della comunicazione.

Alla base di ogni comportamento finalizzato stanno infatti, da un lato:

— sistemi di comunicazione per l'emissione, la trasmissione e la ricezione delle informazioni; dall'altro:

— sistemi di regolazione e di controllo. Per una migliore comprensione della cibernetica, e soprattutto per spiegarne i metodi ed il linguaggio, è quindi opportuno esaminare da vicino le teorie ora ricordate.

#### 3.2. - La teoria della informazione

3.2.1. - Il concetto di informazione ed il carattere statistico del problema.

La prima parte del campo di indagini della cibernetica riguarda l'emissione, la trasmissione e la ricezione delle informazioni.

Perchè si possa parlare di trasmissione di informazioni, bisogna supporre che vi siano una sorgente ed un destinatario delle informazioni stesse: la prima di-

consistono, nelle loro fasi successive, di spone di notizie e le trasmette al secondo, il quale non le conosce ma è in grado di riceverle.

Naturalmente, la sorgente ed il destinatario hanno un codice che determina un *linguaggio* comune che permette loro di passare dal segnale trasmesso al messaggio originale e viceversa.

Il destinatario non può sapere completamente, in base all'andamento passato, quale sarà l'andamento futuro del messaggio, altrimenti non si avrebbe trasmissione di informazioni: la via migliore — più economica, precisa e sicura — per trasmettere un messaggio già noto al destinatario è, infatti, di non trasmetterlo affatto.

Tutto quanto il destinatario sa, è che ogni messaggio che egli può ricevere consta di una funzione di informazione - successione discreta di caratteri o successione continua di livelli — avente determinate proprietà statistiche, che si possono misurare sperimentalmente per ciascun sistema di comunicazione e che si ripetono inalterate per ogni messaggio di sufficiente lunghezza.

Consideriamo, ad esempio, il caso della trasmissione di un telegramma in lingua italiana.

Prescindendo dai numeri e dai segni di interpunzione, i caratteri che compongono i telegrammi sono 21.

A ciascuno di essi corrisponde una ben definita frequenza statistica (o probabilità), determinabile a priori in base all'analisi di un brano scritto sufficientemente lungo: le vocali hanno una probabilità maggiore che non la maggior parte delle consonanti, in particolare la « a » ha una probabilità maggiore che non la « u », ecc.

Il destinatario, prima di ricevere il telegramma, non ĥa alcuna idea di quale possa essere la sua prima lettera; sa soltanto che ciascun carattere ha una certa probabilità di esserlo.

La trasmissione del primo carattere ha un contenuto di informazione proprio perchè toglie al destinatario questa incertezza: si può quindi dire, intuitivamente, che la quantità di informazione è tanto maggiore quanto minore è la probabilità del carattere effettivamente trasmesso.

Altrettanto si può dire per le lettere successive, benchè occorra tener conto di un fattore. In qualche caso la trasmissione di un carattere può avere un contenuto effettivo di informazione piccolo o, addirittura, nullo - e ciò indipendentemente dalla probabilità prima definita dal carattere stesso se la parte del telegramma trasmessa precedentemente, lo determina in tutto o in parte.

Se, ad esempio, i caratteri trasmessi sono quelli della parola CALCOLATR, il destinatario sa che i successivi saranno ICE: la loro trasmissione non gli toglie nessuna incertezza. Per usare un termine caro agli statistici, si dice che in tal caso vi è una «correlazione» più o

meno stretta fra i successivi caratteri del telegramma.

Appare così, immediatamente, l'opportunità di legare la definizione quantitativa dell'informazione alle proprietà statistiche dei messaggi trasmissibili con un dato sistema di comunicazione: probabilità dei vari segnali, presi uno ad uno, e correlazione fra i segnali successivi costituenti il messaggio.

È bene, prima di procedere, mettere in chiaro il fatto che la teoria di cui ci occupiamo riguarda il contenuto «potenziale » di informazione di un messaggio piuttosto che il contenuto « effettivo », perchè solo il primo è suscettibile di una definizione matematica.

In altre parole, il concetto di informazione, almeno per quanto riguarda questa teoria, non ha nulla a che vedere con la valutazione, necessariamente soggettiva, delle «idee» trasmesse con un messaggio.

#### 3.2.2. - Misura della informazione.

Come già detto, sorge spontanea l'idea di legare la definizione quantitativa dell'informazione all'incertezza che essa elimina.

Per vedere come questo possa esser fatto, riferiamoci anzitutto ad un messaggio telegrafico ideale composto di caratteri discreti, equiprobabili ed a correlazione nulla.

Considerando più insiemi formati da un diverso numero (N) di elementi (simboli) differenti, si può affermare che quanto maggiore è N tanto maggiore è l'informazione I che viene generata con la scelta di uno degli N elementi. Se N=1, l'informazione prodotta è nulla in quanto il messaggio non può non essere noto alla destinazione. Si scriverà allora:

$$per N = 1 I = 0 (1$$

se N=2 si ha la scelta fra due alternative.

Essendo N intero positivo, si avrà in questo caso la più piccola quantità di informazione, in quanto per ogni altro valore di N (escluso N=1) l'informazione risulterà maggiore.

Il caso più semplice è ovviamente quello in cui i caratteri possibili sono due. In tal caso la trasmissione di uno di essi elimina l'incertezza che il destinatario ha di fronte a due eventi equiprobabili: la corrispondente quantità di informazione viene assunta come unità, e ad essa si dà il nome di: BIT.

per 
$$N=2$$
  $I=1$  (2)  
Nel caso in cui i caratteri siano  $2^n$ , la scalta di uno di essi può esser fatta a

scelta di uno di essi può esser fatta a mezzo di n scelte fra due eventi equiprobabili, e quindi la trasmissione di

Se i simboli (o caratteri) sono più di due è sempre possibile sostituire alla scelta di un simbolo del sistema in esame, un certo numero di scelte suc-

cessive in un sistema «ausiliario» in

N=2, quando si sia fissato un codice di corrispondenza.

I simboli del sistema ausiliario (per i quali I=1) sono detti primari, quelli del sistema in esame secondari.

Si considerino, per esempio, i simboli A, B, C, D, E, F, G, H. Si ha: N = 8.

Si adotti un sistema ausiliario con i simboli primari 0 e 1.

Si convenga di indicare con la prima scelta se si tratta di simbolo compreso nel primo o nel secondo gruppo di quattro simboli, di scrivere cioè « 0 » se si tratta di uno fra i simboli A, B, C, De di scrivere «1» se si tratta di uno fra i simboli E, F, G, H.

Si convenga di indicare, con la seconda scelta, la posizione entro il gruppo, scrivendo 0 per i simboli A,  $\hat{B}$ ,  $\hat{E}$ , F ed 1per i simboli C, D, G, H e di indicare con la terza scelta la posizione entro la coppia, scrivendo 0 per i simboli A, C, E, G e 1 per i simboli B, D, F, H. Il codice risultante è il seguente:

$$\begin{array}{lll} A = & 000 & E = & 100 \\ B = & 001 & F = & 101 \\ C = & 010 & G = & 110 \\ D = & 011 & H = & 111 \end{array}$$

Essendo  $N=2^{I}$ , il numero delle disposizioni con ripetizione di due elementi presi I a I, il numero delle scelte primarie che definiscono la scelta secondaria, ossia, in sostanza, l'informazione I (misurata in Bit) contenuta in uno dei simboli secondari, dipende da N secondo l'espressione:

$$I = \log_2 N$$

qualunque sia N. L'espressione (3) soddisfa alle precedenti (1) e (2). Essa può, quindi, essere adottata per la misura della informazione contenuta in uno dei simboli che compongono il messaggio.

La base del logaritmo che compare nella (3) è stata assunta eguale a 2, ma potrebbe essere qualunque (x), a meno di un coefficiente numerico k nel secondo membro della (3).

Si avrebbe allora:

 $I = k \log_x N$ 

però perchè sia verificata la (2) deve essere:

 $1 = k \log_x 2$ 

e quindi:  $\hat{k} = \log_2 x$ .

Se si assume x = 2, k = 1 la (3) risulta semplificata.

Tenendo conto che la probabilità p di un carattere (o simbolo) è

perchè i caratteri stessi sono stati supposti equiprobabili, si può scrivere:

$$I = \log_2 \frac{1}{p} = -\log_2 p \text{ (Bit)}$$

Sotto questa forma la definizione vale

tecnica e circuiti

anche nel caso più generale in cui i caratteri abbiano probabilità diverse.

È da notare che la definizione ora vista non può essere applicata nel caso in cui il numero dei caratteri sia infinito, come succede, ad esempio, per i sistemi di comunicazione il cui segnale (tensione, corrente, frequenza, ecc.) può assumere con continuità gli infiniti valori compresi in un certo intervallo; se la si applicasse, infatti, l'emissione di un determinato segnale conterrebbe un'informazione infinita.

Vedremo come si possa superare questa difficoltà ricorrendo al concetto statistico di entropia.

Sussiste nella ricezione della informazione un grado meno di incertezza, o, come si dice in termine statistico, di « entropia », una media ponderata, cioè, dopo l'assegnazione, alle varie informazioni, di un peso proporzionale alle rispettive probabilità. Si assume, come riferimento entropico, un insieme avente una certa « potenza specifica » cioè un certo valore medio quadratico dei segnali possibili, in confronto alla distribuzione di probabilità dei upo gaussiano che gode della massima entropia.  $S = \int \frac{1}{T}$ . stribuzione di probabilità del tipo gaus-La quantità di informazione I di un messaggio equivale alla residua incertezza nella successione di elementi che lo costituiscono. Così, se  $w_i$  e  $w_r$ , sono i valori quadratici medi dei segnali utili e del « rumore », se  $\alpha \le 1$  è un coefficiente che dipende dalle proprietà statistiche della loro somma, se  $\alpha_r \leq 1$  è un altro coefficiente che dipende dalle proprietà statistiche del rumore, se  $S_1$ e S2 sono le antropie dipendenti dall'incertezza dell'andamento del segnale utile e del disturbo, si ha la legge fondamentale di Hartley e Shannon, definita dalla formula:

 $S = BT \log_2 [2\pi ea (w_i + w_r)]$ 

B essendo la larghezza della banda di frequenze, e T la loro durata. Ne deriva: — la possibilità di effettuare uno scambio tra la velocità o ritmo di trasmissione e la banda di frequenze, quando si disponga, alla partenza ed all'arrivo del sistema di comunicazione, di appositi magazzini di informazioni, o « me-

— la possibilità di scambio tra la banda di frequenze (o del ritmo di trasmissione) ed il rapporto segnale/disturbo; — la possibilità di scelta di codici adatti facendo in modo che il coefficiente «a» sopradetto sia relativamente elevato, ciò che corrisponde ad una distribuzione di probabilità il più possibile vicina alla gaussiana, con correlazione minima. È poi ovvio che, ove sussista una correlazione tra i messaggi trasmessi, la ricezione delle informazioni verrà a costituire il mezzo più potente per la determinazione delle caratteristiche del sistema.

#### 3.2.3. - Il concetto di entropia

Fisicamente l'entropia può considerarsi come il calore latente dei processi reversibili espresso in misura relativa.

Un processo che assorbe (od emette) una certa quantità di calore autorizza a parlare del suo calore latente. Se chiamiamo Q questa quantità di ca-

lore e con T la temperatura a cui si opera, il rapporto  $Q/\bar{T}$  si chiama entropia (dal greco che significa volgimento e deriva da en = in e trepo = volgo) e si indica, in generale, col simbolo S. In maniera analoga si può definire anche l'entropia come il fattore di « estensità » o di capacità della energia calorifica.

Se poi, per il fatto dell'assorbimento (o emissione) di calore varia anche la temperatura, la variazione dell'entropia è espressa da:

$$dS = \frac{dQ}{T}$$

finchè si consideri una trasmissione di calore così piccola che la temperatura non ne ha subito una variazione sensibile, mentre per quantità maggiori la variazione dell'entropia è data dall'integrale:

$$S = \int \frac{dQ}{T}$$

Ammettiamo che si tratti di un semplice riscaldamento; se c è la capacità calorifica del corpo, dQ = cdT e perciò:

$$S = \int \frac{cdT}{T} = c \log T + k$$

(k = costante).

Così definita, l'entropia è una caratteristica ben determinata dello stato di un corpo.

È poi noto che nei processi reversibili ideali, l'entropia rimane costante, mentre cresce sempre nei processi reali, il che portò il Clausius a sintetizzare, con una frase che non fu nettamente intesa, la natura ed i limiti dell'universo dicendo che l'energia dell'universo è costante mentre la sua entropia tende ad un maximum.

In qualunque processo reale, infatti, abbiamo attriti, resistenze, perdite passive, che portano ad uno sviluppo anormale di calore guadagnato dai termostati; il lavoro che una macchina può compiere viene sempre insufficientemente utilizzato, mentre un consumo eccessivo di lavoro è compiuto costantemente contro la macchina: tutti fatti, codesti, che diminuiscono di altrettanto il calore perduto o aumentano quello acquistato dai termostati e quindi, in ogni caso, aumentano la loro entropia. Nello studio di un insieme statistico caratterizzato da un certo numero di stati possibili (cioè di configurazioni corrispondenti ai vari gruppi possibili di valori delle variabili casuali), interessa definire quello che si potrebbe chiamare il grado medio di incertezza dell'insieme stesso e che nel linguaggio statistico si chiama quindi entropia. Il grado di incertezza di ogni singolo

stato si può misurare, nella maniera

Per esigenze tipografiche l'articolo: I

ricevitori radio e la loro riparazione.

Fig. 6 - Schema a blocchi di un sistema di re-

più immediata, con il valore della informazione che compete allo stato stesso una volta che si sia verificato: esso è quindi dato, a parte il segno, dal logaritmo della sua probabilità.

Il grado medio di incertezza dell'insieme è naturalmente un'opportuna media dei gradi di incertezza dei singoli stati possibili.

Se si tiene conto che, quanto più è grande la probabilità di uno stato, tanto più spesso esso si verifica all'atto pratico, viene naturale adottare una media ponderata, dando ai vari stati un peso proporzionale alle rispettive probabilità.

Riassumendo, si può dire che l'entropia di un insieme statistico è la media dei gradi di incertezza relativi ai suoi stati possibili, quando ciascuno di questi sia preso tante volte quante ne corrispondono alla sua probabilità; essa misura quindi il grado medio di incertezza che si ha di fronte al verificarsi di uno degli stati stessi.

Già abbiamo visto come l'informazione debba intendersi quantitativamente connessa al valore dell'incertezza che viene ad annullare e quindi al valore della probabilità che compete all'elemento oggetto di una comunicazione. Tanto maggiore è la probabilità di questo elemento, tanto minore è la quantità di informazione connessa.

Quale sia la forma matematica della dipendenza fra « quantità di informazione » e probabilità si può vedere facilmente.

Se gli elementi oggetto della comunicazione sono 1 o 2 o 3, le quantità di informazione saranno (denotando genericamente con b la quantità di informazione):  $b_1$ ,  $b_1 + b_2$ ,  $b_1 + b_2 + b_3$ .... cioè somma di quelle che competono singolarmente ad ogni elemento, le probabilità connesse invece saranno:  $p_1$ ,  $p_1 \cdot p_2$ ,  $p_1 \cdot p_2 \cdot p_3$ ..... infatti sono qui 1, 2, 3, ecc. eventi che si debbono contemporaneamente verificare: la probabilità totale che n di essi facciano questo è il prodotto delle *n* probabilità singole.

Si debbono dunque porre in relazione due serie:

 $b_1, b_1 + b_2, b_1 + b_2 + b_3 \dots$  $p_1, p_1 \cdot p_2, p_1 \cdot p_2 \cdot p_3 \dots$ 

l'una delle quali procede per somma, l'altra per moltiplicazione.

Sarà dunque, in una certa base:

 $b = k \log p$ .

La costante di proporzionalità k, va scelta in modo che per p < 1 (p = 1corrisponde ad un evento certo, cui non è connessa alcuna informazione) sia b > 0.

Scriveremo allora:

 $b = -\log p$  (in una certa base).

Una data quantità di informazione impone un grado di ordine, ad essa proporzionale, fra gli elementi oggetto della comunicazione e tale ordine implica una diminuzione nella probabilità complessiva; lo stato cui compete la massima probabilità è quello di completo

disordine e pertanto una grandezza che misuri il disordine è l'opposto dell'informazione.

Tale è l'entropia definita come logaritmo della probabilità; il secondo principio della termodinamica sotto forma statistica si ritrova, dunque, attraverso la misura dell'informazione.

3.2.4. - Entropia della sorgente di informazioni.

L'entropia trae origine dalla considerazione che un sistema meccanico chiuso abbandonato a se stesso tende ad evolversi seguendo le leggi statistiche in modo da giungere allo stato di maggior probabilità, e quindi di massima indifferenziazione; in conformità con quanto sopra si può definire una grandezza S, detta entropia, proporzionale alla probabilità secondo la relazione di Boltzmann,

 $S = k \ln W$ 

dove k è la nota costante di Boltzmann, e W è uguale a  $f_i/\Sigma f_i$ , dove  $f_i$  è la frazione che la i-esima configurazione rappresenta sul numero totale  $(\Sigma f_i)$  di configurazioni della stessa entropia (isoentropiche).

Essendo la probabilità maggiore per gli stati maggiormente indifferenziati, ne consegue che l'entropia aumenta ed è positiva in un sistema libero di evolversi secondo le leggi del caso, diminuisce, e la sua variazione assume valori negativi, per un sistema che si evolve tendendo ad una determinata configurazione prestabilita o, in termini filososofici, per un sistema soggetto ad una « causa finale ».

I fenomeni del primo tipo vengono detti entropici, quelli del secondo tipo anti-

entropici o, sintropici.

Nel caso in cui il fenomeno consista nella trasmissione di un'informazione, si può facilmente vedere che un semplice segnale « di fondo », a distribuzione statisticamente regolare, casuale, porta ad un aumento di entropia, e pertanto ad un fenomeno entropico, mentre un segnale che abbia significato porta ad una differenziazione, e pertanto è nella sua essenza un fenomeno sintropico. E si può inoltre vedere che il contenuto di un'informazione ha un valore tanto maggiore quanto minore è la possibilità per il ricevente di prevederlo. Allora, se si stabilisce un codice che permetta di effettuare la scelta fra due possibili segnali, ossia un codice binario, il valore dell'informazione stessa viene ad essere dato dalla:

 $J = - \Sigma \log_2 p_i,$ dove p, è la probabilità relativa di un dato segnale e, naturalmente,  $\Sigma p_i = 1$ , espressione questa analoga a quella di

Boltzmann. Poichè un aumento di informazione equivale ad una diminuzione di entropia, la J, entropia del messaggio, viene talvolta chiamata negentropy, o entropia negativa.

Questo per quanto riguarda il valore del messaggio; il peso di esso viene invece dato dalla espressione:

 $\sum p_i \log_2 b_i$ analoga alla (4), in cui b, è il numero dei segnali binari (bit) corrispondenti ad ogni simbolo e  $p_i$  la probabilità dello stesso simbolo. È importante notare che un codice deve essere tale che il suo peso sia quanto più è possibile prossimo al suo valore.

Molto importante nella teoria dell'informazione è la determinazione della portata di un canale, perchè è evidente che il numero massimo di informazioni che si può trasmettere a mezzo di un dato canale è uguale alla sua portata; essa dipende dalla massima frequenza trasmissibile F, dalla potenza del segnale S e da quella del rumore di fondo, o disturbo,  $\bar{R}$ , ed è data, in bit/sec,

$$F \log_2 \left(1 + \frac{S}{R}\right)$$
,

che esprime il cosiddetto Teorema di Hartley; ciò equivale a trasmettere con

un codice contenente 
$$\sqrt{1+\frac{S}{R}}$$
 sim-

boli diversi. Si deduce dal teorema suddetto che la portata informativa di un canale aumenta oltre che con la banda di frequenze trasmesse, anche col rapporto segnale/disturbo.

Questo quando si consideri il messaggio come un fenomeno incoerente e casuale; ma ciò praticamente non accade mai, ed anzi in genere si ha sempre una correlazione più o meno stretta fra un simbolo e quelli che lo precedono. Ciò permette di migliorare le conclusioni della formula di Hartley. Statisticamente, dati due insieme di valori  $x_i$  e  $y_i$  ed i loro valori medi  $\overline{X}$  e  $\overline{Y}$ , si definisce come loro correlazione la:

 $\Sigma (\overline{X} - x_i) (\overline{Y} - y_i)/N$ 

dove N è il numero totale dei segnali. Detta espressione, e per conseguenza la correlazione, è nulla quando la dipendenza delle  $y_i$  dalle  $x_i$  è puramente casuale.

Se si considera poi una funzione f(t)qualunque o comunque complicata, ma avente carattere stazionario, la funzione F(z) definita come il valor medio del prodotto di f(t) per f(t + z):

$$F(z) = \lim \frac{1}{2T} \int_{-T}^{+T} f(t) f(t+z) dt$$

viene chiamata funzione di autocorrelazione ed ha un aspetto straordinariamente semplice anche quando la f(t) sia complicatissima.

Fra le varie importantissime proprietà della F(t), due sono particolarmente degne di menzione, e più precisamente: 1) Se il segnale, la f(t), è puramente casuale, per  $z \to \infty$  la F(z) tende al quadrato del valore medio di f(t) (tende a zero se il valore limite è zero);

2) Se il segnale è periodico, anche la

F(z) è periodica con lo stesso periodo. Queste proprietà permettono di estrarre da un messaggio inquinato da una componente casuale, da un disturbo di fondo, la parte che interessa, soprattutto quando detta parte sia periodica, migliorando in misura anche molto notevole il rapporto segnale/disturbo.

Alla sorgente di informazioni è legato l'insieme statistico dei segnali che essa può emettere insieme la cui entropia si chiama anche entropia della sorgente di informazioni.

Questa grandezza misura il grado di incertezza del destinatario prima di ricevere un segnale isolato, carattere o li-

Nel caso di un collegamento telegrafico, ad esempio, l'entropia della sorgente di informazioni è l'entropia dell'insieme dei simboli telegrafici (lettere, numeri e segni di interpunzione).

Nel caso in cui la sorgente di informazioni emetta un segnale continuo, l'entropia è quella dell'insieme costituito dai valori possibili del segnale.

Le proprietà statistiche di tale insieme dipendono, evidentemente, dalle caratteristiche particolari della sorgente considerata e quindi l'entropia dell'insieme stesso varia di caso in caso.

Siccome è bene riferirsi ad un termine di paragone unico in tutti i casi, si usa esprimere l'entropia della sorgente in funzione dell'entropia di un insieme di segnali avente ben determinate proprietà statistiche.

In particolare si prende come riferimento un insieme avente la stessa potenza specifica (valore quadratico medio dei segnali possibili) di quello considerato e distribuzione di probabilità del tipo gaussiano; questa distribuzione gode, infatti, della notevole proprietà di dar luogo, a parità di altre condizioni, alla massima entropia.

Naturalmente diventa così necessario introdurre nelle formule un coefficiente, il più eguale ad 1, che tiene conto del fatto che la distribuzione di probabilità dell'insieme considerato può non essere gaussiana.

3.2.5. - Entropia di un insieme di messaggi costituiti da segnali discreti (numerici).

Oltre il grado di incertezza che il destinatario ha prima di ricevere un carattere isolato, interessa definire anche quello che egli ha prima di ricevere un messaggio completo, ad esempio un telegramma di N caratteri.

Esso è dato dall'entropia dell'insieme costituito da tutti i possibili telegrammi di N caratteri.

Il grado di incertezza che il destinatario ha prima di ricevere ciascun simbolo (lettera, numero o segno di interpunzione) coincide, come si è detto sopra, con l'entropia della sorgente di informazioni, cioè con l'entropia dell'insieme costituito dai simboli telegrafici: ciò, naturalmente, se non vi è correlazione fra le successive parti del telegramma.

Se, invece, vi è correlazione, il grado di incertezza del destinatario diminuisce, perchè i simboli successivi, possono essere più o meno determinati dalla porzione di telegramma trasmessa in precedenza.

Ciò vuol dire che l'entropia dell'insieme dei telegrammi di N simboli è tutt'al più eguale a N volte l'entropia della sorgente di informazione.

L'eguaglianza vale solo nel caso in cui fra i successivi simboli dei vari telegrammi possibili non vi sia correlazione.

3.2.6. - Entropia di un insieme di messaggi costituiti da un segnale continuo (analogico).

Tutti i messaggi fisici sono contraddistinti dalla proprietà che, almeno agli scopi pratici, le relative frequenze sono contenute in una ben determinata banda B: si pensi alla voce umana, al suono di uno strumento, ecc.

Ora è stato dimostrato (da Shannon) che per definire completamente un messaggio del genere, non occorre dare tutti gli infiniti valori che il relativo segnale (pressione sonora, tensione, corrente, ecc.) assume nel tempo di trasmissione T, ma basta dare i 2 BT valori che esso assume ad intervalli di tempo  $\Delta t > \frac{1}{2}$  B. Questa osservazione, di importanza fondamentale, permette di estendere ai messaggi continui i risultati raggiunti per i messaggi discreti. Si può quindi ancora dire che l'entropia dell'insieme dei messaggi costituiti da un segnale continuo, aventi durata T e larghezza di banda B, è tutt'al più uguale a 2 BT volte l'entropia della sorgente di informazioni; l'uguaglianza vale soltanto quando non vi sia correlazione fra i successivi valori del segnale stesso.

3.2.7. - Quantità di informazione di un messaggio.

In base a quanto si è detto sui concetti di informazione ed entropia, risulta immediato definire la quantità di informazione di un messaggio come la differenza fra l'entropia dell'insieme dei messaggi possibili e l'entropia residua dopo la ricezione del messaggio considerato.

Parlare di entropia residua nel messaggio ricevuto, vuol dire parlare di residua incertezza nella successione di elementi o di livelli che lo costituiscono. A questo proposito basta pensare, ad esempio, nel caso di un messaggio telefonico, al fatto che la presenza del rumore di fondo fa sì che il messaggio originario non sia conoscibile che a mezzo dell'entità del rumore stesso: il grado di incertezza del messaggio ricevuto è perciò misurato dal grado stesso di incertezza del rumore, cioè della relativa entropia.

Trascuriamo di applicare questo concetto al caso di messaggi costituiti da una successione di simboli discreti, che non offre nessun ulteriore interesse.

(segue a pag. 563)

Fig. 7 - Risposta alla frequenza ad anello aperto di un sistema di regolazione: A) stabile; B) in-

# Istruzione programmata: nuovo metodo per l'insegnamento e l'apprendimento

Presentarsi non è mai compito facile, ma l'accoglienza favorevole ricevuta in occasione di precedenti lavori ci consente di sottoporre con fiducia questa nuova rubrica al giudizio dei lettori per una duplice serie di aspetti:

— il metodo di esposizione

— gli argomenti trattati. Il metodo è quello comunemente conosciuto come «PROGRAMED INSTRUCTION». Con questa denominazione si indica un campo nuovo e in piena evoluzione che riguarda la metodologia dell'insegnamento e dell'apprendimento. I principi su cui si basa questa nuova metodologia sono gli stessi tradizionali dell'insegnamento, universalmente riconosciuti, ma che mai sono stati analizzati ed applicati secondo uno schema ricavato da vaste indagini psicologiche sul comportamento umano nell'apprendimento.

Fin dal 1930 alcuni educatori ed alcuni psicologi iniziarono approfonditi studi sul comportamento umano onde ricavare degli elementi nuovi dai processi di apprendimento degli individui. F.B. Skinner, della Harvard University, fu uno dei primi ad occuparsi di tali problemi e, assieme a numerosi collaboratori, preparò alcune sperimentazioni di questa nuova metodologia dell'apprendimento in scuole, università, istituti di ricerca, scuole aziendali e militari. La prima serie di documenti, che descrivono l'uso pratico dei principi della Programed Instruction, è dovuta allo Skinner che, nel 1954, diede l'avvio ad una rivoluzione dell'insegnamento e dell'apprendimento.

L'elemento essenziale degli studi fatti dallo Skinner è lo «human behavior», cioè il comportamento umano, inteso come l'insieme dei processi attraverso i quali l'uomo modifica il proprio comportamento sotto l'azione di stimoli osservabili e misurabili esteriormente.

Analizzando i risultati di alcuni esperimenti lo Skinner riuscì a definire il metodo con il quale un comportamento poteva essere portato ai risultati finali desiderati attraverso degli «stadi intermedi».

Secondo lo Skinner in ogni stadio si deve creare uno stimolo al quale l'interessato deve reagire in modo positivo, adattando il proprio comportamento alla nozione appresa. L'effetto che lo stimolo produce trova riscontro nello stadio successivo.

Seguendo le indicazioni dello Skinner la United States Air Force, l'Office of Naval Research, la Ford and Carnegie Foundation, l'United States Office of Education fecero molti esperimenti. I risultati ottenuti furono incoraggianti per l'efficacia del metodo.

Da allora la «Programed Instruction» è dilagata, sia per le innumerevoli applicazioni, sia per l'elevato numero di specialisti che ad essa si sono dedicati per studiare nuovi metodi ed affinare quelli già esistenti.

La «Programed Instruction» ha le seguenti caratteristiche:

- permette all'interessato di procedere al proprio ritmo

- presenta una materia in sequenze ordinate

- ciascuna sequenza presenta un nuovo concetto elementare

- ogni sequenza presenta una domanda, posta in forma diretta o indiretta, alla quale l'interessato risponde, partecipando in modo attivo alla trattazione
- l'interessato è immediatamente avvertito della validità della sua risposta.
   Tra i metodi che hanno ormai raggiunto una riconosciuta validità elenchiamo:

— il metodo lineare di Skinner

— il metodo articolato di Crowder

— il metodo ramificato di Kay (skip-branching).

Dal prossimo numero di questa pubblicazione inizieremo, con il metodo lineare, lo studio dei diodi controllati al silicio e delle loro applicazioni. Ad essi faranno seguito altri componenti di indiscussa attualità, quali, ad esempio, le unigiunzioni.

Il metodo dalle risultanze stimolanti ed il contesto di innegabile interesse ci consentono di proporre fiduciosamente quanto esposto. Vorranno i lettori

seguirci?

Programed Instruction Technical Group

(Beniamino Busato Alberto Ferrari Adriano Molini Giorgio Scarpa)

#### notiziario industriale

# In visita al complesso Philips di Monza

Lunedì, 27 novembre il ministro dell'industria, on. Giulio Andreotti ha visitato il complesso degli stabilimenti Philips di Monza, che articolandosi in ben cinque fabbriche occupa una superficie totale di 190.000 mq e dà lavoro a diverse migliaia di dipendenti.

A ricevere l'illustre ospite vi erano il sindaco di Monza, prof. Giacomo Nava, il prefetto di Milano, dottor Libero Mazza, l'amministratore delegato della Philips Italiana, sig. Gerrit Hanneman e le autorità cittadine.

Nel corso della visita il Ministro si è soffermato particolarmente presso gli stabilimenti di produzione di cinescopi per televisori e presso il reparto dei tubi ad onda progressiva.

In quest'ultimo reparto la produzione dei tubi elettronici a larga banda si avvantaggia di una tecnologia notevolmente avanzata, paragonabile a quella dei paesi più progrediti in questo campo.

La disponibilità di questi nuovi tubi amplificatori detti ad onda progressiva ha dato un grande impulso alle telecomunicazioni. Essi trovano il loro impiego in telefonia, in ponti radio e televisivi, nelle apparecchiature radar, ecc. Sono dotati di una grande larghezza di banda e coprono le frequenze da 3.400 a 8.500 MHz. In pratica — facendo il caso di un ponte radio adibito alla telefonia — ciò si traduce nella possibilità di trasmettere contemporaneamente più segnali differenti (multicanali), ad esempio 2.400 conversazioni contemporanee. Per giungere alla produzione di questi tubi e a quella degli accessori relativi (focalizzatori, guide d'onda, ecc.) è stato necessario risolvere una complessa serie di problemi meccanici, di saldatura, di elettrogalvanica, delle tecniche di saldatura vetro-metallo e ceramica-vetro per tenute ad altissimo vuoto; sono stati costruiti nuovi cemponenti di estrema leggerezza e di elevate doti di resistenza meccanica; sono stati registrati alcuni brevetti. In sostanza a Monza la tecnica ha fatto passi in avanti di rilevante importanza, tanto



Reparto Tubi ad onde progressive. Le tecniche di brasatura vetro-metallo e ceramica-metallo per tenute ad alto vuoto (di cui si scorgono alcune apparecchiature) hanno compiuto notevoli avanzamenti a seguito della ricerca applicata svolta dai tecnici del reparto.

#### notiziario industriale

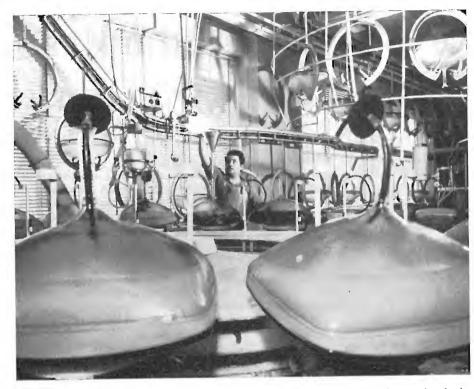


Foto 1 - Un operatore versa i fosfori all'interno dell'ampolla di un cinescopio: la loro sedimentazione formerà lo schermo luminescente del nostro televisore. Quando venne inaugurata nel 1959 la fabbrica Cinescopi Philips di Monza venne definita la più moderna d'Europa per la razionalità degli impianti e l'alta produttività.

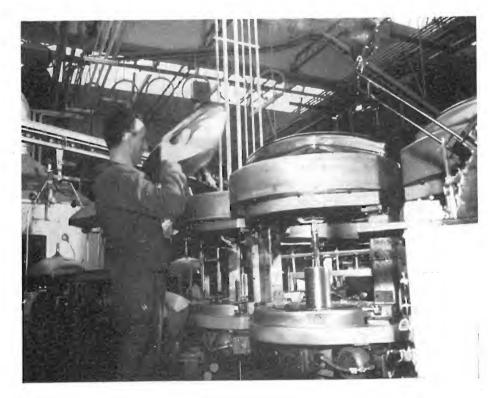


Foto 2 - Particolare delle fasi di lavorazione di un cinescopio: questa è la parte più importante di un televisore. Lo stabilimento della Philips di Monza ha una produttività potenziale di 800 mila tubi per televisori all'anno.

#### notiziario industriale



Foto 3 - Durante la lavorazione di un televisore — il telaio è pressochè completo — si inizia la numerosa serie dei collaudi: qui l'operazione di controllo del cablaggio.

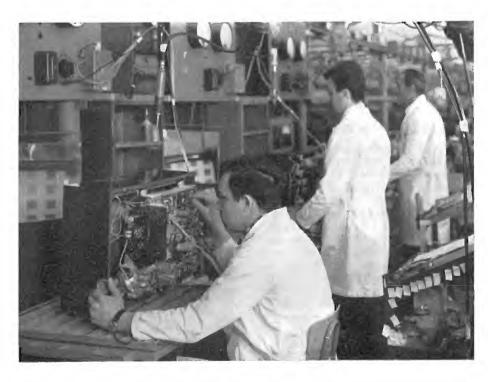


Foto 4 - Verso la conclusione della catena il televisore ha assunto quasi completamente la sua fisionomia: mobile, cinescopio e telaio montati assieme.

#### notiziario industriale



Foto 5 - Il televisore è completo; ha inizio ora la lunga serie dei collaudi finali. Il segnale a reticolo fornisce informazioni sull'ampiezza, la linearità, l'altezza dell'immagine; si arriverà poi alla luminosità ed al contrasto.

da indurre i laboratori centrali della Philips ad affidare esclusivamente alla fabbrica italiana la produzione di questi componenti ed oggi essa produce i tubi ad onda progressiva non solamente per il mercato italiano, ma anche per l'esportazione. All'intenso lavoro di ricerca applicata, svolto dal reparto, si aggiunge anche un impegno ancor più oneroso, quello della progettazione e sviluppo di nuovi tubi miniaturizzati che possono essere impiegati anche su satelliti.

La visita del ministro Andreotti è poi proseguita alla fabbrica degli apparecchi radio e TV: con una breve rassegna fotografica seguiremo il suo stesso itinerario e vedremo come nasce un televisore nelle fabbriche Philips.

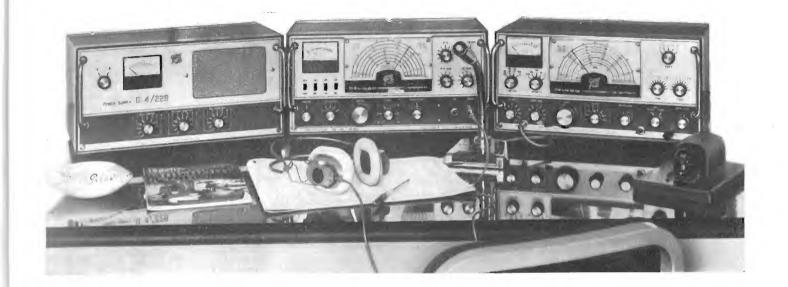
Nella foto n. 1 vediamo uno scorcio della fabbrica cinescopi Philips di Monza dove viene creato il cuore del televisore, vale a dire lo schermo. Nella foto n. 2 — sempre alla fabbrica cinescopi — un'altra fase della lavorazione: nel collo dell'ampolla viene inserito il «cannone elettronico», quel dispositivo cioè capace di generare e sparare sullo schermo un raggio di elettroni che, opportunamente guidato, riprodurrà sullo schermo, riga per riga, le immagini ricevute. Foto n. 3: siamo alla fabbrica degli apparecchi. Sul telaio sono state già montate le centinaia di componenti necessari per far funzionare l'apparecchio. L'operaia in primo piano in questa fase della lavorazione controlla il «cablaggio», ovverossia il collegamento dei componenti, che costituisce lo « schema elettrico ». Foto n. 4: a questo stadio si può parlare di « televisore »: gli elementi essenziali telaio e cinescopio sono stati montati entro il «mobile» al quale manca solamente la copertura della parte posteriore. Si eseguono le ultime regolazioni e fra poco l'apparecchio sarà completo. Foto n. 5: al termine della catena di montaggio, il televisore assume la sua veste definitiva. Inizia ora la lunga serie dei collaudi finali. Foto n. 6: operazioni speciali come questa (controllo dell'isolamento tra componenti e telaio mediante applicazione di alta tensione) costituiscono una delle verifiche di sicurezza. Nella fabbrica il Controllo di Qualità rappresenta il cliente e le sue esigenze.



Foto 6 - Il laboratorio di Qualità alle prese con il prodotto finito: prove, collaudi e verifiche si susseguono per consegnare al cliente un apparecchio perfetto.

#### notiziario industriale

# La Geloso presenta la «linea G»



Riteniamo di fare cosa gradita ai radioamatori (e ce ne sono ancora molti!) riportando le caratteristiche e le finalità di una recente realizzazione della «GELOSO» nel campo della trasmissione monobanda («BLU» non vuole ricordare un colore, ma designare il sistema di radiotrasmissione a Banda Laterale Unica. La Sigla internazionale è SSB = Single Side Band ed è parente della Vestigial Side Band ben nota nel campo delle emissioni televisive).

La realizzazione, cui abbiamo accennato, è un'apparecchiatura chiamata «linea G » ricetrasmittente nel campo delle onde corte e cortissime e che metterà il radiantista nelle condizioni di comunicare con piena soddisfazione. Per non alterare lo spirito e gli intendimenti della «Geloso», cediamo la penna al suo tecnico, che vi illustra qui di seguito: «Cos'è la linea G». L'affollamento delle gamme riservate alle comunicazioni radiantistiche, la richiesta di maggiori potenze ed il desiderio di effettuare collegamenti con paesi sempre più lontani hanno portato allo sviluppo del sistema di trasmissione e ricezione in SSB.

Ciò comporta un notevole aumento del la complessità di queste apparecchiature, tale da rendere non agevole la costruzione di esse da parte del radio-amatore.

La «Geloso» ha quindi realizzato industrialmente, con criteri professionali, la «linea G» cioè una serie di apparecchi costituita dal trasmettitore G. 4/228, dal relativo alimentatore G. 4/229 e dal ricevitore G. 4/216.
Tutti questi apparecchi sono eleganti,

hanno una forma molto compatta, grande robustezza costruttiva e possono essere usati con successo anche da parte di radioamatori non particolarmente esperti.

In questa pubblicazione sono inoltre illustrati i convertitori a « nuvistor » per le gamme 144 e 432 MHz, da accoppiare al G. 4/216, ed i Gruppi VFO atti alla realizzazione di trasmettitori MA ad onda continua.

#### G 4/216 RICEVITORE PER GAM-ME RADIANTISTICHE

Il ricevitore G. 4/216 è un ricevitore a doppia conversione di frequenza, con oscillatori a quarzo. Ha sensibilità e stabilità elevatissime, con possibilità di ricevere segnali AM-CW ed SSB.

#### CARATTERISTICHE TECNICHE

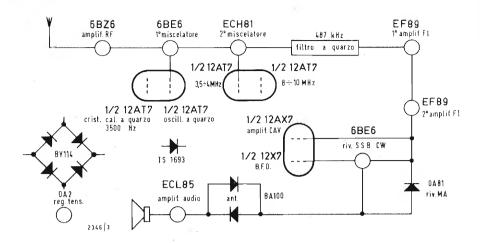
Gamme coperte: gamma 10 m  $(28 \div 30 \text{ MHz})$  - gamma 15 m  $(21 \div 21,5 \text{ MHz})$  gamma 20 m  $(14 \div 14,5 \text{ MHz})$  - gamma 40 m  $(7 \div 7,5 \text{ MHz})$  - gamma 80 m  $(3,5 \div 4 \text{ MHz})$  - gamma C  $144 \cdot 146 \text{ MHz}$  con convertitore esterno  $(26 \div 28 \text{ MHz})$ .

Comando di sintonia: con demoltiplica. Precisione di taratura delle frequenze: ± 5 kHz nella gamme 80, 40, 20 m; ± 10 kHz nelle gamme 15 e 10 m.

Stabilità di frequenza nel tempo:  $\pm 0.5$  per  $10~000~(\pm 50~\mathrm{Hz}$  per MHz). Frequenze intermedie:  $3.5 \div 4~\mathrm{MHz}$  e  $467~\mathrm{kHz}$ .

Reiezione d'immagine: superiore a 50 dB su tutte la gamme.

Reiezione di frequenza intermedia: superiore a 70 dB.



Sensibilità: migliore di 1µV per 1 W di potenza BF.

Rapporto segnale/disturbo con 1  $\mu$ V > 6 dB.

Selettività 5 posizioni: Norm. - Xtal 1 - Xtal 2 - Xtal 3 - Xtal 4.

Ricezione dei segnali modulati in ampiezza.

Ricezione dei segnali SSB: circuito amplificatore e rivelatore dei segnali SSB con reinserzione della portante.

Limitatore dei disturbi: « noise limiter » efficace per tutti i tipi di segnale.

Indicatore d'intensità del segnale: «S-meter» calibrato per i vari segnali da «S1» a «S9».

Potenza BF disponibile: 1 W.

Entrata d'antenna: impedenza 50  $\div 100 \Omega$ , non bilanciata.

Uscita:  $3 \div 5$   $\Omega$  e 500  $\Omega$  - presa per cuffia.

Interruttori: generale e di «stand-by» Tubi elettronici impiegati: 10, più uno stabilizzatore di tensione.

Diodi: n. 12.

Quarzi: n. 7 per le frequenze 467 kHz; 3500 kHz; 11 MHz; 25 MHz; 18 MHz; 20 MHz; 36 MHz.

Alimentazione: con tensione alternata  $50 \div 60$  Hz, da 110 a 240 V. Consumo: 90 VA.

Dimensioni d'ingombro: larghezza 39 cm; altezza 19 cm; profondità 27 cm. Peso totale netto, comprese le valvole: kg. 11.

## DESCRIZIONE DEL CIRCUITO Gamme d'onda

Le gamme d'onda ricevibili sono 6 e coprono le bande di frequenza concesse al traffico dei radioamatori. Esse sono:

10 metri da 30,0 a 28,0 MHz 15 metri da 21,5 a 21,0 MHz

20 metri	da	14,5 a	14,0	MHz
40 metri	da	7,5 a	7,0	MHz
80 metri	da	<b>4</b> ,0 a	3,5	MHz
2 metri (1)	da	144 a	146	MHz

#### Scala 144 ÷ 146 MHz.

Una scala graduata da 144 a 146 MHz è stampata al posto della scala  $26 \div 28$  MHz (gamma 2) e consente la lettura diretta delle frequenze ricevibili nella gomma radioamatori dei 2 metri quando al ricevitore G 4/216 venga collegato uno dei convertitori Geloso.

#### Sensibilità - Selettività - Stabilità

Un segnale a radiofrequenza di un  $\mu V$  entrante in antenna (impedenza di 50  $\Omega$ ) fornisce 1 W di uscita in bassa frequenza, con un rapporto segnale/disturbo maggiore di 6 dB. Su qualsiasi gamma la reiezione, ossia l'attenuazione della frequenza immagine è superiore a 50 dB, mentre la reiezione della frequenza intermedia supera i 70 dB.

La selettività della FI è variabile con commutazione e può essere scelta su cinque posizioni diverse, quattro delle quali impiegano un circuito filtro a nuarzo.

Îl G 4/216 fa uso di una doppia conversione di frequenza.

Il vantaggio di questo sistema consiste nella possibilità di ottenere un alto grado di reiezione della frequenza immagine e un'elevata selettività complessiva.

Il valore della prima Frequenza Intermedia è di 3,54 MHz. La selettività di FI è ottenuta nei diversi gradi con l'impiego del filtro a quarzo; i circuiti accordati interessati utilizzano nei confronti della FI già citata, un valore più basso (467 kHz), che permette sia un'amplificazione maggiore, sia un grado più elevato di selettività.

#### notiziario industriale

#### Il circuito

Il circuito è riassunto nello schema a blocchi. In esso si può osservare la funzione dei diversi stadi.

Sull'alimentazione anodica del primo stadio amplificatore a FI è inserito uno strumento indicatore («S-Meter»), che, previamente tarato, consente la lettura dell'ampiezza del segnale entrante.

Alla seconda valvola amplificatrice a FI segue un diodo tipo OA 81 che adempie alle funzioni di rivelatore dei segnali modulati in ampiezza.

Il circuito anti-disturbi è del tipo a doppia azione ed autoregolantesi, ottenuto con due diodi al silicio ed è efficace per tutti i tipi di ricezione. La sezione triodo di un 12 AX 7 viene impiegata quale oscillatrice di nota sulla frequenza della seconda FI (467 kHz). Il circuito oscillatorio di questo tubo è accoppiato alla griglia del rivelatore a prodotto per CW ed SSB. In questo stadio, la variazione di frequenza è ottenuta mediante la azione di un potenziometro, che preleva una tensione continua stabilizzata da un diodo zener. Questa tensione è applicata ad un diodo di tipo varicap, che provvede alle variazioni di capacità e quindi delle frequenze generate entro un limite di circa  $\pm$  2000 Hz dal battimento zero.

Un comando posto sul pannello frontale (BFO) permette la variazione di frequenza dell'oscillatore e, conseguentemente, la variazione di nota con la quale è possibile ottenere la ricezione di un dato segnale interferente con altri.

Nel caso di ricezione di segnali SSB, il segnale prodotto dal 12 AX 7 serve alla reinserzione della portante, della stazione ricevuta, soppressa all'atto della trasmissione, e serve quindi a rendere intelligibile tale tipo di segnali.

#### G4/228 TRASMETTITORE PER GAMME RADIANTISTICHE

Il trasmettitore G. 4/228 è appositamente studiato per la trasmissione a banda laterale unica SSB; esso inoltre consente la trasmissione in CW, DSB e MA. Sono da sottolineare alcune nuove caratteristiche: la soppressione della portante è effettuata con un tubo 7360; la soppressione della banda laterale indesiderata è ottenuta mediante filtro a quarzo. E' possibile il funzionamento automatico sia in grafia, quanto in fonia.

#### CARATTERISTICHE TECNICHE

Tipi di trasmissione:

— SSB: Fonia con banda laterale unica (superiore od inferiore) e portante soppressa;

DSB: Fonia con doppia banda laterale e portante soppressa, oppure MA normale;

CW: Trasmissione di portante manipolata.

Frequenze trasmesse:

Gamme: 80, 40, 20, 15, 10 metri (la gamma 10 metri è divisa in 4 sottogamme);

Coperture: 3,5-4 MHz; 7-7,5 MHz; 14-14,5 MHz; 21-21,5 MHz; 28-28,5 MHz; 28,5-29 MHz; 29-29,5 MHz; 29,5-30 MHz.

Potenza d'alimentazione stadio finale - SSB: 260 W PEP

- CW: 225 W

- MA: 120 W

Potenza d'uscita RF

- SSB: 150 W PEP (nominale)

— CW:150 W

Sensibilità BF (microfono): 6 mV. Impedenza ingresso BF: 0.5 MΩ

Soppressione della portante: > 50 dB Soppressione della banda indesiderata: > 50 dB (a 1 kHz)

Prodotti di distorsione:

2° armonica < 40 dB

3° armonica < 40 dB

Ronzio e rumore di fondo: < 40 dB Battimenti indesiderati: < 50 dB

— Tubi elettronici, semiconduttori e raddrizzatori usati:

G 4/228: n. 14 tubi; 2 transistori;
 4 diodi.

— G 4/229: n. 3 tubi; 15 diodi.

Dispositivi ausiliari: circuiti « VOX » ed « ANTI-TRIP » per la commutazione automatica « Riceve-Trasmette » comandata « a voce » dal microfono, con possibilità di regolazione della soglia di entrata in funzione e del ritardo a passare in «stand-by». Esiste già incorporato nel trasmettitore un circuito, selezionabile dal pannello mediante il commutatore « Operation », che consente l'uso del « break-in » in telegrafia. Circuito ALC (Automatic Level Control).

Dispositivi antidisturbi: soppressione delle interferenze nella banda TV ottenuta con schermatura del Gruppo VFO e di tutto l'apparecchio; con filtri inseriti nei circuiti di collegamento con la rete; uscita RF con attacco coassiale schermato.

Risposta a BF: 300 - 3.000 Hz.

Impedenza d'antenna:  $50 - 100 \Omega$ , adattabile con circuito a «P-greco». Isoonda: dispositivo per il rapido controllo.

Stabilità di frequenza:  $\triangle$  f (dopo il periodo di riscaldamento) < 100 Hz Fonia: modulazione fino al 100%.

Grafia: con manipolazione sul circuito del 2º mixer del VFO e possibilità di funzionamento in « break-in ».

Quarzi impiegati: n. 7, per le frequenze: 21,5 MHz; 25 MHz; 32 MHz; 32,5 MHz; 33 MHz; 33,5 MHz; 8998,5 kHz; 9001,5 kHz.

Alimentazione: con tensione alternata 50 ÷ 60 Hz, da 100 a 250 Volt. Potenza assorbita: 175 ÷ 440 VA.

Strumento di misura (sul G 4/229): consente la misura della tensione e della corrente di alimentazione dello stadio finale.

Altoparlante (incorporato nel G 4/ 229): di tipo ellittico, da collegare al G 4/216.

Dimensioni: 2 mobili di cm 39x19x27. Pesi: G 4/228 kg 10 - G 4/229 kg 15.

#### **DESCRIZIONE DEL CIRCUITO**

La generazione della radiofreguenza modulata, con la soppressione di una banda laterale e della portante, è ottenuta alla frequenza di 9 MHz per tutte le gamme.

Il sistema adottato è quello a filtro (Xtal lattice filter). Date le caratteristiche di selettività del filtro, per funzionare in SSB, è necessario che la frequenza pilota generata dall'oscillatore locale, si trovi sul punto appropriato della curva di selettività.

Le frequenze dei quarzi pilota sono 8998.5 MHz e 9001.5 MHz.

Poichè il trasformatore d'uscita, collegato alle placche del tubo 7360, è bilanciato, all'uscita del modulatore non è presente la portante (emissione in DSB), quando le placchette siano state bilanciate.

La trasmissione fonica in MA (ampiezza variabile) può essere effettuata sbilanciando il modulatore nella condizione DSB in modo da avere in uscita anche la portante.

La trasmissione in CW si ottiene ripetendo le condizioni necessarie per la DSB, ma iniettando un segnale a 1400 Hz, prodotto internamente da un apposito generatore (side-tone) su una delle placchette del tubo 7360 modulatore bilanciato.

Il modulatore bilanciato dà la portante in continuità in quanto la bassa frequenza injettata crea due bande laterali (la portante è già soppressa dal sistema di funzionamento in DSB). Una sola, attraverso il filtro, passa agli stadi successivi. Questa frequenza ha le caratteristiche di una portante, essendo la bassa frequenza iniettata in ampiezza e frequenza costanti. L'altra banda laterale non potendo passare attraverso il filtro, rimane soppressa. La manipolazione è ottenuta interdicendo e attivando il 2° miscelatore.

Il segnale di uscita potrà essere portante soppressa e bande laterali presenti (DSB); oppure CW, o una sola banda laterale, USB o LSB.

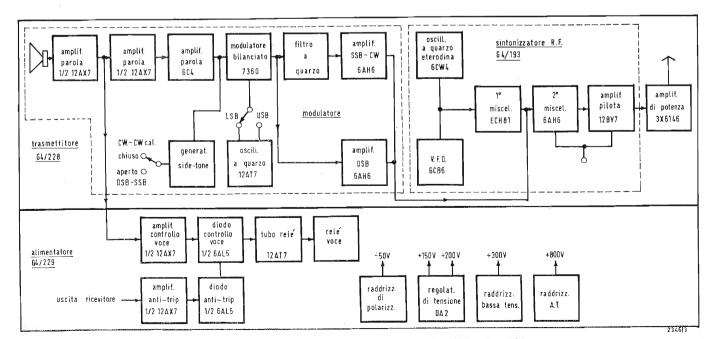
La tensione a radiofrequenza a 9 MHz ottenuta precedentemente viene miscelata una prima volta con una frequenza fissa, ed una seconda volta con una frequenza regolabile da 5 a 55 MHz, ottenendo tutte le gamme volute (80, 40, 20, 15 e i 10 metri in quattro bande).

L'oscillatore a frequenza fissa è stabilizzato a quarzo ed utilizza un nuvistor tipo 6 CW 4. La sua alimentazione è pure stabilizzata.

Questo oscillatore è accoppiato alla griglia del 1° miscelatore.

Si ottiene così il vantaggio di rendere indipendente l'oscillatore dal carico con aumento della selettività (riduzione di armoniche) e della costanza dell'ampiezza dell'oscillatore su tutte le frequenze.

Tale oscillatore funziona sulle gamme dei 40,15 e 10 metri.



Schema a blocchi del trasmettitore G 4/228 - G 4/229.

(a cura dell'ing. Franco Simonini)

per. ind. Renato Magnani

# Ponte di misura per condensatori General Radio mod. 1617



Fig. 2 - Semplici circuiti a 2 e a 4 terminali

per la misura di resistenze. Nel caso di fig. 2a le resistenze  $r_1$  e  $r_2$ , che rappresentano le resistenze dei cavetti, delle giunzioni, etc. possono

introdurre un notevole errore nel caso di misura

di una R., molto bassa, mentre con la misura a

4 terminali, fig. 2b, questi effetti sono annullati.

Fig. 1 - Foto dello strumento.

#### 1. - GENERALITA'

Forse molti lettori rimarranno un poco perplessi nell'esaminare l'estensione del campo di misura di questo strumento, il ponte per condensatori tipo 1617 della G.R., che copre la gamma da 0 a 1,1 farad; il farad, per la maggior parte di noi, rappresenta solo un'unità teorica, inusitatamente grande per la gamma dei comuni condensatori reali.

Purtuttavia, con lo sviluppo di nuovi circuiti elettronici e specialmente alimentatori a bassa tensione per circuiti a transistori, si nota la tendenza all'utilizzazione di condensatori elettrolitici di filtro di capacità sempre più grande e non sono rari condensatori da 10.000 μF (cioè 0,01 F) e oltre. Alcuni costruttori hanno poi in normale produzione condensatori da 0,1 F per usi speciali per cui possiamo dire che questo strumento soddisfa un'esigenza di misura crescente.

Indipendentemente dallo strumento vero e proprio ci è parso inoltre interessante prendere in esame il 1617 perchè ci permette, come vedremo più avanti, di fare alcune, sia pur brevi, considerazioni sulle misure a 4 ed a 3 terminali, rispettivamente necessarie per le misure di piccole e grandi impedenze.

Il ponte 1617 è particolarmente atto alla misura di condensatori elettrolitici e permette di effettuare la misura, oltre che della capacità, del fattore di dissipazione D (o coefficiente di perdita); inoltre esso permette di fornire una tensione continua di polarizzazione, variabile con continuità da 0 a 600 V e controllabile dallo strumento del ponte stesso, come è in genere richiesto nelle condizioni di prova di questi condensatori.

La frequenza del segnale di misura interno è di 100 Hz e corrisponde alla fondamentale della componente alternata applicata ai condensatori di filtro negli alimentatori ad onda intera (con frequenza di rete a 50 Hz); questa frequenza è normalmente la frequenza di misura per quasi tutti i tipi di conden-

densatore incognito a frequenza diversa è possibile collegare al ponte un adatto generatore di segnali e operare nel campo da 40 Hz a 1 kHz, per la maggior parte della gamma di misura, senza alcuna riduzione della precisione.

La tensione di prova interna è disponibile in tre livelli massimi di segnale: da 0,2 - 0,5 e 2 V efficaci. Questi valori esprimono il livello della tensione applicata al ponte di misura mentre al condensatore in prova viene applicata una tensione leggermente inferiore. Il livello di misura a 0,5 V è lo « standard » normalmente usato nell'industria; il livello dei 2 V viene inserito per ottenere una buona sensibilità sulla portata più bassa dello strumento (da 0 pF a 1000 pF) mentre il livello degli 0,2 V consente l'esecuzione di misure a basso livello, come indicato dalle norme EIA e MIL per alcuni tipi di condensatori.

Come già accennato la gamma della tensione di polarizzazione fornita dal ponte si estende da 0 a 600 V in sei gamme ed è quindi sufficientemente ampia per la maggior parte dei condensatori; nel caso si voglia disporre di una tensione maggiore è possibile applicare una tensione di polarizzazione esterna fino ad 800 V.

Una comune pratica di misura consiste comunque nell'utilizzare una tensione continua di polarizzazione di 1,5 V con una tensione del segnale di prova di 0,5 V. Si noti che nel caso di condensatori al tantalio le norme prescrivono l'utilizzazione di una tensione di polarizzazione tale che, quando viene aggiunto il segnale alternato di prova, la somma tensione c.c. + tensione c.a. non deve mai risultare negativa e non deve superare la tensione nominale.

La tensione continua di polarizzazione in uscita viene indicata dall'unico strumento indicatore del pannello frontale che serve anche come indicatore di zero per il ponte e rivelatore della corrente di fuga del condensatore in prova; il valore minimo di corrente rilevabile è satori. Nel caso si voglia provare il con- di 0,5μA. Nel caso si desideri una sensi-

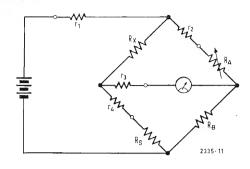


Fig. 3 - Circuito a ponte di Wheatstone per la misura di resistenze a 4 terminali;  $r_1$ ,  $r_2$ ,  $r_3$  ed  $r_4$  rappresentano le resistenze parassite di collega-

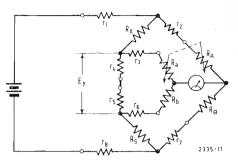


Fig. 4 - Doppio ponte di Kelvin per la misura di resistenze a 4 terminali: la seconda serie di bracci  $R_a$  ed  $R_b$  divide la tensione d'errore  $E_u$  in modo

un microamperometro esterno.

previsto per la misura di condensatori esteso campo di misura del fattore di dissipazione D (o coefficiente di perdita) il cui valore, in questi condensatori, è spesso superiore ad 1 ÷ 120 Hz.

Il campo di misura si estende quindi da 0 a 10; questo campo così esteso potrebbe creare delle difficoltà di misura, quando si rilevano valori di D superiori ad 1. se non fosse montato sul ponte uno speciale dispositivo meccanico di bilanciamento ORTHONULL che permette di convertire regolazioni interdipendenti del ponte in regolazioni indipendenti, per cui le componenti reale ed immaginaria dell'impedenza possono essere bilanciate senza sequenze di regolazioni ed aggiustamenti che richiederebbero molto tempo.

Il ponte 1617 è dotato di alcuni dispositivi di sicurezza atti a salvaguardare l'incolumità dell'operatore e dello strumento stesso. Infatti le misure di condensatori di grande capacità sono, di per se stesse, pericolose in quanto sul condensatore in prova può essere immagazzinata un'energia mortale; inoltre, per ottenere una buona sensibilità in c.a., è stato inserito un condensatore di grande capacità sull'alimentazione interna in c.c. ed anche questo risulta carico con un'energia pericolosa. Sono quindi state previste due lampade-spia che indicano lo stato di carica del con- farad. densatore e l'inserzione della tensione di polarizzazione; sono quindi previsti circuiti di scarica dei condensatori ed altre avvertenze circuitali. Fra l'altro, se non è richiesta la tensione di polarizzazione, si devono disporre in modo non corretto ben tre commutatori prima di avere sui morsetti una tensione pericolosa.

#### 2. - DATI TECNICI

prova interna di 120 Hz da 0 a 1,1 F; Hz (sincronizzati con la rete) per i mo-

bilità superiore è prevista l'inserzione di nel campo da 0 a 0,11 F precisione ± 1%, ± 1 pF con divisione di scala di Dato che si tratta di uno strumento 2 pF; nel campo da 0,11 F a 1,1 F la precisione è del ± 2%. La misura può elettrolitici ne deriva la necessità di un essere effettuata con adatto generatore esterno con frequenze di prova da 40 a 120 Hz con lo stesso campo di prova e precisione di cui sopra. È possibile l'impiego di frequenze fino al di sotto dei 20 Hz ma con precisione inferiore. Con frequenze di prova da 120 Hz a 1 kHz, sempre fornite da un appropriato generatore esterno, il campo di misura

va da 0 a 1 F 
$$\left(\frac{100}{f_{Hz}}\right)^2$$
, dove  $f_{Hz}$  espri-

me il valore della frequenza in Hz. Purchè si adottino alcune precauzioni per le misure, anche in questo caso la precisione è di  $\pm 1\%$ ,  $\pm 1$  pF.

Misura del fattore di dissipazione; con frequenza di prova interna di 120 Hz o esterna da 40 a 120 Hz il campo

di misura va da 0 a 10 
$$-\frac{f_{Bz}}{120}$$
 con pre-

cisione  $\pm$  0,001  $\pm$  0,01 C  $\pm$  2%. Con frequenza di prova esterna da 120 Hz a 1kHz il campo si estende da 0 a 10

con precisione [
$$\pm 0,001 \pm 0,01 C$$
]  $\frac{l\pi_z}{120}$ 

C esprime il valore della capacità in

— L'errore di misura introdotto a causa della resistenza dei collegamenti è inferiore all'1% nella misura della capacità ed a 0,01 per la misura del D (fattore di dissipazione) con una resistenza, in ciascun cavetto di collegamento, di 1 Ω. Nella gamma più alta del campo di misura però la precisione sopra indicata vale solo per una resistenza massima in ciascun cavetto di  $0,1 \Omega$ .

— Misura di capacità con frequenza di 🔝 Il segnale di prova interno è a 120

#### strumentazione

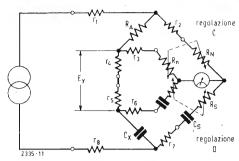


Fig. 5 - Ponte di misura per capacità a 4 terminali secondo il principio del ponte di Kelvin.

regolazione zioni anche per la rete a 50 Hz con segnale di prova a 100 Hz. La tensione di prova è selezionabile su tre livelli inferiori a 0.2: 0.5 o 2 V; la fase del segnale è reversibile. Con segnale di prova fig. 2b. In questo caso le resistenze  $r_1$  ed esterno il campo di funzionamento è da 20 Hz a 1 kHz.

Tensione di polarizzazione interna regolabile in 6 gamme da 0 a 600 V. Il voltmetro prevede un uguale campo di misura, con precisione del  $\pm 3\%$  del fondo scala. La corrente massima di polarizzazione erogabile è di circa 15 m A

- Lo strumento usato come amperometro può misurare da 0 a 20 mA in 6 gamme con possibilità di lettura di una corrente di perdita fino a 0,5 μA. La precisione è del  $\pm 3\%$  sul fondo scala.

— Tensione di polarizzazione esterna: fino ad 800 V massimi.

- Alimentazione: sono previste esecuzioni a 50 ed a 60 Hz con tensioni di alimentazione di 105 ÷ 125 V e 210 ÷ 250 V. L'assorbimento è limitato a 18 W

Il ponte è fornito in esecuzione portatile o da rack con un peso rispettivamente di 12 e 13 kg. Le dimensioni sono  $415 \times 385 \times 2\bar{3}0$  mm per il tipo portatile e  $485 \times 355 \times 160$  mm per il tipo da rack. Vengono forniti con lo strumento cavetti per le misure a 4 terminali e cavetti schermati a due terminali. Per le misure a 120 Hz non è necessario alcun altro accessorio. Per misure ad altre frequenze si richiede l'uso di un oscillatore esterno di buona precisione.

#### 3. - DESCRIZIONE DELLO STRU-**MENTO**

Prima di esaminare il circuito del 1617 riteniamo interessante dare un breve cenno sulle misure a 4 terminali; innanzitutto queste misure sono necessarie nel caso si debbano misurare impedenze molto basse o comunque tali che le impedenze dei cavetti di collegamento dei terminali e dei contatti non siano, al confronto, trascurabili.

Supponiamo di voler misurare il valore della resistenza  $R_x$ , che si suppone molto bassa, con il semplice circuito di fig. 2a; rileviamo cioè la tensione ai capi di R, e la corrente circolante e dal rapporto di queste ricaviamo  $R_x$ .

Essendo R. molto bassa in questo circuito il voltmetro è correttamente inserito a valle dell'amperometro in modo da evitare di rilevare anche la tensione ai capi di questo ma, come è visibile dal circuito, non possiamo evitare l'errore introdotto dalle resistenze r<sub>1</sub> e r<sub>2</sub> che esprimono le resistenze dei cavetti e dei terminali di collegamento da R<sub>x</sub> agli strumenti di misura; questo errore può divenire, su basse impedenze, assai grande e tale da falsare completamente la misura.

delli a 60 Hz; sono disponibili esecu- Per ovviare a questo inconveniente è sufficiente raggiungere la  $R_x$  con cavetti separati per il generatore, l'amperometro ed il voltmetro, effettuare cioè una misura a 4 terminali come da r, non causano più alcun errore di lettura del voltmetro mentre  $r_3$  ed  $r_4$  sono trascurabili rispetto all'alta impedenza del voltmetro.

> In questo modo la resistenza incognita  $R_x$  viene definita come la resistenza fra il punto di giunzione dei cavetti superiori (punto A) e la giunzione dei cavetti inferiori (punto B). La posizione di queste giunzioni dev'essere evidentemente fissa in un campione di bassa impedenza, indipendentemente dalla posizione dei cavetti di collegamento, e quindi questo campione deve avere 4 terminali separati. Una maggiore precisione rispetto ai circuiti di fig. 2 si ottiene con i circuiti a ponte in quanto viene qui evitato l'errore strumentale. In fig. 3, viene indicato il collegamento ad un ponte di Wheatstone di un resistore incognito a 4 terminali; in questo collegamento però le resistenze parassite  $r_2$  ed  $r_4$  compaiono sui lati del ponte dove possono causare errore se non sono trascurabili rispetto alle resistenze nominali dei lati interessati. Le r<sub>1</sub> ed r<sub>3</sub> vanno in serie rispettivamente al generatore ed al rivelatore per cui non introducono errore.

> Per ovviare all'inconveniente di cui sopra viene usato il doppio ponte di Kelvin (fig. 4). In questo circuito un resistore incognito  $R_x$  a 4 terminali viene confrontato con un campione  $R_s$  pure a 4 terminali.

> Se  $R_A$  ed  $R_B$  sono sufficientemente grandi la principale fonte di errore è costituita dalle resistenze  $r_4$  ed  $r_5$ ; queste generano una tensione d'errore  $E_y$  che può essere anche elevata in quanto  $R_x$ ed  $R_s$  sono di basso valore.

> Vengono quindi utilizzati i due lati ausiliari Ra ed Rb per dividere questa tensione d'errore in proporzione fra le due metà del ponte per cui il suo effetto viene bilanciato ed annullato.

> La bontà con cui questi lati ausiliari  $(R_a \text{ ed } R_b)$  bilanciano la tensione d'errore dipende dalla differenza fra il loro rapporto  $R_a/R_b$  ed il rapporto fra i lati principali  $R_A/R_B$ .

L'espressione di bilanciamento del ponte risulta essere:

$$R_{x} = R_{s} \frac{R_{A}}{R_{B}} + \frac{R_{b} (r_{4} + r_{5})}{R_{a} + R_{b} + r_{4} + r_{5}}$$

$$\left(\frac{R_{A}}{R_{B}} - \frac{R_{a}}{R_{B}}\right)$$

Ad esempio se la  $R_x$ , la  $R_s$  e le resistenze parassite  $r_4$  ed  $r_5$  sono tutte uguali e se  $R_A/R_B$  differisce dell'1% da  $R_a/R_b$  l'errore sarà dello 0,5 %. Sui ponti di Kelvin di precisione i lati regolabili

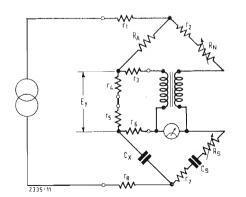


Fig. 6 - Circuito semplificato del ponte 1617 dove la tensione d'errore  $E_{\gamma}$  viene compensata dall'introduzione di un'uguale tensione sul lato opposto del ponte, tramite un trasformatore

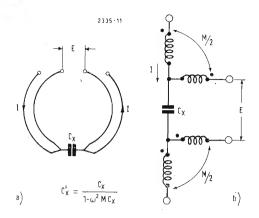


Fig. 8 - Ouando i cavetti amperometrici ed i cavetti voltmetrici formano doppini concentrici, come in fig. 8a, la risultante induttanza mutua, fig. 8b, introduce errore sul valore della cana-

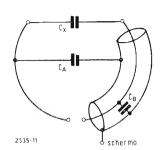


Fig. 9 - Misura di un condensatore con cavetto schermato e risultanti capacità parassite. Lo schermo impedisce che la capacità parassita venga a trovarsi direttamente in parallelo al conden-

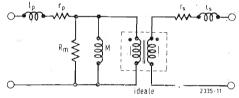


Fig. 7 - Circuito equivalente del trasformatore usato nel 1617.

R<sub>4</sub> ed R<sub>4</sub> sono accoppiati con tolleran- necessario un trasformatore ideale con w 00 −0 ze inferiori allo 0,5 %.

Il principio del ponte di Kelvin è adattabile anche per la misura di capacità molto elevata ed in in fig. 5 è rappresentato lo schema risultante; qui le coppie di regolazione sono due, «in passo » fra loro in modo da mantenere il rapporto dei lati secondari uguale a Per questo tipo di ponte l'equazione di quello dei lati primari; questo in quanto bilanciamento risulta essere: in qualsiasi ponte di misura in corrente alternata per la misura di impedenze complesse si debbono avere due regolazioni, in questo caso per la capacità ed il  $C_x = \frac{R_N}{R_A}$   $C_s \left[1 + \frac{r_p + r_s + r_s}{R_N} - \frac{r_s + r_s}{R_N}\right]$ zioni, in questo caso per la capacità ed il fattore di perdita D.

Esaminiamo ora le prestazioni di questo ponte: si supponga di avere in prova un condensatore da 1 F con reattanza quindi, a 120 Hz, di 1,3 m $\Omega$  mentre  $(r_4 + r_5)$   $(r_3 + r_p)$ la resistenza dei cavetti potrà essere di circa  $20 \text{ m}\Omega$ , supponendo circa 60 cmdi collegamento; se supponiamo che  $R_A$ sia uguale a 10 m $\Omega$ , come è effettivamente sulla portata più alta del 1617 (si noti che questo valore deve essere (si noti che questo valore deve essere molto piccolo in modo da permettere una buona sensibilità), e che  $R_N$  e  $R_n$   $= \frac{(r_4 + r_5) \omega l_p}{R_A R_m} + \frac{\omega (l_p + l_s)}{R_N}$ rore di capacità sarà del 2% per la maggior parte della portata massima  $(con D_x = 0).$ 

Come si vede la precisione è già notevole ma questo non è stato ritenuto sufficiente dalla G.R. per il suo ponte tipo 1617.

Si è quindi adottato un altro tipo di ponte, assai originale, dove la tensione  $E_y$  d'errore viene compensata dalla introduzione d'una tensione uguale sul lato opposto corrispondente del ponte. In questo modo non si ha alcun errore in quanto la tensione d'errore è come se fosse semplicemente in serie al generatore esposta solamente il livello della tensione applicata al ponte. Per fare questo lavoro in modo perfetto sarebbe cleo in Mumetal per ottenere una buona

rapporto 1:1 ed i bracci del ponte  $\operatorname{con} R_N$  e  $C_*$  dovrebbero avere un'impedenza infinita; in pratica si è constatato che un piccolo normale trasformatore può eseguire, senza errore apprezzabile, questo compito con valori pratici per  $R_N \in C_s$ .

$$C_{x} = \frac{R_{N}}{R_{A}} C_{s} \left[ 1 + \frac{r_{p} + r_{s} + r_{3}}{R_{N}} \right]$$

$$\frac{(r_{4} + r_{5}) l_{p}}{R_{A} M} + \frac{(r_{4} + r_{5}) r_{6} C_{x}}{M}$$

$$\frac{(r_{4} + r_{5}) (r_{3} + r_{p})}{R_{A} R_{m}}$$

$$D_{x} \left( \frac{(r_{4} + r_{5}) (r_{3} + r_{6})}{R_{A} \omega M} - \frac{(r_{4} + r_{5}) \omega l_{p}}{R_{A} R_{m}} + \frac{\omega (l_{p} + l_{s})}{R_{N}} \right) \right]$$

dove  $r_s$ ,  $r_p$ ,  $l_s$ ,  $l_p$ ,  $R_m$  e M sono definiti dal circuito equivalente del trasformatore visibile in fig. 7.

Con un'analisi del circuito ci si può render conto delle cause fisiche dei termini d'errore, la maggior parte dei quali risulta proporzionale a  $r_4$  e  $r_5$ , cioè le resistenze parassite dalle quali nasce la tensione d'errore. Con opportuna scelta dei componenti circuitali i termini d'errore sono stati resi sufficientemente piccoli, anche quando la resistenza dei collegamenti sia grande ed  $R_A$  molto piccola, come è necessario per avere una buona sensibilità sulla gamma alta di misura del ponte.

Il trasformatore usato è dotato di nu-

#### strumentazione

2335 - 11

quardia

Fig. 10 - Condensatore  $C_x$  a tre terminali con capacità parassite,  $C_{\it A}$  e  $C_{\it B}$ , verso il terminale

di guardia

dite d'induttanza; inoltre un condensatore è collegato in parallelo al trasformatore per risuonare con l'induttanza mutua e ridurre quindi il termine d'errore contenente M. Con i valori circuitali di misura presupposti per il ponte precedente e cioè  $R_A = 10 \text{ m}\Omega, r_4 + r_5 = r_6 = 20 \text{ m}\Omega$ e  $C_x = 1$  F, l'errore di misura di questo

realizzato in bifilare per ridurre le per-

bassi valori di D). Per resistenze di collegamento di 0,1  $\Omega$  sulla portata maggiore o di 1  $\Omega$  sulle altre portate l'errore di misura risulterà inferiore all'1% per la capacità e  $\pm$  0,01 nella misura del D.

circuito sarà solamente dello 0,1 % (per

Con queste prestazioni è quindi possibile la misura di grandi capacità poste anche ad una certa distanza dal ponte di misura.

Con le misure a 4 terminali vengono, come abbiamo visto, eliminati gli errori causati da resistenze ed auto-induttanze dei cavetti ma non abbiamo tenuto conto dell'errore che può essere introdotto dall'induttanza mutua fra i cavetti « amperometrici » e quelli « voltmetrici ». Nel caso si formino doppini concentrici con cavetti da 32 cm, come indicato in fig. 8, l'induttanza mutua può assumere anche il valore di 0,3 μH, il che determinerebbe un errore del 15 % nella misura di 1 farad a 120 Hz.

Fortunatamente il rimedio per quest'errore è assai semplice ed è sufficiente intrecciare fra loro i due cavetti amperometrici o i due voltmetrici per annullare quasi completamente l'induttanza mutua e quindi l'errore; un certo accoppiamento induttivo rimane solamente ai terminali dello strumento ma è praticamente trascurabile anche per misure di 1 farad.

#### 4. - MISURE A TRE TERMINALI

Finora abbiamo principalmente analizzato i problemi connessi alla misura di grandi capacità ed abbiamo rilevato la necessità di misure a 4 terminali; esaminiamo ora i problemi relativi alla misura di piccole capacità, che sono previste nel campo di misura del 1617. Mentre durante la misura di grandi capacità gli errori principali vengono introdotti da impedenze parassite in serie, sulla misura di piccole capacità le principali cause d'errore sono date dalle capacità parassite in parallelo, che sono principalmente costituite dalla capacità dei cavetti di collegamento che viene a risultare in parallelo al condensatore di misura.

Ad evitare questo viene disposto uno schermo su di un cavetto; il circuito risultante sarà quello di fig. 9 dove la capacità fra i cavetti è annullata mentre si hanno le capacità parassite  $C_A$  e  $C_R$  fra i cavetti e lo schermo.

Il circuito elettrico corrispondente sarà quello di fig. 10 dove lo schermo rap-

induttanza mutua e l'avvolgimento è presenta il terminale di «guardia»; i condensatori campione di basso valore capacitivo vengono costruiti a tre terminali proprio per evitare l'errore dovuto alle capacità parassite.

> Esaminiamo ora il circuito elettrico di fig. 11 dove il condensatore incognito  $C_x$ , con le sue capacità parassite verso il terminale di guardia  $C_A$  e  $C_B$ , è inserito sul circuito semplificato del pon-

> Il condensatore campione  $C_s$  del ponte 1617 è da 0,5 μF, tale quindi da poter sopportare una discreta capacità in parallelo senza introdurre errore trascurabile per cui il punto A del ponte potrebbe essere usato come terminale di guardia; infatti in questo caso  $C_A$  risulterebbe in parallelo al rivelatore, e non introdurrebbe guindi errore, mentre  $C_B$  sarebbe in parallelo a  $C_s$  e, considerato che  $C_B$  è molto minore di  $C_s$ , senza errore.

Però, il punto A, il condensatore campione e soprattutto il condensatore incognito e gli schermi dei cavetti sarebbero sottoposti alla piena tensione di polarizzazione e questo potrebbe essere pericoloso per l'operatore. Pertanto è stato impiegato un amplificatore separatore a tre stadi che blocca la componente continua, dà la tensione di guardia sufficiente per ridurre l'effetto della  $C_{\perp}$  (con un coefficiente di circa 1000) ed infine ha un'impedenza d'uscita bassa in modo da poter sopportare un notevole carico, costituito da  $C_B$ .

#### 5. - CONSIDERAZIONI FINALI

Il ponte di misura per capacità tipo 1617 è uno dei pochi ponti al mondo con 5 terminali (4 per le misure a 4 terminali più il terminale di guardia) per cui non si può far a meno di pensare se vi sia una situazione di misura nella quale tutti e cinque i terminali vengano usati contemporaneamente.

Si supponga, ad esempio, di voler misurare un condensatore da 1 µF posto a 300 metri dal ponte di misura.

La resistenza dei cavetti risulterà sensibile per cui sarà necessario collegarsi a 4 terminali; d'altra parte si dovrà evitare l'errore introdotto dalla capacità dei cavetti e la possibilità di raccogliere tensioni estranee per cui dovrà essere previsto e collegato anche il circuito di guardia.

Questo numero di terminali può dare l'impressione che il ponte 1617 sia di difficile uso ma va tenuto conto che questo tipo di misure (a 4 od a 3 terminali) è necessario solo per le misure alle gamme estreme del campo di misura, mentre per i valori capacitivi medi la misura si svolge a 2 terminali, come sui comuni ponti di misura. Viene allo scopo fornito con il ponte un cavo schermato adattatore a due terminali mediante il quale la misura viene eseguita in modo assai semplice.

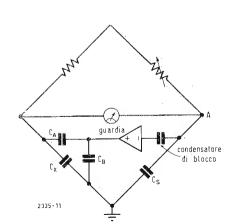


Fig. 11 - Circuito semplificato di guardia usato nel ponte 1617.

tecnica e circuiti

Luigi Cesone

# Alimentatore stabilizzato con impiego di thyristors e di transistors

L'alimentatore stabilizzato di cui nel seguito è descritta la realizzazione, è in grado di erogare una potenza di 300 W, con una corrente massima di 5 A ed una tensione massima di 100 V. Esso prevede la preregolazione della tensione di uscita nell'intervallo da 0 a 100 V ed è protetto contro qualsiasi sovraccarico mediante un circuito di disinserzione rapido la cui soglia di intervento è variabile fra 0,5 e 5 A.

#### 1. - CARATTERISTICHE **GENERALI**

Da quando i transistori vengono sempre più largamente impiegati in dispositivi di elettronica industriale, una potenza di alimentazione di 300 W può essere considerata come un minimo stretto indispensabile. Desiderando procedere alla stabilizzazione di una tale potenza con il metodo classico del transistore regolatore, occorre, tenuto conto delle possibili variazioni della rete di alimentazione, prevedere la possibilità di dissipare almeno 400 W, onde poter regolare la tensione di uscita in modo continuo fra 0 ed il valore massimo erogabile. Poiché ciò pone dei gravi problemi per quanto concerne la dissipazione del calore, è senz'altro preferibile ricorrere ad un sistema di stabilizzazione attuato in due tempi: una prima regolazione, di natura approssimativa, viene ottenuta mediante un thyristor utilizzato in un circuito capace di fornire una tensione che sia sempre superiore di una decina di volt a quella richiesta in uscita; sarà poi su guesta differenza di 10 V che sarà chiamato ad intervenire il regolatore vero e proprio, del tipo equipaggiato con sei transi-

L'apparecchio qui descritto eroga 5 A da 0 a 60 V, e 3 A fino a 100 V la variazione di tensione, in funzione dell'erogazione, resta inferiore a 10 mV, ed altrettanto avviene in caso di variazione della tensione di rete entro + 10% del suo valore nominale; l'ondulazione residua non supera i 10 mV eff. l'intero complesso di alimentazione è anche protetto da un dispositivo rapido di disinserzione la cui soglia di intervento può essere regolata in un intervallo compreso fra 0,5 e 5 A.

#### 2. - PRINCIPIO DI FUNZIONA-MENTO DEL CIRCUITO

Dopo la rettificazione ad onda intera, è sufficiente l'impiego di un solo thyristor per provvedere alla regolazione della tensione continua. Al thyristor si può far seguire sia una impedenza di filtro di particolare concezione completata da un diodo di recupero, sia direttamente — il condensatore di filtro. La seconda soluzione è senz'altro più semplice, poiché l'impedenza in questione è oggetto di una costruzione particolare e speciale. D'altra parte il collegamento diretto del condensatore di filtro richiede l'impiego di un thyristor in grado di sopportare una notevole sovraccorrente.

L'apparecchiatura qui descritta fa ricorso ad un trasformatore che eroga 130 V, 3 A, la sua resistenza, ricondotta al secondario, è appena superiore a  $5 \Omega$ . È quindi necessario che il thyristor impiegato possa sopportare, durante la fase di conduzione, una corrente istantanea di cresta di 35 A. Ciò ha condotto alla scelta di un thyristor del tipo 2N1775, capace di ammettere una corrente efficace pari a 7 A ed una sovraccorrente di 60 A. Facendo precedere il suddetto thyristor da diodi rettificatori tipo 1N1583, per esempio, che ammettono una sovraccorrente di 40 A, esso non richiede alcuna protezione dal punto di vista della tensione inversa. Lo schema di principio riprodotto in figura 1 mostra che il thyristor ed il proprio condensatore di filtro C sono seguiti dal transistore T con funzioni di regolatore. Detto transistore è comandato da un amplificatore differenziale i cui ingressi sono costituiti da una sorgente di riferimento  $D_1$  e da un potenziometro P, che preleva una

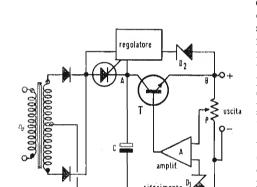


Fig. 1 - Per limitare la dissipazione nel regolatore a transistor, si procede ad una stabilizzazione preliminare con thyristor

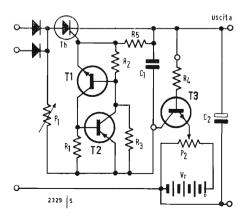


Fig. 2 - Schema di principio del circuito di in nesco del thyristor.

frazione della tensione di uscita. Il thyristor all'inizio di ciascuna altercircuito di regolazione del thyristor nanza; naturalmente, per essere interutilizza, come riferimento, questa medesima tensione di uscita e ciò avviene di emettitore pari almeno alla tensione tramite un diodo Zener D2 scelto in modo che la tensione nel punto A sia superiore a quella nel punto B di circa 10 V.

Il comportamento per interdizione, dovuto al thyristor, consente che l'intensità nominale del trasformatore di alimentazione possa essere superata senza pericolo allorché si lavori con delle tensioni relativamente deboli. Quando si richiede una erogazione di 70 V e 5 A all'uscita del thyristor, il trasformatore può facilmente erogare questa potenza di 350 W, in quanto — come già accennato — è stato prescelto un trasformatore da 120 V, 3 A, vale a dire da 360 W.

#### 2.1. - Comando del thyristor

Un transistor unigiunzione costituisce certamente il sistema più elegante per comandare un thyristor. L'impiego di detto componente dovrebbe anche essere particolarmente economico dal momento che è stata annunciata sul mercato la disponibilità di transistor unigiunzione con contenitore in materia plastica. Sfortunatamente, le attuali difficoltà relative alla immediata reperibilità di tali nuovi componenti hanno costretto, per il presente montaggio, all'adozione di una coppia di transistor complementari collegati secondo la configurazione circuitale di cui in fig. 2 è illustrato il principio di funzionamento.

Esamineremo a questo punto il comportamento specifico del circuito adottato. All'inizio di ciascuna alternanza, la tensione è nulla per cui il thyristor si pone in stato di interdizione. In seguito  $C_1$  si carica lentamente attraverso  $P_1$ ; poiché ai capi di  $C_1$  si trova inserito il divisore costituito dalle resistenze  $R_2$  ed  $R_3$ , quando la tensione sale a parecchi Volt, la base di  $T_1$ diviene sufficientemente positiva rispetto all'emettitore, onde portare  $T_1$ alla conduzione. Fra di loro  $T_1$  e  $T_2$ si mantengono reciprocamente in stato di conduzione e ciò perdura fintantoche C<sub>1</sub> si sia interamente scaricato attraverso R<sub>5</sub> ed attraverso il circuito di innesco del thyristor. Quest'ultimo diviene allora conduttore e permane in tale stato evidentemente fino all'intero completamento della semionda in corso. Întervenendo su  $P_1$ , è così possibile variare la rapidità di carica di  $C_1$  e quindi la corrente media che fluisce nel thyristor.

In sostituzione di questa regolazione manuale, può inserirsi un comando elettronico mediante l'adozione di un transistor supplementare,  $T_3$ . Si deve supporre  $P_1$  regolato ad un valore molto piccolo tale da determinare, se T<sub>3</sub> è interdetto, la conduzione nel altrettanto possibile l'impiego di tran-

detto, T3 deve ricevere una tensione presente sul morsetto di uscita. In caso contrario la corrente di collettore di  $T_3$  rallenta la carica di  $C_1$ ; la tensione di uscita è così sempre assai prossima a quella dell'emettitore di  $T_3$ . La resistenza R<sub>4</sub> serve per limitare la corrente di base in caso di brusche variazioni della medesima.

In vista della sua applicazione pratica, lo schema di principio di fig. 2 dovrà naturalmente essere opportunamente completato in vari dettagli. È infatti anzitutto necessario, onde evitare l'innesco del thyristor da parte di parassiti provenienti dalla rete di alimentazione, prevedere l'impiego di un diodo Zener  $(D_{sl}, \text{ fig. 3})$  nel circuito di alimentazione che determina la costante di tempo ( $R_6$ ,  $C_4$ , fig. 3). Inoltre bisogna anche prevedere il caso in cui, quando l'erogazione si riduce bruscamente, il thyristor resterà bloccato durante una semionda completa. Una certa carica sarà tuttavia accumulata su  $C_4$  (fig. 3) e può capitare che proprio in corrispondenza dell'inizio della semionda successiva questa carica raggiunga il proprio valore citico. Per evitare tali fenomeni, è opportuno prevedere l'impiego di un divisore costituito dalle resistenze  $R_4$  e  $R_7$  e da un diodo  $D_6$ . Al termine di ciascuna alternanza la tensione ai capi di  $R_7$  diviene sufficientemente debole da provocare la conduzione di  $T_2$  tramite  $D_6$  e la conseguente scarica di  $C_4$ .

Inoltre, occorre evitare che la tensione di regolazione non risulti applicata in modo troppo brusco. In caso contrario, si osserverebbe infatti una conduzione troppo intensa del thyristor durante una semionda, fenomeno che caricherebbe il condensatore di filtro ( $C_1$ fig. 3) ad un valore superiore alla tensione di uscita richiesta. Allorché questo condensatore si sia sufficientemente scaricato attraverso la resistenza di utilizzazione, T<sub>3</sub> cesserà nuovamente, e bruscamente, di condurre; il thyristor consentirà ancora una volta il passaggio di una semionda completa, ed il ciclo precedentemente descritto avrà nuovamente inizio. Per evitare un tale funzionamento converrà introdurre una costante di tempo  $(R_{12}, C_5)$ nel circuito di regolazione.

Per ottenere una caduta di tensione di una decina di volt ai capi del regolatore a transistor, basta inserire un diodo Zener  $(D_{Z_2})$  verso l'uscita del regolatore. Questo diodo risulta percorso dalla corrente di emettitore di  $T_3$  (pari a qualche mA) e non richiede quindi una sorgente di polarizzazione particolare.

În pratica il regolatore è stato equipaggiato con transistor 2N2923 per le funzioni di T<sub>2</sub> e di T<sub>3</sub> e con un transistor 2N4060 per le funzioni di  $T_2$ . Sarebbe

<sup>(\*)</sup> Electronique Industrielle, 103, maggio 1967,

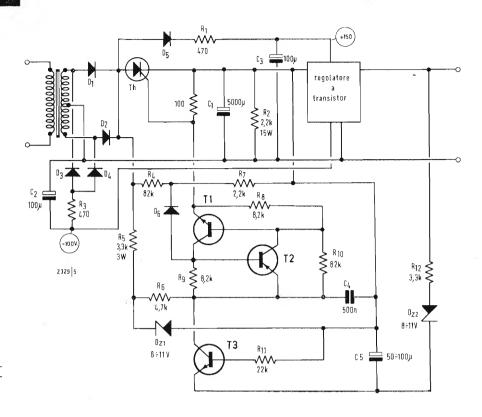


Fig. 3 - Schema completo dei circuiti di rettificazione del regolatore a thyristor e del suo circuito di comando.

sistor al germanio, sebbene ciò comporterebbe una notevole riduzione dei valori di  $R_8$  e  $R_{10}$ . Ai capi di  $C_1$ , la tensione varia da 2 a 3 V, quando il consumo passa da 0 a 5 A. Alla massima corrente, la tensione di ondulazione raggiunge 3V eff.

Accessoriamente, lo schema della fig. 3 illustra come si ottengono le tensioni ausiliarie di + 150V e — 100V di cui necessita il regolatore a transistor. Si è previsto il caso di un trasformatore a presa centrale sul secondario; conviene segnalare che questa presa dovrà essere effettuata con grande precisione (adottando preferibilmente un avvolgimento bifilare); poiché qualsiasi differenza di ampiezza nelle semionde successive si tradurrebbe in altrettante irregolarità di funzionamento nel thyristor.

Potrebbe essere quindi preferibile prevedere l'impiego di un raddrizzatore a ponte (fig. 4). La tensione negativa ausiliaria può in tal caso essere ottenuta mediante un circuito doppio raddoppiatore  $(D_1 \ D_4)$ . Onde il funzionamento sia perfettamente simmetrico, può essere necessaria l'adozione di una resistenza di carico da 2 k  $\Omega$ , collegata direttamente all'uscita del ponte di rettificazione. Beninteso la tensione ausiliaria può anche essere ottenuta da un avvolgimento ausiliario del trasformatore, in grado di erogare 30 mA. In ogni caso, i diodi  $D_3$ ,  $D_4$ ,  $D_5$  (fig. 3) e i diodi  $D_1$ ,  $D_2$ ,  $D_3$ ,  $D_4$ ,  $D_5$  (fig. 4) possono essere del tipo 13J2, BYX 10 o equivalenti.

#### 2.2. - Il regolatore a transistor

Nello schema di fig. 5,  $T_6$  assolve le funzioni del transistor regolatore propriamente detto. Esso viene controllato da  $T_5$ , che funziona secondo una configurazione con collettore comune, e che è a sua volta preceduto da  $T_4$  (emettitore comune).

La resistenza di carico di  $T_4$  può essere commutata su parecchi valori regolabili, in modo che si possa avere, per la corrente di base di  $T_5$ , una limitazione corrispondente alle correnti di uscita di 0,5, 1,5 o 5 A. Allorché la soglia di questa limitazione sia superata, l'alimentatore diviene « stabilizzatore di corrente ».

Ciò, tuttavia, non è sufficiente per un'efficace protezione dell'alimentatore poiché, in caso di brusco cortocircuito, il condensatore  $C_1$  di fig. 3 conserva ancora la sua carica e, sebbene la corrente sia limitata a 5A, si rischia il pericolo di una dissipazione istantanea di parecchie centinaia di watt in  $T_6$ ; è quindi opportuno completare il circuito di limitazione con un dispositivo di disinserzione di tipo elettronico di cui si dirà più avanti.

Per il momento, limitiamoci a considerare l'amplificatore di regolazione, ove  $T_4$  è preceduto da  $T_3$  in collettore comune, ed è destinato ad adattare la notevole resistenza di carico di  $T_2$  ( $R_{14}$ ) alla resistenza d'ingresso assai minore, di  $T_4$ . Il collettore di  $T_3$ , è alimentato, a partire dal potenziale di + 150 V,

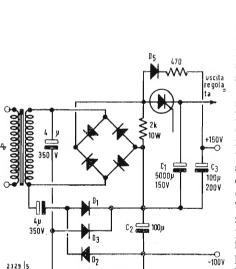


Fig. 4 - Quando si ricorre ad un circuito a ponte per il rettificatore principale la tensione negativa ausiliaria può essere ottenuta mediante un doppio duplicatore di tensione.

tramite il divisore  $R_{11}$ ,  $R_{12}$ . Nell'amplificatore differenziale d'ingresso,  $T_1$ e  $T_2$  presentano  $R_{18}$  come resistenza comune di emettitore. A questa resistenza è applicata una tensione di - 27 V, stabilizzata dal diodo di riferimento  $D_{\alpha}$ . Fintantoché la base di  $T_{\alpha}$ è collegata al potenziale 0 tramite  $R_{16}$ , quella di  $T_1$  raggiunge il cursore del potenziometro P via  $R_{21}$ . Questo potenziometro è collegato, come comunemente avviene nel caso di alimentatori stabilizzati a valvole, fra l'uscita ed una tensione di riferimento negativa; quando il suo cursore si trova spostato nella parte superiore (relativamente allo schema), la tensione di uscita è nulla; nella posizione estrema opposta, si regola  $R_{23}$  onde ottenere all'uscita una tensione pari a 100V. Con questa disposizione circuitale si raggiunge la migliore stabilità assoluta alle tensioni minime, ed una stabilità relativa (espressa in percentuale della tensione di uscita) pressoché costante su tutta la gamma.

Infatti, il notevole guadagno di regolazione del circuito rende queste differenze poco apparenti, e la stabilità della tensione di uscita si trova essenzialmente limitata dalle fluttuazioni della tensione di riferimento. Si trarrà quindi vantaggio dall'impiego di tre diodi Zener da 9V in sostituzione di uno solo da 27V, poiché in questo modo si otterrà una resistenza interna sensibilmente minore. D'altra parte, sarà possibile aumentare la stabilità in funzione del consumo con una resistenza di circa  $0.1 \text{ k} \Omega$  inserita fra l'uscita del circuito di fig. 3 e l'ingresso di quello di fig. 5, ponendo  $R_{16}$  e  $C_4$  a monte di questa resistenza. Mediante una opportuna reazione positiva, è altrettanto possibile ridurre il tasso di ondulazione ampiamente al di sotto dei 10mV denunciati.

Tuttavia, gli amplificatori di regolazione con un grande numero di stadi presentano la pessima abitudine di întrodurre delle rotazioni di fase che producono indesiderabili inneschi sulle frequenze più inattese, se non si ha la accortezza di assumere particolari precauzioni. La prima di gueste precauzioni consiste nel collegare un condensatore  $(C_1)$  ai morsetti di uscita dell'apparecchio. Non è tuttavia consigliabile l'impiego di un forte valore di capacità poiché, se si desidera che il circuito disinseritore protegga non soltanto l'alimentatore, ma anche il circuito alimentato, l'interruzione deve essere assai rapida. Ci si è qui limitati all'adozione di un condensatore di uscita 2µf, in grado di conservare una carica sufficientemente debole per un corretto comportamento del complesso. Per evitare tuttavia la produzione di oscillazioni spontanee,  $T_1$  è stato dotato di una resistenza di collettore  $R_{17}$  e di una resistenza di base  $R_{21}$  le quali, insieme al condensatore  $C_3$ , introduguadagno alle frequenze elevate operando un'opportuna rotazione di fase. Tuttavia la caduta di tensione ai capi di  $R_{21}$  comporta il rischio che la tensione di uscita non sia più rigorosamente nulla quando P si trova nella posizione corrispondente. Per rimediare a ciò, conviene prevedere l'inserimento, sulla base di  $T_2$ , di una resistenza  $R_{16}$  che presenterà il medesimo valore di  $R_{21}$  se i guadagni in corrente di  $T_1$  e di  $T_2$  sono eguali, ma che potrà essere evidentemente modificata se ciò non capitasse.

Nel caso in cui, contentandosi di un guadagno di regolazione più ridotto si sopprimesse  $T_3$ , la compensazione di innesto mediante  $C_3$  sarebbe sufficiente. D'altra parte, il supplemento di guadagno dovuto a  $T_3$  necessita una compensazione supplementare attuata mediante  $R_{15}$  e  $C_2$ . Non conviene tuttavia esagerare con tali compensazioni poiché altrimenti l'amplificatore rischierebbe di non rispondere più alle variazioni prodotte dal thyristor, variazioni che, in particolare condizioni di funzionamento, sono di natura assai rapida.

In ogni caso, non bisogna dimenticare che i conduttori che vanno dal thyristor e dal trasformatore di alimentazione al condensatore di filtro ( $C_1$  fig. 3) sono percorsi da impulsi di corrente che possono raggiungere i 35 A. Anche nel caso in cui si provveda al cablaggio di queste connessioni con conduttori di notevole sezione, si rischia di osservare delle cadute di tensione impulsive. Se poi, si scelgono i punti di connessione in modo tale per cui questa tensione impulsiva si trovi applicata all'ingresso dell'amplificatore di regolazione, si approda ad un risultato catastrofico pur non avendo fatto apparentemente il minimo errore di cablaggio. Per evitare tali inconvenienti, si dovrà procedere al cablaggio collegando con due conduttori il thyristor ed il trasformatore al condensatore di filtro, e ripartendo (verso il regolatore a transistor) mediante due conduttori differenti dai

Nel caso in cui sia necessario, per ottenere i  $5000~\mu F$  richiesti, collegare in parallelo parecchi condensatori, si eviti di attuare il collegamento in forma stellare e si preferisca passare il conduttore metodicamente da un condensatore all'altro, collegando poi il primo della catena all'alimentazione primaria e l'ultimo all'ingresso del regolatore.

#### 2.3. - Il dispositivo disinseritore

carica sufficientemente debole per un corretto comportamento del complesso. Per evitare tuttavia la produzione di oscillazioni spontanee,  $T_1$  è stato dotato di una resistenza di collettore  $R_{17}$  e di una resistenza di base  $R_{21}$  le quali, insieme al condensatore  $C_2$ , introducono un effetto Miller, che riduce il

Fig. 5 - Schema completo del regolatore a transistor. I circuiti di disinserzione e di riattivazione sono indicati con tratto punteggiato.

transistor ausiliari attua non soltanto sante di riattivazione, C5 potrà scariuna sensibile economia, ma introduce carsi facendo conseguentemente lentaanche una migliore sicurezza di esercizio, poiché, se un dispositivo disinseritore integrato nel circuito di alimentazione subisce un guasto, generalmente anche l'alimentatore non funziona onde il disinseritore non è chiamato ad intervenire. Al contrario, nel caso di un disinseritore separato, il guasto può comportare conseguenze ben più gravi.

Nel caso particolare dello schema di fig. 5 la funzione di disinserzione è ottenuta aggiungendo semplicemente al circuito la lampadina al neon N. Allorché per la limitazione menzionata precedentemente, la tensione di uscita inizia a diminuire, la corrispondente reazione dell'amplificatore di regolazione determina l'interdizione di  $T_1$ . Sotto queste condizioni la lampada al neon potrà illuminarsi, e la corrente che in essa fluisce, passando nella base di  $T_4$ , provocherà la saturazione di questo transistor, il che ovviamente comporta l'annullamento della tensione di uscita. Poco dopo, il tempo necessario al condensatore di filtro di scaricarsi, la tensione all'ingresso del regolatore si stabilirà sul valore di circa 10V.

Per la riattivazione del circuito, è stata prevista una resistenza  $R_{20}$  ed un condensatore  $C_5$ , presenti sul circuito di base di  $T_1$ . Una tensione positiva, proveniente dal + 150V, viene applicata tramite il contatto di riattivazione ai capi di  $C_5$ . Attraverso  $R_{20}$ , essa saturerà T, ed il neon si spegnerà. Tuttavia, la saturazione di T<sub>1</sub> comporta che la tensione di uscita sia sempre nulla; soltanto quando si abbandonerà il pul-

mente risalire la tensione di uscita fino al valore corrispondente alla posizione del potenziometro P. Questa lenta e progressiva risalita della tensione di uscita limita il consumo nel caso in cui l'alimentatore si trovi caricato da un condensatore di forte valore. Se durante il risalire della tensione si dovesse produrre un corto circuito, il disinseritore è tuttavia pronto ad un nuovo intervento.

La soglia di intervento del dispositivo di disinserzione, che è eguale alla soglia di limitazione della corrente di base di  $T_5$ , dipende evidentemente dalla differenza fra le tensioni di ingresso e di uscita del regolatore. Per differenti ragioni, in particolare la caduta di tensione ai capi della resistenza  $R_{12}$  di fig. 3, questa differenza diminuisce di circa 3 V, allorché, ad erogazione costante, si fa passare la tensione di uscita da 0 a 100V. Se si regola così il disinseritore su una soglia di 3,5A a 100V di uscita, esso interverrà con 5A quando la tensione di uscita si trova regolata su 60V. In questo modo si ottiene automaticamente la limitazione alla potenza prevista.

Il commutatore delle resistenze di carico di T<sub>4</sub> è combinato, in questo apparecchio con quello delle gamme di portata dell'amperometro. Quest'ultimo è percorso dalla corrente che alimenta il potenziometro P ed è inferiore a 2,5 mA; lo strumento di misura non accusa deviazioni pericolose; tuttavia questa disposizione prevede che esso si trovi inserito nel circuito di regolazione onde la caduta di tensione che esso

#### tecnica e circuiti

introduce non interviene sulla tensione di uscita. Si noterà che la compensazione della corrente residua (ivi compresa la corrente di emettitore di  $T_3$ in fig. 3) si effettua, mediante  $R_{13}$ , al di fuori del circuito dell'amperometro.

#### 3. - SCELTA DEI COMPONENTI

I transistor  $T_4$ ,  $T_5$ , e  $T_6$  devono poter sopportare una tensione di collettore di almeno 110V e, per  $T_1$  questa tensione deve essere quella della lampada al neon, cioè 80V al massimo. Fra i numerosi tipi specificati per il comando di lampadine al neon, citeremo i 90T2 (Sesco) cd 2N 1990 (S.G.S.-Fairchild).  $T_2$  e  $T_3$  dovendo sopportare delle tensioni di collettore molto deboli possono essere costituiti dai 2N 2923, 2N 3393, 2N 3394 (Sesco) oppure dal 2N 3709 (Texas Instruments), od anche dal BC 108 prodotto da numerosi fabbri-

Poiché  $T_4$  e  $T_5$  debbono dissipare una potenza di circa 1 W, si dovranno scegliere fra i tipi 2N 1052, 2N 1053 (Transitron), BF 108 (Cosem) BF110, BFY45 (Siemens). In funzionamento normale la caduta ai capi di  $T_6$  è dell'ordine di 10V, e, poiché la corrente di collettore non supera 5 A, il dissipazione di 50 W. Poiché la ten- nulla di particolare da dire.

sione massima (110 W) viene applicata a questo elemento solo istantaneamente nel momento della disinserzione, può adottarsi un 2N 3055 (R.C.A. Bendix). Una maggior sicurezza in tensione sarà garantita dai tipi 182T2 (Sesco) oppure 2N 3234 (Silicon Transistor Corp.).

L'indicatore al neon può essere una lampadina di segnalazione di qualsiasi modello. All'occorrenza, si dovrà modificare il valore di  $R_{17}$ , in modo che la tensione di collettore di T<sub>1</sub> resti, in funzionamento normale, nettamente al di sotto della tensione d'innesco di questa lampadina. Se si impiega, per P, un potenziometro a filo di notevole diametro, si potrà tarare il quadrante direttamente in Volt di uscita, evitando così di munire l'apparecchio di un voltmetro. L'andamento di questa taratura sarà esponenziale e la divisione 20 V si troverà pressapoco a metà del quadrante. Ĉiò comporta la possibilità di regolare con elevata precisione le tensioni deboli, quantunque oltre i 60 V le divisioni saranno assai ravvicinate. Una progressione più regolare potrà essere ottenuta utilizzando un potenziometro logaritmico «sinistroso» vale a dire che possieda la maggior variazione di resistenza verso l'estremità sinistra del proprio cursore. Per quanto radiatore deve essere calcolato per una riguarda gli altri componenti, non v'è

#### La fusione Magneti Marelli-Radiomarelli.

Potenziamento del settore elettronico.

L'Assemblea straordinaria della Fabbrica Italiana Magneti Marelli, tenutasi in Milano il giorno 16 novembre 1967, ha approvato la proposta di fusione tra la Magneti Marelli stessa e le altre società del gruppo, tra queste le due società operanti nel settore dell'elettronica, Radiomarelli e Fivre.

Gli scopi della concentrazione sono così riassunti nella relazione del Consiglio di Amministrazione:

«L'operazione deve essere soprattutto inquadrata nella più vasta prospettiva del Mercato Europeo e nella necessità di riunire sforzi direzionali, mezzi finanziari e tecnici, per dare all'Azienda una migliore capacità competitiva.

Questi indirizzi di politica aziendale contemplano potenziamenti e nuove iniziative in alcune attività nelle quali la nostra azienda è fortemente interessata e tra queste l'elettronica, nei settori:

- dell'automobile, ove le sue applicazioni, già da noi considerate in alcune apparecchiature, avranno impieghi sempre più estesi;
- dei componenti elettronici, la cui gamma è in corso di notevole ampliamento;
- della televisione a colori, per la quale la società manterrà quella posizione di avanguardia ed alta qualità che è suo vanto nella televisione in bianco e nero:
- della televisione a circuito chiuso;
- della radio e della riproduzione sonora, per le quali sono in corso programmi di ampliamento di gamma, particolarmente nel campo delle autoradio, dei giranastri e degli apparecchi di alta fedeltà ».

Il Presidente Cav. del Lav. Dr. Ing. Bruno Antonio Quintavalle ha infine comunicato la sua decisione di rassegnare, a causa dell'età, le dimissioni dalla carica di Presidente e Amministratore Delegato che ricopriva da 48 anni. Il Presidente Quintavalle ha quindi proposto e l'Assemblea approvato, di nominare in sua vece, alla carica di Presidente e Amministratore Delegato, il Dr. Corrado Ciuti, il quale sarà coadiuvato dal Vice Presidente e Direttore Generale Dr. Antonio Mangano.

L'Assemblea plaudendo all'opera svolta dal Cav. del Lav. Dr. Ing. B.A. Quintavalle nei 48 anni di lavoro alla guida della società, ha nominato lo stesso, per acclamazione, Presidente d'onore dell'Azienda.

Marcello Fabio Francardi

# Note sull'amplificazione lineare di piccoli segnali audio con transistori

#### 1. - PREMESSA

Ci proponiamo di presentare una rassegna delle principali caratteristiche di uno stadio a transistori per amplificazione di piccoli segnali in bassa frequenza, nella connessione emettitore comune e collettore comune, dopo aver richiamato il sistema di rappresentazione di un transistore mediante la quaterna dei parametri ibridi.

Come è noto, il transistore può essere rappresentato con un quadripolo linerare e attivo che stabilisce un legame di primo grado tra quattro variabili: la tensione e la corrente in ingresso ed uscita. La scelta di due variabili indipendenti sulle quattro disponibili dà luogo a sei sistemi lineari (tanti quante le combinazioni di quattro elementi presi due a due). Ciascuno di questi sistemi interpreta a sua volta un tipo di connessione del transistore, cioè quello con base comune, emettitore comune collettore comune.

Noi ci riferiremo al sistema di equazioni che risulta dalla scelta delle seguenti variabili indipendenti: tensione applicata all'ingresso del quadripolo equivalente e corrente da esso erogata. Indicando gli elementi in ingresso con il pedice «i» e quelli in uscita con il pedice « u », avremo in generale:

$$\begin{cases} V_i = f_1(I_i, V_u) \\ I_u = f_2(I_i, V_u) \end{cases}$$

$$0 \text{ over } 0 \text{ of } 0$$

$$\left\{ egin{array}{l} dV_i = rac{\partial f_1}{\partial I_i} dI_i + rac{\partial f_1}{\partial V_u} dV_u \ dI_u = rac{\partial f_2}{\partial I_i} dI_i + rac{\partial f_2}{\partial V_u} dV_u \end{array} 
ight.$$

Per segnali di ampiezza piccola (rispetto al valore della componente continua

di tensione o corrente, applicati agli elettrodi) si può scrivere:

$$\begin{cases} v_i = h_{11}i_i + h_{12}v_u \\ i_u = h_{21}i_i + h_{22}v_u \end{cases}$$

La precedente equazione è nota anche sotto la forma:

$$\begin{cases} v_i = h_i i_i + h_r v_u \\ i_u = h_f i_i + h_o v_u \end{cases}$$

Dal confronto tra i due sistemi risulta la corrispondenza tra i parametri ibridi con doppio pedice numerico e quelli secondo Î.R.Ê. che noi useremo.

$$h_{11} = h_i$$
  $h_{12} = h_r$   $h_{21} = h_f$   $h_{22} = h_o$ 

Nella trattazione che segue, le tensioni e le correnti indicate con la lettera minuscola si riferiscono alla componente di segnale, secondo i simboli ora usati. Supporremo che il lettore abbia familiarità con i circuiti equivalenti che usano i parametri ibridi ed iniziamo la nostra rassegna con il criterio di calcolo per stabilizzare il punto di funzionamento dello stadio con il variare della temperatura, che è di fondamentale importanza per il progetto dello stadio. Ricordiamo che la espressione della corrente di collettore  $I_c$  è data da:

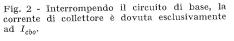
$$I_c = h_{fb}I_e + I_{cbo}. \tag{1}$$

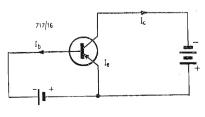
La figura 1 si riferisce ad un transistore P-N-P e mostra l'andamento delle correnti e dei potenziali applicati.

Nella equazione (1) il termine  $I_{cba}$  rappresenta la corrente inversa di saturazione che si stabilisce sulla giunzione di collettore. Essa ha origine dalle cariche rese libere per effetto termico ed è praticamente indipendente, entro certi limiti, dal valore della tensione (inversa) applicata alla giunzione di collettore.

Il parametro  $h_{th}$  è chiamato guadagno statico di corrente nella connessione base comune in quanto rappresenta il

Fig. 1 - Rappresentazione delle tensioni e delle correnti in un transistore PNP con gli elettrodi in cortocircuito, cioè direttamente connessi alla sorgente di alimentazione.





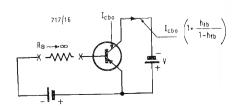


Fig. 3 - Catena di amplificazione tipica per piccoli segnali con transistori connessi nella figura emettifore comune.

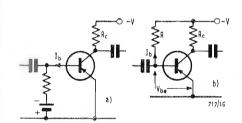


Fig. 4 - Metodi per ottenere la tensione diretta sulla giunzione emettitore-collettore. Il secondo sistema non richiede una batteria supplementare.

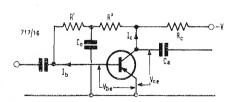


Fig. 5 - Eliminazione della componente di gnale dal circuito illustrato in fig. 4.

fattore di proporzionalità tra la corrente erogata dal collettore  $I_c$  e quella di comando I, in una connessione nella quale il terzo elettrodo, cioè la base, costituisce il punto comune del circuito di ingresso e di quello di uscita.

Il valore di  $h_{fb}$  nei moderni transistori a giunzione si aggira su 0,99. Dalla figura risulta evidente che

 $\widetilde{I}_e = I_b + I_c$  ed inserendo questa condizione nella precedente si ha:

$$I_{c} = \frac{h_{fb}}{1 - h_{fb}} I_{b} + \frac{I_{cbo}}{1 - h_{fb}}$$
every in eltre forme:

ovvero in altra forma:

$$I_{c} = \frac{h_{fb}}{1 - h_{fb}} I_{b} + I_{cbo} \left( \frac{h_{fb}}{1 - h_{fb}} + 1 \right)$$

Il parametro adimensionale  $1 - h_{fb}$ 

è spesso indicato con il simbolo  $h_{te}$  o con  $\beta$  ed è il guadagno statico di corrente nella connessione emettitore comune. Infatti nella equazione (3) costituisce il fattore di proporzionalità tra la corrente di comando nella base e la corrente di collettore, in una connessione nella quale l'emettitore è comune al circuito di ingresso e di uscita.

Il termine I cho può essere facilmente interpretato supponendo di aprire il circuito di base in modo da rendere  $I_h = 0$ (ovvero  $R_h \to \infty$ ).

In questa situazione la (3) si riduce a: 
$$I_c = I_{cbo} + h_{fe}I_{cbo}$$
 (4)

nella quale è bene evidente il legame tra la corrente  $I_{cbo}$  e quella di collettore. Infatti, se  $I_h = 0$ , la  $I_{cho}$  è l'unica corrente che, circolando attraverso la giunzione di collettore, si richiude su quella di emettitore destando in uscita una corrente amplificata  $h_{fe}$  volte. A questa corrente amplificata viene naturalmente ad aggiungersi quella che si produce sulla giunzione di collettore per effetto termico, il cui importo è la stessa  $I_{cho}$  (vedi fig. 2).

La corrente di collettore data dalla (3) è quella di cortocircuito del circuito di uscita ma può considerarsi praticamente coincidente con quella che percorre il carico esterno non appena sia sufficientemente verificata la condizione che il carico sia piccolo rispetto a  $1/h_{oe}$ , cioè rispetto alla resistenza interna del generatore.

Da osservare che la natura del carico esterno è generalmente diversa per la componente continua della corrente di collettore o per quella dovuta al segnale. La corrente  $I_{cbo}$ , che è una componente in continua della corrente di collettore, dovrebbe più esattamente definirsi corrente a lento periodo di variazione in quanto, essendo dipendente dalla temperatura della giunzione base-collettore, varia al variare di questa.

I circuiti di amplificazione dovranno quindi essere dotati di un dispositivo che possa ridurre entro opportuni limiti fissati in sede di progetto, la variazione della corrente di collettore in funzione della temperatura. Non provvedendo in questo senso, le condizioni statiche di polarizzazione del transistore, definite dal circuito «in continua», subirebbero una continua deriva e lo stadio sarebbe inutilizzabile non appena la prestazione richiesta avesse qualche esigenza di stabilità.

Nei transistori di potenza il medesimo problema assume ben altro aspetto: essendo più estese le giunzioni e molto più elevata la corrente di collettore, l'aumento di  $I_{cho}$  con la temperatura

può portare, per effetto cumulativo, la corrente di collettore a valori talmente elevati da provocare la autodistruzione del transistore per l'eccessivo riscaldamento delle giunzioni.

Il dispositivo di compensazione, a rigore di termini, deve ignorare la componente di segnale della corrente  $I_c$  ed agire unicamente sulla componente  $I_{cbo}$  derivante dall'effetto termico. La separazione delle due è facilmente ottenuta utilizzando il lento periodo di variazione dell'una rispetto all'altra. Va peraltro osservato che in molti casi il circuito di stabilizzazione termica si associa ad un effetto di reazione negativa del segnale e ciò per adattare a particolari esigenze il valore della impedenza di ingresso e di uscita dello stadio o per migliorare la stabilità del guadagno.

Nella amplificazione di piccoli segnali vengono impiegati transistori che dissipano una potenza molto modesta sulla giunzione di collettore (dell'ordine di alcuni milliwatt). In questo caso la temperatura è la

stessa in ogni punto del transistore e la sopraelevazione rispetto all'ambiente è trascurabile fino al punto di potere identificare la temperatura dell'ambiente con quella della giunzione di collettore. Occorre però tenere conto del riscaldamento che il transistore subisce da parte di componenti installati nel circuito e che costituiscono, per così dire, il suo ambiente termico.

#### 2. - STADIO RC PER PICCOLI SEGNALI IN BASSA FREQUEN-ZA. CONNESSIONE E.C.

#### 2.1. - Stabilizzazione termica

Nella figura 3 è rappresentato il circuito standard di un amplificatore con accoppiamento a resistenza e capacità impiegante transistori tipo P-N-P.

Come noto, la connessione emettitore comune corrisponde a quella del catodo comune nei tubi elettronici. La analogia si limita peraltro alla funzione degli elettrodi corrispondenti: la base, l'emettitore ed il collettore con la griglia

#### alta fedeltà

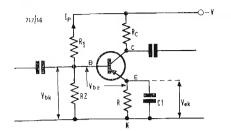
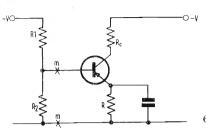


Fig. 6 - Circuito di stabilizzazione di normale impiego nella amplificazione di piccoli segnali.



Figg. 6 a)-b) - Trasformazione del circuito di fig. 6 mediante applicazione del teorema di Thé-

il catodo e l'anodo del tubo elettronico. Nella connessione E.C. l'emettitore costituisce per il segnale il punto comune del circuito di ingresso e di uscita, il che significa che il condensatore  $C_1$  deve avere reattanza nulla nel campo di frequenze che interessano lo stadio. Nel corrispondente circuito con tubi elettronici il resistore posto in serie al catodo per la polarizzazione della griglia controllo è del pari cortocircuitato per il segnale. (1)

Esaminiamo il dimensionamento dello stadio, in funzione della esigenza di controllare gli effetti della deriva termica. Per porre in conduzione la giunzione base-emettitore di un transistore P-N-P occorre applicare una tensione  $V_{be}$  che renda negativa la base rispetto all'emettitore. Questa tensione è di circa 0,2 V, per i transistori Ge e di circa 0,6 V per quelli Si. La corrente di di tensione, come dato orientativo, è dell'ordine di alcune decine di µA. Per ottenere la conduzione della giunzione base-emettitore si può ricorrere al circuito della figura 4 a) o a quello b). Il  $I_b \simeq$ secondo ha il vantaggio di non richiedere una batteria supplementare in da quanto abbiamo detto risulta che il quanto ricava la tensione V be direttamente dalla sorgente di alimentazione dello stadio.

Riferendoci a questa seconda soluzione e trascurando il valore di V<sub>be</sub> rispetto a quello della batteria V (che è mediamente compreso tra 8 e 12 Volt) si ha:

$$R \simeq \frac{V}{I_b}$$

essendo  $I_b$  il valore della corrente di base stabilito dalle condizioni di impiego del transistore. Nessuno dei due alcun contributo alla stabilità delle condizioni di lavoro.

bilizzare il punto di lavoro del transi- dio è interessato. I resistori R' ed R'' store deve poter variare la polarizza- hanno di solito valore eguale dell'ordine zione diretta della giunzione base-emet- di alcune decine di chiloohm. Si dimotitore (e quindi la corrente I<sub>b</sub>) nel senso stra (2) che il rapporto che stabilisce di aumentarla se la temperatura dimi- l'efficienza del sistema, vale in questo nuisce e viceversa di ridurla se la tem- caso:

peratura aumenta. In questo modo  $I_{\it cho}$ tende a mantenere un valore costante in quanto viene ad essere introdotta una correzione che si oppone alle sue variazioni. La efficienza di un siffatto sistema di controllo, qualunque sia la rete che lo realizza, si esprime come il rapporto che si viene a stabilire tra la variazione della corrente di collettore  $\varDelta I_{c}$ e la corrispondente variazione della corrente  $\Delta I_{cbo}$ . Nella condizione di massima stabilizzazione questo rapporto, come vedremo, vale l'unità.

Esaminiamo ora due tipici circuiti per la compensazione della deriva termica. Se i segnali da amplificare sono di ampiezza molto piccola, può essere usato il circuito della figura 5 il cui funzionamento è il seguente: un aumento della temperatura, in quanto incrementa  $I_c$ , provoca una maggiore caduta ai capi di R<sub>c</sub> e quindi una diminuzione della base nei transistori per l'amplificazione tensione applicata tra collettore ed emettitore.

Poichè si ha:

$$I_b \simeq \frac{V_{ce}}{R' + R''}$$

sistema è in grado di stabilire una reazione negativa che stabilizza lo stadio. Un inconveniente di questo circuito è che il punto di lavoro del transistore viene a dipendere dal grado di correzione introdotto, in quanto sia la tensione  $V_{cs}$  sia la corrente  $I_b$  risultano funzione della temperatura. Per questo motivo l'impiego è limitato agli amplificatori di segnali di ampiezza talmente piccola da non temere distorsioni al variare entro limiti piuttosto ampi delle condizioni di lavoro. Per evitare che la circuiti è in grado di controllare la cor- rete per la correzione della deriva terrente di collettore al variare della tem- mica introduca una reazione negativa peratura, in altre parole non danno per il segnale, quest'ultimo viene eliminato dal condensatore  $C_o$  dimensionato in modo da offrire una reattanza molto Infatti un sistema che permetta di sta- bassa alla minima frequenza cui lo sta-

plicata per il fattore  $(h_{fe} + I)$ .

dalla impedenza del circuito di emettitore molti-

#### alta fedeltà

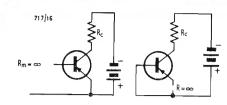


Fig. 7 - Due situazioni limite per il fattore di stabilizzazione alle variazioni di temperatura. Con  $R_m$  grandissima rispetto ad R viene a cessare l'azione di stabilizzazione del circuito

$$rac{\Delta I_{e}}{\Delta I_{cbo}} = rac{1}{1 + R_{e} rac{h_{fe} + h_{oe} (R' + R'')}{R_{e} + R' + R''}}$$

Un circuito assai più interessante del precedente, in quanto non ne presenta le limitazioni di impiego, è quello della figura 6.

Esso costituisce per così dire lo standard dei sistemi di compensazione, e pertanto merita una analisi dettagliata. Il resistore R applica allo stadio una reazione di corrente che agisce solo per le fluttuazioni lente e non per il segnale. Supponiamo infatti che la corrente  $I_n$ che percorre il partitore  $R_1 - R_2$  sia molto grande rispetto alla corrente di base  $I_h$  in modo da poter ritenere costante la tensione applicata tra la base

$$I_{\scriptscriptstyle p} = rac{V}{R_{\scriptscriptstyle 1} + R_{\scriptscriptstyle 2}} \gg I_{\scriptscriptstyle b}.$$

Il resistore posto in serie all'emettitore viene ad introdurre una degenerazione solo in corrente continua se per il segnale viene sciuntato da una capacità di reattanza sufficientemente bassa, ed in tale caso la tensione  $V_{ek}$  seguirà le variazioni a lento periodo della corrente prodotte dalla deriva termica.

La tensione  $V_{be}$  che agisce sulla giunzione emettitore-base stabilendo il valore della conduzione, è la somma algebrica di  $V_{bk}$  (praticamente costante) e di Vek. Essendo quest'ultima proporzionale alla corrente di collettore  $I_c$ , la tensione  $V_{be}$  e quindi la corrente di comando del transistore  $I_b$  risultano inversamente proporzionali all'effetto prodotto dalla deriva termica.

Il calcolo del circuito si ricava con facilità applicando il teorema di Thevenin

When 
$$R_1 = R_2$$
 is the region of the region of  $R_1 = R_2$  and  $R_2 = R_1 = R_2$  and  $R_1 = R_2$  and  $R_2 = R_1 = R_2$  and  $R_1 = R_2$  are region of  $R_1 = R_2$  and  $R_2 = R_1 = R_2$  and  $R_3 = R_2 = R_3 = R_4$  and  $R_4 = R_4 = R_4$  are region of  $R_4 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_4 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  and  $R_5 = R_4$  are region of  $R_5 = R_4$  and  $R_$ 

$$I = I_b R_m + V_{be} + R I_e \simeq I_b R_m + R (I_b + I_c)$$

Come è già stato osservato la corrente I, è quella stessa che percorre il carico  $R_c$  visto in continua dal collettore se è verificata la condizione  $R_c \ll ----$ .

Abbiamo in precedenza accennato al

Esso è chiamato fattore di stabilizza-

zione ed il valore che viene ad assumere

dipende dalle caratteristiche del cir-

cuito di compensazione e dal salto ter-

mico entro il quale deve intervenire.

La variazione di  $I_{cbo}$  con la tempera-

tura segue una legge che dipende dal

materiale intrinseco del transistore (Ge

oppure Si) nonchè dalla sua resisti-

Questa variazione viene di solito espres-

sa con riferimento al valore che assume

la corrente inversa sulla giunzione base-

collettore alla temperatura di riferi-

mento di 25° Centigradi. Si suole indi-

care con  $I_o$  il valore di  $I_{cbo}$  a questa

temperatura di riferimento ed il co-

struttore fornisce gli elementi per il

calcolo del rapporto  $I_{cbo}/I_o$  in funzione

Ricerchiamo ora una espressione che

leghi il parametro S con il valore degli

elementi che compongono il circuito di

stabilizzazione termica, nota la guater-

na dei parametri h del transistore im-

Inseriamo nella equazione (5) le espres-

sioni di  $I_h$  e di  $I_h + I_c$  ricavate dalla

(3). Si ottiene facilmente:

 $1 - h_{fb}$   $I_{cbo}$ 

parametro

vità. (3)

piegato.

della temperatura.

 $\Delta I_c$ 

 $\Delta I_{cbo}$ 

ed il punto *K*:

$$I_{p}=rac{V}{R_{1}+R_{2}}\gg I_{b}.$$

tra i punti mm della figura 6 a). Si ottiene in questo modo il circuito di fig. 6 b) nel quale:

$$V_m = rac{V}{R_1 + R_2} \cdot R_2$$
  $R_m = rac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}$  Circuitando la maglia di ingresso della figura 6 b) si ha:

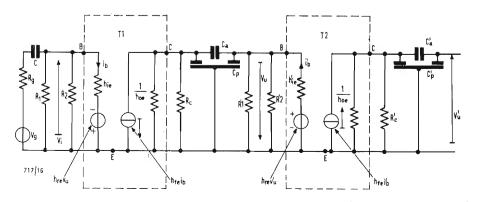
$$V_m = I_b R_m + V_{be} + RI_e \simeq I_b R_m + R(I_b + I_c)$$
(5)

Fig. 8 - Schema equivalente a quello della fig.  $\bf 3$ per il segnale.

(3) Cfr. Electronic Engineering, Charles L. Alley

Kenneth W. Atwood, Ed. John Wiley, London,

Gli elementi contenuti nelle linee a tratto rappresentano i transistori mediante le rispettive quaterne di parametri h. Il generatore di segnali è rappresentato con la sua resistenza interna Ra mentre il condensatore C, del quale supporremo trascurabile la reattanza, opera la separazione in continua tra il generatore ed il transistore  $T_{1}$ .



<sup>(1)</sup> Da notare che il valore della capacità C1 di figura 3 è subordinato, oltre che dalla condizione intuitiva di presentare una rettanza bassa rispetto ad R sulla più bassa frequenza di lavoro, anche dal valore della resistenza  $R_a$  della sorgente di segnale. Il motivo è da ricercare nel fatto che la impedenza di ingresso e quindi la corrente di pilotaggio del transistore dipendono

<sup>(2)</sup> Phisical principles and applications of iunction transistors H. Simpson, R. S. Richards, pag. 206.

$$V_{bk} = R_m \left( I_c - \frac{1 - h_{fb}}{h_{fb}} - \frac{I_{cbo}}{h_{fb}} \right) + R \left( \frac{I_c}{h_{fb}} - \frac{I_{cbo}}{h_{fb}} \right)$$

Risolvendo la precedente per I<sub>c</sub> ed La sequenza del calcolo per la stabilizzazione di uno stadio può essere la seguente: vengono dapprima stabilite le condizioni di riposo del transistore ad una temperatura di riferimento (di so-

$$I_{c} = \frac{V_{bk} + (R_{m} + R) \left(\frac{I_{cbo}}{h_{fb}}\right)}{R_{m} \left(\frac{1 - h_{fb}}{h_{fb}} + \frac{R}{h_{fb}}\right)}$$

$$S = \frac{\Delta I_{c}}{\Delta I_{cbo}} = \frac{R_{m} + R}{R + R_{m} (1 - h_{fb})} = \frac{1}{\frac{R + R_{m} (1 - h_{fb})}{R_{m} + R}} = \frac{1}{1 - \frac{R_{m} h_{fb}}{R + R_{m}}}$$
(6)

L'equazione (6) mostra che la stabilizzazione introdotta dalla rete è tanto migliore quanto più grande è il valore della resistenza R in serie all'emettitore rispetto a quella  $R_m$  in serie alla base. Le due condizioni al limite sono le se-

in assenza di rete di correzione l'emettitore risulta collegato direttamente al punto K (cioè R=0). Si ottiene il massimo valore del parametro S e la minima stabilizzazione del sistema, pari a

$$\frac{1}{1-h_{fb}}=h_{fe}+1.$$

Pertanto un incremento di n µA della corrente  $I_{cha}$  porta un incremento della corrente di collettore di  $n(h_{fe} + 1) \mu A$ . Se invece il resistore R avesse un valore teoricamente infinito, si ottiene la situazione opposta alla precedente e cioè il massimo valore della stabilità del sistema ed il valore minimo di S, cioè l'unità. È interessante l'aspetto fisico di questa situazione: se viene interrotto il collegamento con l'emettitore  $(R \to \infty)$ in essa non può circolare la corrente  $I_{\it cbo}$ ed il collettore subirà le stesse vicende della corrente di base senza alcun apporto di corrente amplificata. Si ha quindi:

$$\frac{\Delta I_c}{\Delta I_{cbo}} = 1.$$

La figura 7 mostra le due condizioni al limite esaminate.

Nel normale dimensionamento di uno stadio la caduta ai capi del resistore R1 1

è orientativamente compresa tra — ÷—

del valore della batteria di alimentazione e pertanto è assicurata la validità della approssimazione introdotta nella equazione (5):  $I_e \cdot R \gg V_{be}$ .

lito 25 °C) nonchè il carico di collettore in continua  $(R_c)$ . Quindi viene fissato di quanto percentualmente ci si può discostare da queste condizioni di lavoro centrali per una variazione della temperatura che copra con prudente margine quella dell'ambiente (ad esempio da 0 °C a 45 °C). Questi dati consentono di ricavare la  $\Delta I_c$  massima ammissibile. Calcolato il valore di  $\Delta I_{cha}$ nel medesimo intervallo di tempera-

tura, si ottiene il parametro 
$$S = \frac{\Delta I_c}{\Delta I_{cbo}}$$

Stabilito il valore del resistore R in modo che la caduta di tensione ai suoi capi soddisfi la condizione detta precedentemente (è sufficiente che  $I_e \cdot R \simeq$  $\simeq 10 \cdot V_{be}$ ) dalla equazione (6) viene ricavato il valore di  $R_m$ , parallelo di  $R_1$ 

#### 2.2. - Circuito equivalente per il segnale

Nella figura 8 è riportato il circuito equivalente per il segnale dell'amplificatore della figura 3. I transistori  $T_1$  e T<sub>2</sub> sono rappresentati con la nota rete dei parametri h, aventi il seguente significato:  $h_{ie}$  rappresenta la resistenza di ingresso, con uscita in cortocircuito, del quadripolo equivalente al transistore;  $h_{re}$  è un parametro privo di dimensioni che esprime la retroazione di tensione dall'uscita sull'ingresso del quadripolo stesso considerato con i morsetti di entrata aperti;  $h_{ts}$  è un parametro privo di dimensioni che moltiplicato per la corrente di comando  $I_b$ esprime la corrente erogata dal quadripolo con l'uscita cortocircuitata;  $1/h_{oe}$ înfine è la resistenza di uscita del quadripolo con i morsetti di ingresso aperti.

#### alta fedeltà

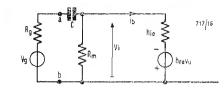


Fig. 9 - Circuito per ricavare il valore della im pedenza di ingresso dello stadio.

caratteristiche del transistore.

Il circuito equivalente della figura  $8 \, \dot{\rm e}$  ti- gnale dal collettore di  $T_1$ pico per segnali aventi frequenza decisamente inferiore al valore di quella di  $R_L =$ cutoff del transistore. Entro questi limiti la retroazione del circuito di uscita su quello di entrata è messa in conto dal solo generatore  $h_{re}v_u$  ed i parametri dove  $h_{ie}$  rappresenta la resistenza di indimensioni di ohm o ohm<sup>-1</sup> o infine sono numeri puri come abbiamo osservato

La catena di amplificazione dei transi-  $v_u =$ stori  $T_1$  e  $T_2$  si compone di maglie interdipendenti in senso diretto ed inverso: nel senso diretto in quanto il glia di uscita dipende dalla corrente di pilotaggio in ingresso (amplificazione del segnale) ed in quello inverso per la presenza sul circuito di entrata del generatore  $h_{re}v_u$  (dipendente dalla ten-  $v_i=i_bh_{ie}-h_{re}v_u$ sione di uscita). Quest'ultimo fatto, è e quindi: tipico dei sistemi a semiconduttore. Nell'analogo circuito con tubi elettronici la retroazione del circuito di uscita su quello di ingresso è da considerare sale per frequenza per la quelli à sensi solo per frequenze per le quali è sensibile il valore della reattanza capacitiva Viene definita impedenza di ingresso (in presente tra anodo e griglia controllo (effetto Miller nei triodi) e il caso non il rapporto interessa nella gamma delle frequenze audio. Inoltre è possibile, ricorrendo a tetrodi o pentodi, realizzare una separazione praticamente rigorosa tra increase ed uscita per un campo vastisgresso ed uscita per un campo vastis-

tronici ha questo elettrodo a potenziale nullo per il segnale ed il catodo costituisce quindi il punto comune al circuito di ingresso e di uscita. Nella connessione E.C. dei transistori, la medetore; in altri termini la capacità  $C_1$  si suppone possa costituire un perfetto cortocircuito alla componente di sereazione negativa «in continua», ne- non appena sia verificata la condizione cessaria per la stabilità in temperatura dello stadio.

Per quanto riguarda la sorgente di alimentazione, la sua impedenza è supposta nulla ed il circuito del segnale ha un valore trascurabile rispetto ad deve essere calcolato pensando in cor- $h_{ie}(4)$ . Abbiamo più volte accettato la tocircuito i morsetti della batteria stessa. Ad esempio i resistori  $R_1R_2$ - $R'_1R'_2$  normale dimensionamento dello stadio della fig. 3 sono da considerare in parallelo mentre  $R_e$  risulta connesso direttamente tra collettore e massa.

#### 2.3. - Impedenza di ingresso e di uscita dello stadio

Per il calcolo della impedenza di ingresso esaminiamo il circuito della fig. 9 del transistore  $T_1$ .

Questi parametri sono forniti dal co- rando lo stadio sulle frequenze di censtruttore o possono essere ricavati dalle tro banda (mid frequency range) indichiamo con  $R_L$  il carico visto dal se-

$$R_{L} = \frac{1}{\frac{1}{R'_{1}} + \frac{1}{R'_{2}} + \frac{1}{h_{ie}} + \frac{1}{R_{c}}}$$

gresso di  $T_2$ . Si ha quindi:

$$v_u = \frac{h_{fe} i_b}{1 \over h_{oe} + \frac{1}{R_r}}.$$
 (7)

generatore di corrente posto nella ma- La approssimazione della equazione precedente consiste nell'avere omesso dal conto il generatore di retroazione della maglia di ingresso del transistore  $T_2$ . Dalla figura 9 si ha inoltre:

$$v_i = i_b h_{ie} - h_{re} v_s$$

$$v_{i} = i_{b}h_{ie} - \frac{h_{re} h_{fe}}{1 \over h_{oe} + \frac{1}{R_{L}}} i_{b}.$$
 (8)

questo caso si riduce ad una resistenza)

$$R_{i} = \frac{v_{i}}{i_{b}} = h_{ie} - \frac{h_{re} h_{fe}}{h_{oe} + \frac{1}{R_{L}}}$$
(9)

La figura catodo comune dei tubi elet- in cui è evidente il legame con il carico  $R_L$  dello stadio.

La resistenza di ingresso della equazione (9) vale la somma di due termini: il parametro  $h_{ij}$  che è sempre di segno

nessione E.C. dei transistori, la medesima condizione è applicata all'emettitore; in altri termini la capacità 
$$C_1$$
 si suppone possa costituire un perfetto cortecircuito, alla componente di service dei termine 
$$\frac{h_{re} h_{fe}}{h_{oe} + \frac{1}{R_L}}$$
 che

gnale della corrente di emettitore ren- risulta negativo nella connessione emetdendo il resistore R attivo solo per la titore comune. Questo secondo termine,

$$R_L \ll \frac{1}{h_{os}} \tag{10}$$

condizione precedente che rientra nel e pertanto risulta valida la seguente espressione semplificata per la resistenza di ingresso, indipendente dal valore e dalla natura del carico:

$$R_i \simeq h_{ie}. \tag{11}$$

Essa comporta un errore in eccesso tanto minore quanto più valida è la diseguaglianza (10). Il generatore di che rappresenta il circuito di entrata  $segnale v_a$  giudica dai suoi morsetti a-buna resistenza di carico che risulta dal In esso agiscono due generatori, quello parallelo di  $h_{is}$  e di  $R_m$ . Poichè la cordel segnale di resistenza interna  $R_g$  e rente utilizzata per il comando del tranquello di retroazione  $h_{re}v_u$ . Conside- sistore è evidentemente solo quella che

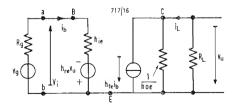


Fig. 10 - Circuito per ricavare la impedenza d uscita dello stadio. Trascurando la reattanza del generatore di segnale, la «impedenza di uscita» coincide con la « resistenza di uscita »

<sup>(4)</sup> La verifica è immediata considerando i valori medi dei parametri h nella connessione emettitore comune:  $h_{te} \simeq 2$  K $\Omega$ ,  $h_{fe} \simeq 50$ ,  $h_{oe} \simeq 50$ .  $.10^{-6}\Omega^{-1}$ ,  $h_r \simeq 1,6.10^{-3}$ .

percorre il resistore  $h_{ie}$ , e questa corrente dovrà rappresentare preferibilmente una percentuale elevata di quella formite del respectivo di  $v_u = -\frac{h_{re}\,h_{fe}}{h_{ie}+R_g} \cdot v_u + h_{oe}\,v_u$ mente una percentuale elevata di quella fornita dal generatore, il parallelo di  $R_t$  che con  $R_0$  è assai maggiore del valore di  $h_{is}$ (normalmente di alcune decine di chiloohm contro circa 2 K $\Omega$ ). Inoltre il generatore fornirà la massima potenza di Si osservi che per valori molto elevati pilotaggio quando la sua resistenza interna R<sub>a</sub> eguaglia quella del circuito di ingresso del transistore e praticamente quando è pari ad  $h_{ie}$ . In questo caso si ha l'adattamento di impedenza tra generatore e carico con rendimento energetico del 50%. Questo peraltro ha significato se il carico è lineare, cioè se il suo valore non dipende dalla corrente che lo percorre e questo accade con ottima approssimazione per i piccoli segnali e quindi per piccole correnti di base del transistore. Il parametro  $h_{is}$ assume in queste condizioni un valore ben definito una volta fissato il punto di lavoro.

In presenza di segnali non piccoli diventa sensibile l'effetto del comportamento non lineare della giunzione baseemettitore (risultante dall'andamento delle caratteristiche di ingresso) e il generatore vede un carico il cui valore dipende dalla corrente. Per evitare distorsione di non linearità generata sullo stesso circuito di ingresso il generatore di segnale deve avere in questo caso il comportamento del generatore ideale di corrente, cioè una resistenza  $R_a$  molto grande rispetto ad  $h_{ie}$ , e quindi con rendimento energetico modesto. Le caratteristiche dei normali generatori di segnale (microfoni etc.) ed il fatto che il rendimento su potenze piccolissime non ha interesse prevalente, pongono nella condizione di minima distorsione. Per quanto riguarda la impedenza di uscita (omettendo i parametri reattivi essa si riduce ad una resistenza) osserviamo che viene calcolata come il carico visto dai punti C ed E alimentati, guardando verso il transistore e supponendo cortocircuitata la f.e.m.  $v_q$ . Si ha quindi (fig. 10)

$$i_b = \frac{h_{re} \, v_u}{R_i + h_{ie}}$$

mentre il generatore di corrente sulla maglia di uscita risulta:

$$h_{fe}i_b = h_{fe}\left(rac{h_{re}}{R_g + h_{ie}}
ight) v_u.$$

Chiamando  $Y_u$  la ammettenza di uscita

$$\frac{i_u}{v_u}$$
 si ha, essendo al nodo  $C$ 

$$i_{u} = -\frac{h_{re} h_{fe}}{h_{ie} + R_{g}} \cdot v_{u} + h_{oe} v_{u}$$
che
$$Y_{u} = \frac{i_{u}}{v_{u}} = -\frac{h_{re} h_{fe}}{h_{ie} + R_{g}} + h_{oe}. (12)$$

di  $R_a$  la ammettenza di uscita  $Y_a$  tende al valore  $h_{ae}$ .

#### 2.4. - Amplificazione del segnale

In uno stadio per l'amplificazione di piccoli segnali con tubi elettronici il guadagno è definito come rapporto (generalmente complesso) tra la tensione applicata all'ingresso dello stadio successivo e quella agente all'ingresso dello stadio considerato. Pur fornendo lo stadio una amplificazione di potenza, il riferimento al solo parametro di tensione nella valutazione del guadagno si giustifica pensando che il pilotaggio dei tubi avviene esclusivamente per effetto del potenziale applicato agli elettrodi e che pertanto quest'ultimo è l'elemento di base per lo studio della catena di amplificazione.

Nel caso dei transistori a giunzione, l'azione di comando è per corrente ed il guadagno è più utilmente espresso come rapporto, in generale complesso, tra la corrente fornita dallo stadio e quella applicata.

È peraltro utile anche in questo caso definire il guadagno come rapporto di tensioni, come per i tubi elettronici. Chiameremo  $A_i$  il guadagno di corrente ed  $A_v$  quello di tensione.

Iniziamo riferendoci allo schema equivalente della figura 11 valido per le frequenze di centro banda, per le quali il circuito non contiene elementi reattivi in quanto può essere considerata nulla la reattanza dei condensatori di accoppiamento  $C_a$  e  $C_a$  mentre non è ancora sensibile l'effetto delle capacità distribuite o concentrate poste in parallelo sul circuito del segnale e che sono dovute al cablaggio, ai componenti ed infine alle giunzioni stesse del transistore (queste ultime hanno una capacità il cui valore dipende dalla tensione applicata).

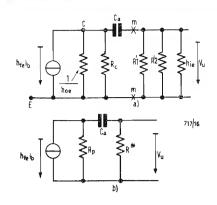
L'effetto cumulativo di queste capacità in parallelo verrà indicato con  $C_n$ .

Ricordando la espressione  $R_L$  del carico per il segnale e le equazioni (7) ed (8) che forniscono la tensione di segnale applicata alla giunzione base emettitore e la tensione di uscita (nella connessione E.C. esse sono in opposizione di fase sulle frequenze di centro banda) v<sub>u</sub> di fase sulle frequenze di centro li guadagno di tensione risulta:

$$A_{vo} = \frac{-V_u}{V_i} = \frac{1}{h_{oe} + \frac{1}{R_L}} = \frac{1}{h_{re} - \frac{h_{ie}}{h_{fe}R_L}} (1 + R_L h_{oe})$$

$$h_{re} - h_{ie} - \frac{h_{ie}}{h_{fe}}$$
(13)

#### alta fedeltà



Figg. 12 a)-b) - Viene mostrato il circuito di uscita guindi: considerando la presenza del condensatore di accoppiamento  $C_a$ . Il circuito è pertanto studiato sulle frequenze basse.

$$A_{vo} = - \frac{R_L i_L}{R_i i_b} = - A_{io} \frac{R_L}{R_i}.$$

Il guadagno di corrente si ricava ancora o anche: con facilità dalla figura 11

$$A_{io} = \frac{i_L}{i_b} = \frac{v_u/R_L}{i_b}.$$
 (14)

Ricordando la (7) si ha:

$$\frac{v_u}{R_L} = \frac{h_{fe} i_b}{R_L h_{oe} + 1}$$

$$A_{io} = \frac{h_{fo}}{R_L h_{oo} + 1}.$$
 (15)

Il denominatore della precedente equa-  $f_1 = ---$ zione contiene il termine  $h_{oe} \cdot R_L$  il cui valore è molto piccolo (mediante il valore di  $h_{\sigma\theta}$  è di  $50 \cdot 10^{-6}$  ohm<sup>-1</sup>) per cui  $A_{\sigma}$ assai spesso con buona approssimazione si può ritenere  $A_{io} \simeq h_{fe}$ .

Si osservi che per le frequenze di centro banda la connessione C.E., come la analoga catodo comune dei tubi elettronici, ruota la fase del segnale di  $\pi$  Le formule precedenti sono del resto radianti.

Il guadagno in termini di rapporto di potenza

D'altra parte è anche:  $A_{vo} = -\frac{R_L i_L}{R_i i_b} = -A_{io} \frac{R_L}{R_i}. \qquad V_u = \frac{V_{vo}}{1 - j \frac{1}{\omega C_a (R_p + R^*)}}$ 

$$\frac{A_v}{A_{vo}} = \frac{1}{1 - j - \frac{1}{mC_v(R_v + R^*)}}.$$
 (18)

Come noto, viene definita frequenza di soglia inferiore della banda passante a - 3 dB dello stadio quella per la quale

(15) 
$$|A_v|=|\frac{|A_{vo}|}{\sqrt{2}}$$
 cioè: equa-
il cui il vo

da cui:  $\frac{A_{vo}}{A_{vo}} = \frac{1}{1 - j \frac{f_1}{f}}$ 

quelle valide per uno stadio R.C. a tubi. Infatti gli schemi di fig. 12 sono iden-

$$A_{p} = \frac{\text{Potenza sul carico } R_{1}}{\text{Potenza di pilotaggio}} = |A_{v}| \cdot |A_{i}|. \tag{16}$$

Per le frequenze più basse di quelle considerate di centro banda, la reattanza dei condensatori di accoppiamento  $C_a$  e  $C_a$ ' non può essere trascurata ed il calcolo del guadagno in funzione della frequenza si riconduce alla analisi della figura 12 nella quale è rappresentata la maglia di uscita, cioè di collettore.

Il guadagno di tensione si ricava facilvenin tra i punti m, n:

tici nei due casi: in quello dei tubi il generatore di corrente ha il valore  $-G_m V_{gk}$  ed il parametro  $h_{oe}$  viene sostituito dalla resistenza differenziale anodica mentre il resistore  $R^*$  rappresenta la  $R_a$  di ingresso dello stadio seguente.

Lo studio del guadagno su frequenze per le quali si debba tenere conto della mente applicando il teorema di Thé- reattanza delle capacità poste in paral-

$$V_{u} = \frac{h_{fe} i_{b} R_{p}}{R_{p} + R^{*} + \frac{1}{j_{u}C_{a}}} R^{*} = \frac{h_{fe} i_{b} R_{t}}{1} + \frac{1}{j_{u}C_{a}(R_{p} + R^{*})}$$
(17)

dove si è posto:

$$R_{p} = rac{rac{1}{h_{oe}} \cdot R_{c}}{rac{1}{h_{oe}} + R_{c}}; \qquad rac{1}{R^{*}} = rac{1}{rac{1}{R_{1}^{'}} + rac{1}{R_{2}^{'}} + rac{1}{h_{ie}}}; \qquad R_{t} = rac{R_{p} \cdot R^{*}}{R_{p} + R^{*}}.$$

Accettando l'approssimazione della (10) si ha  $R_t \simeq R_L$ . Il numeratore dell'equa- lelo sul circuito del segnale  $(C_v)$ , può zione (17) rappresenta il valore della venire condotto con la figura 13. tensione di uscita per le frequenze di Con metodo analogo a quello seguito centro banda. Si può scrivere quindi: prima, si ricavano le equazioni:

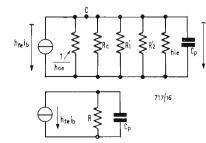


Fig. 13 - Lo stesso circuito della figura 12 a)-b) è ora studiato sulle frequenze elevate della gamma audio, nella ipotesi di poter trascurare la

Fig. 11 - Circuito equivalente di uno stadio RC.

La figura si riferisce alla connessione emettitore

comune e suppone che lo stadio sia interessato

alle frequenze di centro banda

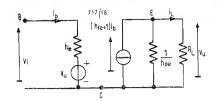


Fig. 15 - Rappresentazione di uno stadio nella connessione collettore comune utilizzando i parametri h validi per la connessione emettitore comune.

$$\frac{A_{v}}{A_{vo}} = \frac{1}{1 + j - \frac{f}{f_{o}}}, \qquad f_{z} = \frac{1}{2\pi C_{p} R_{t}} \tag{19}$$

avendo posto per  $R_t$  il valore prece-

La frequenza  $f_2$  è quella al limite superiore della banda passante con 3 dB di attenuazione rispetto al guadagno massimo o di centro banda dello stadio.

Si ha ancora perfetta anlogia con il comportamento di uno stadio a tubi elettronici benchè nel caso dei transistori occorra tener conto di un fatto che può cominciare ad avere importanza fin dalle frequenze più elevate della gamma audio e che determina la scelta del transistore da impiegare. In altri termini i tipi di transistori disponibili in commercio sono previsti per funzionare con prestazioni assai più specializzate e rigide di quanto non avvenga per i tubi elettronici. Limitatamente al comportamento in frequenza, ricordiamo che esiste un limite  $(f\alpha)$  detto di taglio o di cutoff, precisato dal costruttore per ogni tipo di transistore, in prossimità del quale (ed oltre il quale) il parametro  $\hat{h}_{fb}$  deve considerarsi una quantità complessa, il cui modulo in corrispondenza del valore  $f\alpha$  si riduce al 70% del valore numerico che a questo parametro viene attribuito sulle frequenze medie o basse. Sulle frequenze prossime o superiori a  $f\alpha$  (sulle quali peraltro il transistore non viene normalmente impiegato) il circuito equivalente si trasforma radicalmente e diviene assai più complicato di quello del quale ci siamo serviti. Infatti i parametri h devono poter rappresentare nuovi fatti che condizionano il funzionamento del transistore (tempo di transito delle cariche attraverso la regione della base, effetto delle capacità sulle giunzioni) e per questi motivi sono da considerare quantità complesse.

Sia chiaro che, limitandoci alle frequenze audio il cui limite superiore è di 20 kHz circa, le considerazioni precedenti sono del tutto premature in

quanto la frequenza di taglio dei transistori normalmente usati nella amplificazione dei segnali in bassa frequenza supera ampiamente questo limite. Si è voluto piuttosto porre in evidenza il fatto che mentre nei transistori il funzionamento su frequenze elevate trova una limitazione per così dire intrinseca e strettamente legata al tipo del transistore e cioè alla sua struttura tecnologica, nei tubi elettronici questo stesso problema viene a presentarsi su valori di frequenza decisamente più elevati (nei tubi di tipo convenzionale si può grosso modo valutare il limite di utilizzazione intorno a 1000 MHz).

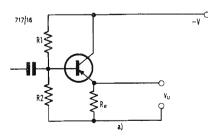
#### 3. - STADIO RC PER PICCOLI SEGNALI IN BASSA FREQUEN-ZA-CONNESSIONE C.C.

La connessione collettore comune ha caratteristiche analoghe a quella anodo comune (inseguitore catodico) dei tubi elettronici.

Può essere studiata utilizzando le formule ricavate per la figura emettitore comune mediante alcune semplici considerazioni preliminari.

La struttura della connessione a collettore comune è indicata dalla figura 14. Il carico per il segnale è posto in serie all'emettitore mentre il collettore è connesso direttamente con la batteria di alimentazione. Poichè quest'ultima per ipotesi non ha impedenza interna, il collettore risulta essere l'elettrodo comune al circuito di entrata e di uscita dello stadio.

Nel caso di fig. 14 a) il resistore  $R_e$  reaziona completamente di tensione lo stadio sia in continua che per il segnale. Pertanto assolve la duplice funzione di elemento di stabilizzazione per l'effetto termico e di carico per il segnale.



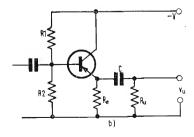
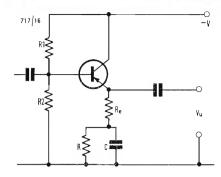


Fig. 14 - Emitter follower con carico in continua coincidente con il carico per il segnale a) e con carichi diversi b).

#### alta fedeltà



modo da raggiungere il valore desiderato.

Nel caso della fig. 14 b) il carico in con- si ha una immediata utilizzazione delle tinua è costituito dal resistore R. men- formule ricavate per la connessione tre il segnale, trascurando la reattanza E.C. convertendole nelle corrispondenti \_\_\_\_\_ valide per l'emitter follower:

$$A_{vo} = \frac{1}{h_{ie} \left(h_{oe} + \frac{1}{R_L}\right)} = \frac{h_{fe} + 1}{(h_{fe} + 1) + h_{ie} \left(h_{oe} + \frac{1}{R_L}\right)}$$

$$1 + \frac{1}{h_{fe} + 1}$$
(20)

Fig. 16 - Se il carico 
$$R_e$$
 non è sufficiente per ottenere la stabilizzazione desiderata, viene posto in serie ad un carico visto solo in continua in modo da raggiungere il valore desiderato.

$$A_{io} = \frac{-(h_{fe} + 1)}{1 + R_L h_{oe}}$$
(21)
$$A_P = |A_v| \cdot |A_i|$$
(22)

$$R_{i} = \frac{(h_{fe} + 1)}{R_{oe} + 1} + h_{ie} \simeq R_{L} (h_{fe} + 1) + h_{ie}$$

$$(23)$$

del condensatore di accoppiamento C,  $Y_u = \frac{(h_{fe} + 1)}{h_{ie} + R_g} + h_{oe}$ . ha per carico il parallelo tra  $R_e$  ed  $R_u$ . Le equazioni che permettono di ricavare il guadagno di corrente statico (o di cortocircuito)  $h_{fe}$  per questa connessione, sono le seguenti:

sione, sono le seguente. 
$$i_c = h_{fe} i_b \qquad i_e = i_b + i_c$$

$$i_e = i_b + h_{fe} i_b \qquad -\frac{i_e}{i_b} = h_{fe} + 1 \simeq h_{fe}$$

Il segno negativo del rapporto tra la corrente di uscita e quella di entrata deriva dal fatto che la corrente di uscita ha in questo caso verso contrario della corrispondente nella connessione emettitore comune. Il guadagno statico di corrente  $h_{fc}$  ha un valore numerico praticamente eguale a quello della connessione E.C.

Il circuito equivalente di uno stadio C.C., rappresentato con i parametri h della connessione E.C., è il seguente: Il generatore di reazione  $v_n$  si giustifica facilmente pensando che l'intero valore della tensione di uscita viene a retroagire sul circuito di ingresso, trascurando la piccola caduta di segnale sulla giunzione base emettitore.

Pertanto dovrà essere  $h_{rc}v_u=v_u$  e quindi  $h_{rc} = 1$ . Inoltre è evidente che il parametro  $h_{ie}$  della connessione E.C. ed il corrispondente  $h_{ic}$  della connessione C.C. hanno il medesimo valore. Il generatore di corrente  $(h_{fe} + 1)$  per quanto osservato in precedenza sul verso della corrente di uscita, ha verso opposto rispetto al corrispondente generatore della connessione C.E. ed il 4. - BIBLIOGRAFIA vettore  $v_n$ , che rappresenta la tensione sul carico, risulta concorde con il vet-

Riassumendo i dati delle considerazioni precedenti nella tabella:

$$h_{ic} = h_{ie}$$
  $\frac{1}{h_{oe}} = \frac{1}{h_{oc}}$ 
 $h_{rc} = 1$   $h_{fc} = -(h_{fe} + 1)$ 

$$Y_u = \frac{(h_{fe} + 1)}{h_{ie} + R_g} + h_{oe}. \tag{24}$$

È subito vista la caratteristica dello stadio come adattatore di impedenza confrontando la (23) con la (24). Infatti la espressione della resistenza complessiva di ingresso dello stadio contiene il termine  $(h_{fe} + 1) R_L$  mentre quella dell'ammettenza di uscita contiene il termine  $h_{fe} + 1/h_{ie} + R_g$ . Il fattore di adattamento della resistenza (più in generale della impedenza) tra ingresso ed uscita è quindi  $(h_{fe} + 1)$ .

Il segno della equazione di  $A_n$  mostra che lo stadio non ruota la fase del segnale (nella connessione E.C. la rotazione è di  $\pi$  radianti sul centro banda). Infine il valore di  $A_v$  è minore della unità ed anche questa proprietà, come le precedenti, è in comune con l'inseguitore catodico con tubi elettronici. Concludiamo osservando che in alcuni casi il resistore  $R_e$  della fig. 14 può non essere sufficiente per garantire la stabilizzazione termica desiderata, mentre è correttamente dimensionato per le esigenze di guadagno e di impedenza di ingresso e di uscita dello stadio. In questo caso occorre porre in serie ad  $\hat{R}_e$  un resistore addizionale sciuntato per il segnale, per aumentare il carico in continua sul circuito di emettitore (figura 16).

CHARLES L. ALLEY e W. ATWOOD, Electronic Engineering. Ediz. John Wiley. J. H. SIMPSON e R. S. RICHARDS, Phisical Principles and Application of junction Transistors. Oxford Press.

VITTORIO BANFI, Elettronica sul Transistore. Tirrenia.

118 42 -

wasting a

continuazione dal n. 11 - 1967

#### CLASSIFICAZIONE DEI GE-NERATORI DI RIFERIMENTO

Per comodità del lettore, ricordiamo che i generatori di riferimento vengono distinti in due classi: integratori passivi e integratori dinamici o at-

Gli integratori passivi selezionano la componente a frequenza subportante dell'onda del burst per mezzo di un filtro a banda stretta. Si noti che non basta che il filtro escluda puramente le bande laterali ad entrambi i lati della componente a frequenza subportante. La sua banda passante deve essere sufficientemente stretta per fornire una larghezza di banda equivalente di disturbo di circa 220 Hz, per cui gli errori di fase dinamica dovuti ai disturbi sono accettabili.

Gli integratori attivi o dinamici svolgono la funzione di filtraggio per mezzo di un filtro passabasso, che è alimentato da un segnale costituito dalla nota di battimento generata per accoppiamento dell'uscita di un oscillatore con il segnale burst. L'integratore dinamico tipico è, in sostanza, un oscillatore il cui segnale generato è controllato in frequenza e in fase da un rivelatore di fase, che confronta i segnali dell'oscillatore e del burst. Un simile dispositivo è generalmente noto come circuito A.P.C. cioè controllo automatico di fase. Analogamente all'integratore passivo, l'integratore attivo può avere una caratteristica di frequenza equivalente ad una larghezza di banda di disturbo di circa 220 Hz centrata intorno alla frequenza subportante.

Generalmente, il generatore di riferimento, oltre all'azione principale di generare la frequenza di riferimento, svolge altre funzioni, come la soppres-

sione del colore nella ricezione in bianco e nero ed il controllo automatico di crominanza.

#### INTEGRATORI PASSIVI

Il circuito di un semplice integratore passivo è mostrato in fig. 6.

Si applica il segnale burst isolato ad un circuito a ponte, comprendente un cristallo di quarzo accordato alla frequenza nominale subportante. La ragione di impiegare un circuito bilanciato è di neutralizzare l'effetto della capacità di montaggio, che accompagna inevitabilmente il cristallo, allo scopo di evitare una reazione attraverso le bande laterali del burst. Il quarzo oscilla alla sua frequenza di risonanza in risposta alla componente subportante dell'onda del burst, e il segnale risultante viene amplificato. Poichè la tensione del quarzo ha una caduta esponaziale negli intervalli fra i burst, la tensione amplificata viene passata ad un limitatore, che mantiene costante l'ampiezza dell'onda si noidale in uscita. Il cristallo, che fa parte di guesto circuito, dipende evidentemente dalla larghezza di banda di disturbo e si può dimostrare che la larghezza di banda equivalente di disturbo di un semplice circuito accordato è  $\pi/2$  volte la sua lunghezza di banda a 3 dB di attenuazione. Perciò. se la frequenza di risonanza è f<sub>o</sub> Hz, la banda a 3 dB è f<sub>0</sub>/Q Hz e la larghezza di banda equivalente di disturbo è:

$$f_N = \frac{\pi}{2} \frac{f_o}{Q}$$
 Hz, da cui  $Q = \frac{\pi}{2} \frac{f_o}{f_N}$ 

Per una prestazione soddisfacente nei riguardi dei disturbi,  $f_N$  deve essere 220 Hz, perciò il Q richiesto è:

$$Q = \frac{\pi}{2} \frac{4,43 \cdot 10^{6}}{220} \approx 32.000$$
, ammes-

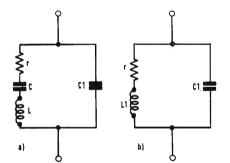


Fig. 7 - Circuiti equivalenti di un cristallo di quarzo

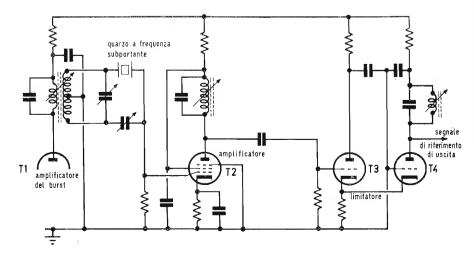


Fig. 6 - Schema di integratore passivo.

#### a colloquio coi lettori

so che il quarzo si comporti come un semplice filtro.

Per realizzare un Q così alto, conviene adottare un quarzo anzichè un circuito accordato.

Questo integratore, progettato per la che, dato l'altissimo valore del Q, una modesta variazione della sintonia del quarzo o della frequenza subportante trasmessa, può provocare gravi errori di fase statica. L'errore di fase statica ha due componenti. Una è prodotta dallo sfasamento provocato da una eggera dissintonia. banda disturbante sopra menzionata, leggera dissintonia del circuito ad alto Q e l'altra sorge dall'effetto leggermente di «fuori passo» dell'onda sinoidale del quarzo, e che si costituisce durante il periodo di riga prima che sopraggiunga il prossimo burst. Si possono calcolare queste due parti di errore di fase statica nel modo che

Il circuito equivalente del cristallo è indicato in fig. 7a, dove L, C, ed r sono i componenti in serie del cristallo, mentre  $\hat{C_i}$  è la capacità del montaggio. Una risonanza di tipo parallelo del cristallo si manifesta quando la frequenza del segnale applicato è leggermente più alta della frequenza di risonanza di tipo serie, così che i componenti L, C in serie divengono equi mente più alta della frequenza di riponenti L, C în serie divengono equivalenti ad un'induttanza  $L_1$ , che risuona con la capacità  $C_1$ , come indica la

L'impedenza del circuito di fig. 7b ha l'espressione:

$$\overline{Z} = \frac{(r + j\omega L_1) \left(-\frac{j}{\omega C_1}\right)}{r + j\omega L_1 - j/\omega C_1} = \frac{r + j\omega L_1}{-\frac{j}{\omega C_1}}$$

$$L_{\scriptscriptstyle 1}C_{\scriptscriptstyle I}=rac{1}{\left.\omega_{\scriptscriptstyle g}^{\;2};
ight.} L_{\scriptscriptstyle 1}=rac{rQ}{\left.\omega_{\scriptscriptstyle g}
ight.}; \; C_{\scriptscriptstyle 1}=rac{1}{\left.\omega_{\scriptscriptstyle g}rQ
ight.};$$

sostituendo queste relazioni nella pre- Il suddetto vettore allora diviene:

$$\overline{Z} = \frac{r + j - \frac{\omega}{\omega_o} rQ}{1 - \frac{\omega^2}{\omega_o^2} + j - \frac{\omega}{\omega_o Q}}$$

ticolarmente l'angolo caratteristico, poichè la variazione della fase della tensione attraverso il circuito relativamente alla corrente del burst fornita ad esso, determina l'errore di fase. Perciò l'angolo di fase  $\varphi$  di  $\overline{Z}$ . cioè la fase della tensione ai capi del circuito relativa alla corrente totale che scorre in esso, coincide con la fase del vettore:

$$L_{\scriptscriptstyle 1}C_{\scriptscriptstyle 1}=rac{1}{\left.\omega_{\scriptscriptstyle o}^{\;2};\;L_{\scriptscriptstyle 1}=rac{rQ}{\omega_{\scriptscriptstyle o}};\;C_{\scriptscriptstyle 1}=rac{1}{\omega_{\scriptscriptstyle o}rQ};\;\;\;\;\simeq\;1-rac{\triangle f}{f_{\scriptscriptstyle s}}\;\;\mathrm{e}^{-}\left(rac{f_{\scriptscriptstyle s}}{f_{\scriptscriptstyle o}}
ight)^{2}\simeq\;1-rac{2\triangle f}{f_{\scriptscriptstyle s}}$$

$$1 + jQ \left(1 - \frac{\triangle f}{f_s}\right) \frac{2\triangle f}{f_s}$$

$$\approx 1 + j \frac{2\triangle f}{f_s} Q, \text{ per cui tg } \varphi$$

$$= \frac{2\triangle fQ}{f_s} \text{ e } \varphi = \text{artg} \frac{2Q\triangle f}{f_s}$$

Questo errore  $\varphi$  è il primo degli sfasamenti sopra menzionati; esso può essere generato o da un errore di accordo del quarzo o da una variazione della frequenza subportante del trasmettitore.

Si calcola l'errore di fase « fuori passo » nel modo seguente.

$$\left( \begin{array}{c} 1+j \ \frac{\omega Q}{\omega_o} \end{array} \right) \left[ \left( 1 - \frac{\omega^2}{{\omega_o}^2} \right) \ -j \ \frac{\omega}{\omega_o Q} \ \right] = 1+j \ \frac{\phi}{\omega_o} \ \left[ Q \ \left( 1 - \frac{\omega^2}{{\omega_o}^2} \ \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{Q} \ \right] \ \simeq \ \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{2} \left( \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right) - \frac{1}{2} \left[ \frac{\omega^2}{\omega_o^2} \right] \ = \ \frac{1}{$$

la semplificazione dell'ultimo termine del 2º membro è lecita, in quanto Q»1. Allora, se  $f_s$  è la frequenza subportante applicata, ed fo è la frequenza di risonanza in parallelo, il vettore ultimo menzionato diviene:

$$1+j \frac{f_s}{f_o} Q \left(1-\frac{f_s^2}{f_o^2}\right)$$

Se esiste un errore di accordo  $\triangle f$ , per cui  $f_o = f_s + \triangle f$ , si ha:

$$\frac{1 + j \omega r U_1 - \omega^2 L U_1}{\text{Alla frequenza di risonanza parallelo}} \quad \frac{f_s}{f_o} = \frac{f_s}{f_s + \Delta f} = \frac{1}{1 + \Delta f/f_s} \cong \text{vale } \frac{M - 18}{2f_s} \text{ sec.}$$

Se la frequenza della subportante è il multiplo dispari M della metà della frequenza di riga (nel sistema europeo a 625 righe tipo NTSC, M = 567) e se ci sono 9 cicli di burst per linea. fra 2 burst successivi ci sono:

$$\left(\frac{M}{2}-9\right)$$

cicli di subportante. Ciascun ciclo di quest'ultima dura  $1/f_s$  secondi, per cui il tempo fra due burst successivi

vale 
$$\frac{M-18}{2t}$$
 sec.

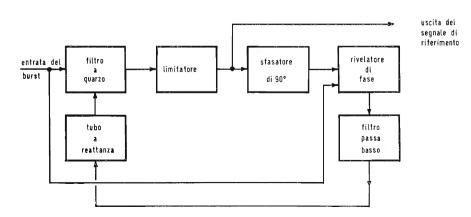


Fig. 8 - Schema a blocchi di un integratore passivo con correzione di fase statica

è 
$$(M-18)$$
  $\frac{(f_s+\Delta f)}{2f_s}$ ; essendo, come si

cicli « puri » di subportante, l'errore La larghezza di banda di disturbo ritotale all'inizio di un burst è

$$\left(\frac{M-18}{2}\right) \frac{(f_s + \triangle f)}{f_s} - \frac{M-18}{2} = \frac{\text{sulta: } f_N = \frac{\pi}{2} \frac{f_o}{Q}}{Q} =$$

Ora, se si commette un errore di accordo del cristallo tale che 
$$f_s = f_s + \Delta f$$
, come sopra ammesso, il numero 
$$\frac{M-18}{2f_s}$$
 di cicli del «quarzo» nel tempo 
$$\frac{M-18}{2f_s}$$
 è  $(M-18) = \frac{(f_s + \Delta f)}{2f_s}$ ; essendo, come si è appena detto, 
$$\frac{M-18}{2}$$
 il numero di 
$$\frac{M-18}{2} = 2.18 \cdot 10^{-2} \left(\frac{1}{0.722 \cdot 10^{-2} + 2.01 \cdot 10^{-4}}\right)$$
 
$$\Delta f = \frac{2.18 \cdot 10^{-2}}{10^{-2}} \left(\frac{1}{0.7421}\right) = 2.18 \cdot 1.35 = 2.94 \approx 3 \text{ Hz.}$$

 $= 2.18 \cdot 135 = 2.94 \approx 3 \text{ Hz}.$ 

sulta: 
$$f_N = \frac{\pi}{2} \frac{f_o}{Q} =$$

$$= \left( \frac{M-18}{2f_s} \right) f_s + \left( \frac{M-18}{2f_s} \right) \triangle f - \left( \frac{M-18}{2f_s} \right) f_s = \left( \frac{M-18}{2f_s} \right) \triangle f \text{ cicli.}$$

Poichè ciascun ciclo espresso in radianti equivale a un angolo di  $2\pi$  radianti. l'errore di fase testè calcolato,

vale 
$$\varphi 2 = 2\pi \frac{\triangle f}{f_s} (M - 18) =$$

=  $\pi$  (M – 18)  $\triangle f/f_s$  radianti. Si può semplificare quest'ult'ma relazione osservando che M — 18 è poco diverso da M (M - 18 = 567 - 18 = $= 549 \approx 567$ ) e che  $f_s = Mf_r/2$ , dove f, è la frequenza di riga; allora:

$$\varphi 2 \approx 2\pi \frac{\triangle fM}{f_r M} = 2\pi \frac{\triangle f}{f_r}$$
 radianti.

L'errore totale di fase dell'integratore  $Q = f_s \left( \frac{\pi \varphi}{360 \wedge f} - \frac{\pi}{f_s} \right) =$ 

$$arphi \ = \ arphi_1 \ + arphi_2 \ = \ \mathrm{artg} \left( 2 Q \ rac{ riangle f}{f_s} 
ight) + \ 2 \pi rac{ riangle f}{f_r}$$

Un'ulteriore semplificazione sorge dall'essere  $2Q \triangle f/f_s$  normalmente molto piccolo, quindi potendosi confondere l'arco con la sua tangente:

$$\varphi \cong 2Q \frac{\triangle f}{f_s} + 2\pi \frac{\triangle f}{f_r}$$
 radianti, ossia  $f'_N = \frac{\pi}{2} \frac{f_s}{Q} = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{4,429 \cdot 10^6}{3,94 \cdot 10^3} \cong$ 

$$\varphi \cong \frac{360}{\pi} \Delta f \left( \frac{Q}{f_s} + \frac{\pi}{f_r} \right) \text{gradi.}$$

Affinchè φ non superi 2,5° bisogna che  $\triangle f$  non superi il valore ricavabile dall'ultima espressione. Nel caso dello standard europeo a 625 righe, si ha:  $f_s = 4{,}429 \text{ MHz}; f_r = 15{,}625 \text{ kHz}; Q =$ = 3.2 · 104; sostituendo questi valori nell'espressione di  $\triangle f$ , si ottiene:

$$\Delta f = \frac{\pi \varphi}{360} \left( \frac{1}{\frac{Q}{f_s} + \frac{\pi}{f_r}} \right) =$$

$$\frac{\pi}{2} \frac{4,429 \cdot 10^6}{3,2 \cdot 10^4} \cong 220 \text{ Hz.}$$

Poichè la tolleranza della frequenza del trasmettitore è ± 8 Hz, la precisione richiesta di 3 Hz della fe se statica non può essere garantita con la larghezza di banda di disturbo di 220 Hz. Naturalmente, se si riduce il Q, aumenta  $\triangle f$  fino a divenire tellera-

Se  $\triangle f = 20$  Hz il nuovo valore del Qper un errore di fase statica di 2,5°, si ricava dall'espressione su rifer ta di  $\varphi$ , risolta rispetto a Q.

L'errore totale di fase dell'integratore passivo è perciò: 
$$Q = f_s \left( \frac{\pi \varphi}{360 \triangle f} - \frac{\pi}{f_r} \right) =$$

$$\varphi = \varphi_1 + \varphi_2 = \operatorname{artg} \left( 2Q \frac{\triangle f}{f_s} \right) + 2\pi \frac{\triangle f}{f_r} = 4,429 \cdot 10^6 \left( \frac{3,14 \cdot 2,5}{360 \cdot 20} - \frac{3,14}{15,625 \cdot 10^4} \right)$$

$$= 4{,}429 \cdot 10^{6} \ (1{,}09 - 0{,}201) \cdot 10^{-3} {\cong} 3940.$$

A questo valore di Q corrisponde la larghezza di banda di disturbo:

$$f_{N}^{s} = \frac{\pi}{2} \frac{f_{s}}{Q} = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{4,429 \cdot 10^{6}}{3,94 \cdot 10^{3}} \cong$$

alla quale corrisponde un errore di fase dinamico di circa 16º eff. per un rapporto unitario del valore puntapunta del burst al valore efficace del disturbo, mentre si è già visto che non conviene superare il valore di soli 5° per l'errore di fase dinamico.

E' chiaro che non si può soddisfare contemporaneamente alle contradditorie condizioni, che impongono errori di fase piccoli statici e dinamici. Si deve allora ricorrere ad un compromesso, oppure si può aggiungere al circuito un dispositivo automatico per correggere l'errore di fase statico (v. fig. 8). Ivi l'integratore è studiato in

#### a colloquio coi lettori

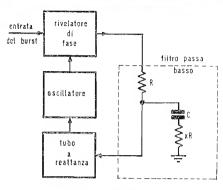


Fig. 9 - Schema a blocchi di un sistema di A.P.C.

modo da avere la richiesta larghezza di banda di disturbo senza considerare l'errore di fase statico. Il segnale di uscita dell'integratore viene poi confrontato in fase col segnale burst in un rivelatore di fase, la cui uscita corregge l'accordo dell'integratore per mezzo di un tubo a reattanza, ottenendo in tal modo una riduzione dell'errore di fase statico. In uno dei rami alimentatori della sottoportante al rivelatore di fase, bisogna inserire uno sfasamento di 90°, poichè i rivelatori di fase danno generalmente uscita zero o bilanciata, quando i due segnali da confrontare sono tra loro in quadratura. Conferendo un sufficiente guadagno nella rete di reazione, si può ridurre l'errore di fase statico ad un desiderato valore e, supposto che la banda di frequenze passante del circuito sia piccola rispetto alla larghezza di banda del disturbo, l'immunità ai disturbi dell'integratore non viene peggiorata.

Si faccia attenzione che nei filtri a cristallo o nei circuiti ad anello, la tensione di uscita decresce esponenzialmente nell'intervallo fra due burst consecutivi, secondo il fattore e<sup>-rt</sup>/21. dove t è il tempo misurato a partire dalla fine di un burst.

Essendo  $r/l = \omega_{\circ}/Q$ , il fattore di caduta si può scrivere e-wst/2Q, essendo o, la pulsazione della subportante; il massimo valore di t è circa 100 µsec; il fattore di decrescenza è perciò  $e^{-4,43}$   $\pi/Q$  che eguaglia circa 0.9 per Q = 16.600. Ciò significa che si ha la diminuzione del 10% dell'ampiezza durante un periodo H di riga per un Q di 16.600.

Con il Q = 32000 calcolato sopra, la caduta di ampiezza in un periodo Hè solo di pochi per cento. Infine, poichè alcuni rivelatori sincroni sono sensibili a tutte le variazioni di ampiezza del segnale di riferimento, è opportuno l'impiego di un limitatore dopo il cristallo, per evitare variazioni erronee dei colori nell'immagine.

Gli integratori passivi non sono risultati molto pratici a motivo delle condizioni da essi imposte di avere un Q altissimo e cristalli tagliati con grandissima precisione. Per compensare l'errore di fase statico, si richiede un circuito di elaborazione della fase, quando non si voglia fare un compromesso (che in genere non riesce del tutto soddisfacente) tra gli errori di fase statico e dinamico, il circuito diviene allora molto simile ad un controllo automatico di fase (A.P.C. o A.Ph.C.) specialmente rispetto al numero dei componenti.

#### INTEGRATORI ATTIVI. DINA-MICI

Lo schema a blocchi di un semplice circuito di controllo automatico di fase A.P.C. è rappresentato in fig. 9. Si ritrovano qui gli elementi ben noti di un sistema di C.A.F.F. (oscillatore locale, segnale campione, discriminatore di fase, circuito filtro, tubo a reattanza), che conosciamo dalla TV bianco-nero per la correzione automatica dell'oscillatore orizzontale per la deviazione di riga, o per la stabilizzazione dell'oscillatore locale RF del ricevitore (in quest'ultimo caso, invece di un tubo a reattanza, si usa di preferenza un diodo varicap).

Il principio di funzionamento di un sistema A.P.C. è semplice: il segnale generato da un oscillatore stabile accordato alla frequenza nominale della subportante, viene applicato ad un rivelatore di fase, dove la sua fase viene confrontata con il segnale burst. La nota di battimento risultante in uscita dal rivelatore di fase viene poi fatta passare attraverso un filtro passa basso, e poi applicata ad un tubo a reattanza, che controlla la frequenza dell'oscillatore. Lo studio dei circuiti di A.P.C. deve tener presenti due condizioni: 1º) il circuito deve anzitutto provvedere alla correzione della frequenza e a fissare la fase; 2°) dopo aver effettuato l'agganciamento, le caratteristiche del circuito devono essere tali che le variazioni della fase del burst in arrivo (variazioni inde siderate dovute a disturbi o interferenze) non provochino variazioni della fase del segnale generato dell'oscillatore.

Lo studio analitico dei sistemi di A.P.C. è assai complesso e non si ritiene opportuno riportarlo qui. Ciò si potrà fare in seguito se qualche lettore ce ne farà richiesta.

#### CARATTERISTICHE DI SINCRO-NIZZAZIONE E DI AGGANCIA-MENTO DI FASE

Consideriamo dapprima la prestazione relativa alla sincronizzazione del circuito. Anche qui bisogna soddisfare a due condizioni: 1°) l'errore statico di fase non deve superare  $\pm 2.5^{\circ}$ :  $2^{\circ}$ ) la caratteristica relativa ai disturbi deve essere tale che l'errore dinamico di fase non superi 5º efficaci per il rapporto unitario fra l'ampiezza puntapunta del burst e l'entità del disturbo efficace. Come si è visto, per il sistema europeo, ciò corrisponde ad una larghezza di banda di disturbo di circa 220 Hz.

Prima di trattare gli errori statico e dinamico di fase, conviene definire alcuni parametri, che determinano la prestazione del sistema. Tali parametri sono:

a) la sensibilità del tubo a reattanza. comunemente chiamato \( \beta \) e misurato in Hz/V. Ciò significa che 1 V applicato alla griglia del tubo a reattanza provoca una variazione di frequenza dell'oscillatore di βHz. Nei generatori di riferimento, il tubo a reattanza generalmente

Fig. 10 - Circuito equivalente per il rapporto di trasferimento di fase del sistema di A.P.C. di fig. 9.

#### a colloquio coi lettori

è del tipo capacitivo, per il quale la capacità equivalente è direttamente proporzionale alla tensione di polarizzazione di griglia, cioè un aumento positivo della tensione di polarizzazione (nel senso di rendere la griglia meno negativa rispetto al catodo) comporta un aumento della conduttanza mutua del tubo e un aumento della capacità equivalente, quindi una diminuzione della frequenza dell'oscillatore controllato;

b) la sensibilità del rivelatore di fase, comunemente indicata col simbolo  $\mu$ è misurata in V/radianti e si può chiarire il significato della sensibilità µ applicando un segnale sinoidale di una certa frequenza, ad un'entrata del rivelatore di fase, e un segnale sinoidale di frequenza un poco diversa, all'altra entrata. La tensione di uscita del rivelatore di fase, in queste condizioni, è un'onda sinoidale avente frequenza uguale alla differenza di frequenza fra i segnali confrontati (cioè la frequenza di battimento) e l'ampiezza di punta di µ.V. Se la pulsazione della nota di battimento è ω radianti/sec, il segnale di uscita del rivelatore di fase è usen wt; rappresentando graficamento è ω radianti/sec, il segnale ne di ωt, si constata che l'onda sinoidale ha una pendenza all'origine di µ.V/radiante. (La pendenza dell'onda sinoidale all'origine è numericamente uguale al valore massimo dell'onda stessa).

Il tipo di rivelatore di fase, comunemente usato nei circuiti A.P.C., fornisce un segnale di uscita proporzionale al coseno della differenza di fase fra i due segnali confrontati. L'uscita del rivelatore è perciò zero per uno sfasamento di 90°; è abitudine considerare gli errori di fase in termini dell'angolo complementare (differenza rispetto a 90°) della differenza di fase Ψ dei due segnali. Cioè, se si ha un errore di fase Ψ. l'uscita del rivelatore è  $\mu\cos (90^{\circ} - \Psi) = \mu \sin \Psi$ ;

c) la caratteristica di trasporto del filtro del sistema. Essa è data dal rapporto della tensione di uscita alla tensione di entrata del filtro in funzione della pulsazione w rad/ sec, e si indica cop  $F(\omega)$ . Per il filtro di fig. 9, composto dalla capacità C e dalle resistenze R ed xR,

$$F(\omega) = \frac{1 + j\omega xRC}{1 + j\omega (1 + x) RC};$$

questo rapporto si riduce a ---1 + x

quando w tende all'infinito e in tal caso viene chiamato rapporto di guadagno c.a./c.c. e si indica con m; quest'ultimo può confondersi

con x, quando x è molto minore di 1, cioè quando la resistenza del ramo verticale del filtro è molto piccola rispetto alla resistenza del ramo orizzontale dello stesso filtro.

#### ERRORE STATICO DI FASE

Se l'oscillatore presenta una dissintonia di ∆f Hz, bisogna, per correggerlo, applicare al tubo a reattanza una tensione di valore  $\triangle f/\beta$ , che deve essere generata dal rivelatore di fase. Si na dunque:  $\mu sen \Delta \Psi = \Delta f/\beta$ 

dove  $\Delta\Psi$  è l'errore statico di fase. Dall'ultima relazione si deduce immedia-

Sen 
$$\triangle \Psi = \frac{\triangle f}{\mu \beta} = \frac{\triangle f}{f_{oo}}$$
, avendo posto

 $f_{cc} = \mu \beta$  uguale cioè al prodotto delle sensibilità del tubo a reattanza e del rivelatore di fase: foc è chiamato guadagno c.c. del circuito e rappresenta il massimo campo di tenuta del sistema di A.P.C. Se l'errore di frequenza è maggiore di fee, il sistema non può generare la tensione di correzione, che sarebbe necessaria per sintonizza. re l'oscillatore. Siccome normalmente si deve fare in modo che sia  $\Delta \Psi \leq 2.5^{\circ}$ , si può ammettere la seguente approssimazione per  $\Delta\Psi$ :

$$\Delta \Psi = \frac{\Delta f}{f_{co}} \text{ radianti } = \frac{180}{\pi} \frac{\Delta f^o}{f_{co}} = \frac{180}{\pi} \frac{\Delta \omega}{\omega_{co}}$$

dove  $\triangle \omega = 2\pi \triangle f$  e  $\omega_{cc} = 2\pi f_{cc}$ .

#### ERRORE DINAMICO DI FASE

Si può studiare l'errore dinamico di fase considerando un segnale di entrata esente da disturbi, la cui fase varia sinoidalmente ad una particolare frequenza e rilevando l'entità della corrispondente variazione di fase in uscita. Ripetendo questa misura per varie frequenze si può fare un diagramma della variazione della fase del segnale di uscita divisa per la variazione della fase del segnale di entrata, in funzione della frequenza. Questo rapporto viene definito come rapporto di trasferimento (o di trasporto) di fase, si indica generalmente col simbolo  $Q(\omega)$  ed è analogo al rapporto di trasferimento di tensione di un filtro. Si dimostra infatti che per il filtro di fig. 9, il rapporto di trasferimento di fase del circuito è uguale al rapporto di trasferimento di tensione del circuito di fig. 10, per il quale vale la seguente relazione:

#### a colloquio coi lettori

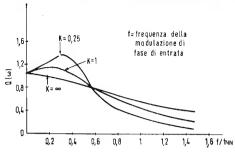


Fig. 11 - Caratteristica di trasferimento di fase per smorzamento sopra il critico, critico, sotto il critico.

$$= \frac{1 + j\omega xRC}{(1+x)\omega^2 RC} + j\omega (xRC + \frac{1}{\omega_{oo}})$$

Si può calcolare la larghezza di banda di disturbo del circuito eseguendo la quadratura dell'ampiezza della curva  $Q(\omega)$  e determinando il rettangolo equivalente di altezza uguale al massimo della curva e area uguale a quella sottesa dalla stessa  $Q(\omega)$ . Si dimostra che:

dimostra che:
$$c_{cc}\left[1+\frac{x^2\omega_{cc}RC}{(1+x)}\right] \qquad \text{neschi che provocano interferenze, } K \text{ deve essere maggiore o uguale a 1.}$$
Si noti che per  $xR=0$  si ha  $K=\frac{f_N}{2}=f_{NN}=\frac{1}{4\left(1+x\omega_{cc}RC\right)}=\frac{1}{4\omega_{cc}RC} \text{ e cioè } f_{NN}=0.25\ \omega_{cc}\text{ co}$ 

$$=\frac{\omega_{cc}\ (1+m\omega_{cc}RC)}{4\left(1+x\omega_{cc}RC\right)}, \qquad \text{me si è già riscontrato.}$$
In conseguenza, per assegnati disac-

avendo indicato con  $f_{NN}$  la semibanda di disturbo.

La nozione della semibanda scende dall'osservazione che il circuito non può distinguere fra fluttuazioni disturbanti sopra o sotto la frequenza subportante e perciò l'area racchiusa dalla curva integrata di  $Q(\omega)$  conduce appunto alla semilarghezza di banda di disturbo.

Per il sistema europeo  $f_N = 220 \text{ Hz}$  e  $f_{NN} = 110 \; \mathrm{Hz}$  per l'errore dinamico di 5° eff. e per unità del rapporto della ampiezza di picco del burst all'ampiezza del disturbo efficace.

La funzione della resistenza xR nel filtro di fig. 9 è di permettere di considerare indipendentemente l'errore statico di fase e la semilarghezza di banda di disturbo: se xR viene corto

circuitata, 
$$f_{NN} = \frac{\omega_{ee}}{4}$$
; l'errore di fase  $\omega_{ee} \left[ 1 + \frac{x^2 \omega_{ee} RC}{1 + x} \right]$ 

statico vale 
$$\triangle \Psi \cong \frac{\triangle \omega}{\omega_{ee}}$$
, per cui  $f_{\scriptscriptstyle NN} =$ 

= 
$$0.25 \frac{\triangle \omega}{\triangle \Psi}$$
 ossia  $f_{NN} \triangle \Psi$  =  $0.25 \triangle \omega$ 

Allora, per una data dissintonia Δω, non si possono scegliere indipendentemente  $\triangle \Psi$  e  $f_{NN}$ .

Inserendo la xR, si può prima determinare  $\omega_{co}$  per calcolare  $\hat{\triangle}\Psi$ , e così si dispone delle due variabili x ed RCper assegnare a  $f_{NN}$  il valore necessario. Ancora, disponendo di x e di RC, si può usare una di queste due variabili per controllare un'altra caratteristica del sistema. Si noti che il circuito equivalente del rapporto di trasferimento di fase di fig. 10 presenta L, C ed R, questi elementi possono generare oscillazioni indesiderate, in certe condizioni. Si dimostra che questi inneschi sono una funzione del fattore di smorzamento K definito dalla espressione:

$$K = \frac{(1 + xRC\omega_{cc})^2}{4(1 + x)\omega_{cc}RC}.$$

Se K>1 il circuito è sovrasmorzato e non si hanno inneschi. Se K < 1 il circuito è poco smorzato e se K=1 si ha lo smorzamento critico. In realtà, K determina la forma della curva Q(ω) come si vede in fig. 11. Per evitare inneschi che provocano interferenze, K

$$=rac{1}{4\omega_{cc}RC}$$
 e cioè  $f_{\it NN}=0.25~\omega_{co}$  co

me si è già riscontrato.

In conseguenza, per assegnati disaccordi ed errori statici di fase, f<sub>NN</sub> risulta determinato e variando la costante di tempo RC, si varia semplicemente il valore di K, ossia la forma della curva  $Q(\omega)$ .

Riassunto delle formule di maggior interesse riguardanti la prestazione di sincronizzazione del circuito

errore statico di fase 
$$\operatorname{sen} \triangle \Psi = \frac{\triangle f}{f_{\circ \circ}} =$$

$$=\frac{\Delta\omega}{\omega_{\text{cc}}}\;\text{con}\;\omega_{\text{cc}}\;=\;2\pi f_{\text{cc}}\;=\;2\pi\mu\beta\,;$$

errore dinamico di fase cioè larghezza di banda di disturbo

$$=\frac{\omega_{co}\left[1+\frac{x^2\omega_{cc}RC}{1+x}\right]}{2\left(1+x\omega_{cc}RC\right)}\cong$$

$$\cong \frac{1 + x^2 \omega_{cc} RC}{2xRC}$$

l'approssimazione è lecita in quanto, per i campi dei valori d'interesse,  $x \ll 1$ e  $x\omega_{cc}RC$ »1;

fattore di smorzamento K ( $\geq 1$ )

$$K = \frac{(1 + x\omega_{cc}RC)^2}{4(1+x)\omega_{cc}RC} \cong 0.25x^2\omega^2RC$$

Si noti che le caratteristiche di sincronizzazione non sono puramente funzione delle costanti x ed RC del filtro passa basso, ma dipendono anche dal guadagno del sistema.

(continua)

#### a colloquio coi lettori

#### Dipolo semplice (fig. 1)

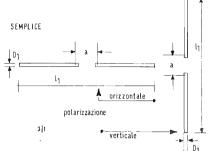


Fig. 1/0883

	Canale		Dipolo		Zu
	Mc/s	$l_1$ m	$D_1$ mm	a mm	ohm
A B C MF D E F G H	52,5- 59,5 61 - 68 81 - 88 88 -100 174 -181 182,5-189,5 191 -198 200 -207 209 -216	2,40 2,08 1,56 1,41 0,74 0,71 0,68 0,64 0,62	25 25 25 25 16 16 16 12	48 48 48 48 30 30 30 25 25	~60 ~60 ~60 ~60 ~60 ~60 ~60 ~60 ~60 ~60

Dipolo ripiegato (fig. 2)

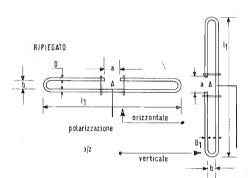
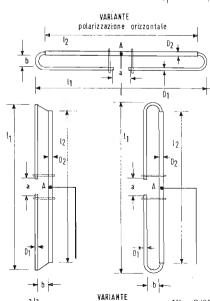


Fig. 2/0883

	Canale		Dipolo			Zu
	Mc/s	$l_1$ m	$D_1$ mm	a mm	b mm	ohm
A B C MF D E F G	52,5-59,5 61 - 68 81 - 88 88 -100 174 -181 182,5-189,5 191 -198 200 -207 209 -216	2,40 2,08 1,56] 1,41 0,74 0,71 0,68 0,64 0,62	25 ]   25     25     25     26     16     16     12     12	48 48 48 48 30 30 30 30 30 30	75 75 75 75 48 48 48 36 36	$\begin{array}{c} \sim 240 \\ \sim 240 \end{array}$

# A DUE BRACCI DI DIVERSO DIAMETRO



polarizzazione

Fig. 3/0883

D. Sono richiesti i dati costruttivi per antenne adatte alla ricezione televisiva ed alla modulazione di frequenza.

R. Qui di seguito riportiamo le tabelle e le figure relative alla costruzione delle antenne

0883 - Sig. Modugno P. - Bari ed altri destinate alla ricezione delle emittenti tele-richiedenti destinate alla ricezione delle emittenti tele-visive e a modulazione di frequenza.

Le abbreviazioni contemplate nelle stesse hanno il seguente significato: Mc/s = megacicli (megaherz); m = metri; mm = millimetri; g = guadagno in decibel;  $\lambda = lun$ ghezza d'onda.

Dipolo a due bracci aventi diametri differenti (fig. 3)

	Canale		Zu					
	Mc/s	l <sub>1</sub>	$D_1$ mm	$l_2$ m	$D_2$ mm	a mm	b mm	ohm
A B C MF D E F G	52,5-59,5 61 - 68 81 - 88 88 -100 174 -181 182,5-189,5 191 -198 200 -207 209 -216	2,64 2,28 1,73 1,60 0,82 0,78 0,75 0,72 0,69	16 16 16 16 8 8 8 8	2,40 2,04 1,55 1,40 0,73 0,70 0,67 0,64 0,61	25 25 25 25 16 16 16 16	48 48 48 48 36 36 36 36 36	60 50 50 50 35 35 32 30	~300 ~300 ~300 ~300 ~300 ~300 ~300 ~300

#### a colloquio coi lettori

#### Dipolo mezz'onda avente bracci di diametro diverso con riflettore (fig. 4)

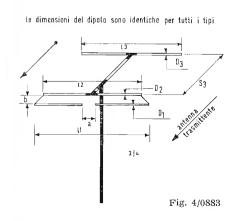
Canale				1	Dipolo				R	iflettore	9	Zu
Mc/s	F <sub>o</sub> Mc/s	$\lambda_{ m o}$ m	l <sub>1</sub> m	$D_1$ mm	l <sub>2</sub> m	$D_2$ mm	a mm	b mm	$l_3$ m	$D_3$ mm	$S_3$ m	ohm
A/TV 52,5-59,5 B 61 - 68 C 81 - 88 MF 88 -100 D/TV 174 -181 E 182,5-189,5 F 191 -198 G 200 -207 H 209 -216	56 64,5 84,5 94 177,5 186 194,5 203,5 212,5	5,36 4,65 3,55 3,19 1,69 1,615 1,545 1,475	2,64 2,24 1,70 1,53 0,82 0,785 0,75 0,72 0,69	10 10 8 8 6 6 6 6	2,40 2,06 1,54 1,38 0,71 0,675 0,64 0,61 0,58	25 25 25 25 20 20 20 20 20	48 48 36 36 36 36 36 36 36	60 50 50 50 30 30 30 30	2,85 2,45 1,85 1,70 0,86 0,83 0,80 0,77 0,74	25 25 25 25 10/12 10/12 10/12 10/12	0,98 0,84 0,61 0,54 0,30 0,29 0,28 0,27 0,26	~300 ~300 ~300 ~300 ~300 ~300 ~300 ~300

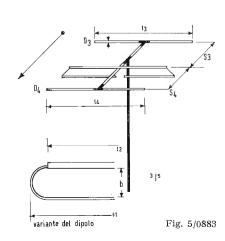
#### Dipolo mezz'onda avente bracci di diametro diverso con riflettore e direttore (fig. 5)

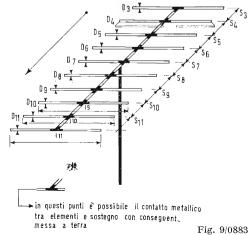
	Canale		Dipolo								iflettore	e	]	Direttor	·e	Zu
	Mc/s	F <sub>o</sub> Mc/s	$\lambda_{ m o}$ m	$l_1$ m	$D_1$ mm	$l_2$ m	$D_2$	a mm	b mm	l <sub>3</sub>	$D_3$ mm	$S_3$ m	l <sub>4</sub>	$D_4$ mm	$S_4$ m	ohm
A/TV B C MF D/TV E F G	52,5- 59,5 61 - 68 81 - 88 88 -100 174 -181 182,5-189,5 191 -198 200 -207 209 -216	64,5 84,5 94 177,5 186 194,5 203,5	5,36 4,65 3,55 3,19 1,69 1,615 1,545 1,475	2,64 2,24 1,70 1,53 0,82 0,785 0,75 0,72 0,69	10 10 8 8 6 6 6 6	2,40 2,06 1,54 1,38 0,71 0,675 0,64 0,61 0,58	25 25 25 25 20 20 20 20 20	48 48 36 36 36 36 36 36 36	60 50 50 50 30 30 30 30 30	2,85 2,45 1,85 1,70 0,92 0,88 0,84 0,80 0,76	10/12	0,34	. ,	10/12 $10/12$ $10/12$	1,08 0,94 0,75 0,67 0,27 0,255 0,24 0,225 0,21	$ \begin{array}{c} -300 \\ -$

#### Dipolo mezz'onda avente bracci di diametro diverso con riflettore e due direttori (fig. 6)

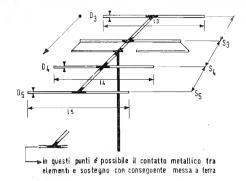
	Canale					Dipolo	1			R	Riflettore			diretto	re	I	I dirett	ore	
	Mc/s	F <sub>o</sub> Mc/s	$\lambda_o$ $m$	$l_1$ m	$D_1$ mm	$l_2$ m	$D_2$ mm	a mm	b mm	$l_3$ m	$D_3$ mm	$S_3$ m	$l_4$ m	$D_4$ mm	$S_4$ m	l <sub>5</sub>	$D_5$ mm	$S_5$ m	o
A/TV B C MF D/TV E F G	52,5-59,5 61 - 68 81 - 88 88 -100 174 -181 182,5-189,5 191 -198 200 -207 209 -216	56 64,5 84,5 94 177,5 186 194,5 203,5 212,5		0,75	10 8 8 6 6 6 6	2,40 2,06 1,54 1,38 0,71 0,675 0,64 0,61 0,58	25 25 25 20 5 20	48 48 36 36 36 36 36 36 36	60 50 50 50 30 30 30 30 30	2,85 2,45 1,85 1,70 0,92 0,88 0,84 0,80 0,76		$0,34 \\ 0,325$	1	25 25 25 25 10/12 10/12 10/12 10/12	1,08 0,94 0,75 0,67 0,27 0,255 0,24 0,225 0,21	2,00 1,78 1,36 1,20 0,69 0,66 0,63 0,60 0,57	10/12	1,08 0,94 0,75 0,67 0,27 0,255 0,24 0,225 0,21	

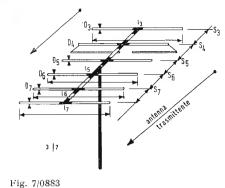


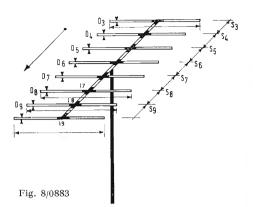




#### a colloquio coi lettori







Dipolo mezz'onda avente bracci di diametro diverso con riflettore e quattro direttori (fig. 7)

Canale			Di	polo			÷ .	re		Direttori						
	$l_1$	$D_1$	$l_2$	$D_2$	а	b	$l_3$	$D_3$	$S_3$	<i>l</i> <sub>4</sub>	$l_5$	$l_6$	$l_7$	$D_4$	$S_7$	ohm
	m	mm	m	mm	mm	mm	m	mm	m	m	m	m	m	mm	m	
D/TV	0,82	6	0,71	20	36	30	0.02	10/12	0.37	0,75	0,72	0,69	0,66	10/12	0.25	~300
E E	0,82	-	$0,71 \\ 0,675$		36	30 30	0,82		0.37	0,73	0,72	0.655	0,63		0,23 $0,235$	~300
F	0,75	6	0,64	20	36	30	0,84	,	*	0,68	0,655	0,63	0,605	,	0,225	~300
G	0,72	6	0,61	20	36	30	0,80	10/12	0,325	0,65	0,625	0,60	0,58	10/12	0,215	~300
H	0,69	6	0,58	20	36	30	0,76	10/12	0,31	0,62	0,595	0,57	0,55	10/12	0,205	$\sim$ 300
							ĺ									

#### Dipolo mezz'onda avente bracci di diametro diverso con riflettore e sei direttori (fig. 8)

Canale		Dipolo						Riflettore Direttori								Zu			
	$l_1$	$D_1$	$l_2$	$D_2$	а	b		$l_3$	$D_3$	$S_3$	14	$l_5$	$I_6$	$l_7$	$l_8$	$l_9$	$D_{4\bar{7}}$	$S_{4^{-}7}$	ohm
	m	mm	m	mm	mm	mm		m	mm	m	m	m	m	m	m	mm	mm	m	Omm
							-   -												
D/TV	0,82	6	0,71	20	36	30	-	0,92	10/12	0,37	0,75	0,73	0,71	0,69	0,675	0,66	10/12	0,25	~300
E	0,785	6	0,675	20	36	30	-	0,88	10/12	0,355	0,715	0,695	0,675	0,66	0,645	0,63	10/12	0,235	~300
F	0,75	6	0,64	20	36	30		0,84	10/12	0,34	0,68	0,665	0,65	0,635	0,62	0,605	10/12	0,225	~300
G	0,72	6	0,61	20	36	30		0,80	10/12	0,325	0,65	0,635	0,62	0,615	0,59	0,58	10/12	0,215	~300
H	0,69	6	0,58	20	36	30			10/12	-	0,62	0,605	0,59	0,575	0,56	0,55	10/12	0,205	~300

#### Dipolo mezz'onda avente bracci di diametro diverso con riflettore e otto direttori (fig. 9)

Canale	Dipolo	Riflettore	Direttori							
		$l_3$ $D_3$ $S_3$	$l_4 \hspace{0.5cm} l_5 \hspace{0.5cm} l_6 \hspace{0.5cm} l_7 \hspace{0.5cm} l_8 \hspace{0.5cm} l_9 \hspace{0.5cm} l_{10} \hspace{0.5cm} l_{11} \hspace{0.5cm} D_{4^-11} \hspace{0.5cm} S_{4^-11}$	ohm						
	m mm m mm mm	m mm m	m m m m m m m m	Omm						
	<del></del>									
D/TV	0,72 6 0,71 20 36 30	0,92 10/12 0,37	0,75 0,74 0,73 0,72 0,705 0,69 0,675 0,66 10/12 0,25	~300						
E	0,785 6 0,675 20 36 30	0,88 10/12 0,355	0,715 0,705 0,695 0,685 0,675 0,66 0,645 0,63 10/12 0,235	~300						
F	0,75 6 0,64 20 36 30	0,84 10/12 0,34	0,68 0,67 0,66 0,65 0,64 0,63 0,615 0,605 10/12 0,225	~300						
G	0,72 6 0,61 20 36 30	0,80 10/12 0,325	0,65 0,64 0,63 0,62 0,61 0,60 0,59 0,58 10/12 0,215	~300						
Н	0,69 6 0,58 20 36 30	0,76 10/12 0,31	0,62 0,61 0,60 0,59 0,58 0,57 0,56 0,55 10/12 0,205	~300						

#### Aerei a larga banda adatti per qualsiasi canale (D-E-F-G-H)

562

	Di	polo				Ri	iflettore	. 1		Direttori									Zu	g
$l_1$ m	$D_1$ mm	$l_2$ m	$D_2$ mm	a mm	b mm	$l_3$ m	$D_3$ mm	$S_3$ m	$l_4$ m	$l_5$ m	$l_6$ m	$l_7$ m	l <sub>8</sub>	l <sub>9</sub>	l <sub>10</sub> m	l <sub>11</sub> m	D <sub>4</sub> -11 mm	$S_{4}^{-}$ 11 m	ohm	dB
0,80 0,80 0,80	6	- ,	20	36 36 36		0,84	10/12 10/12 10/12	0,30	0,57	0,57 0,57 0,57	0,57	0,57			0,57	0,57	10/12 10/12 10/12	0,17	~300 ~300 ~300 ~300	6-7 7-8 8-9

#### tecnica e circuiti

#### (segue da pag. 523) 3.3. - L'autoregolazione

Quanto alla seconda parte del campo di indagine della cibernetica, cioè alla teoria della regolazione, assunto che l'amplificatore elettronico è uno dei più interessanti esempi di servomeccanismo, enormi risultati si sono acquisiti dopo la spinta impressa dalle esigenze belliche durante l'ultimo conflitto (puntamento rapido dei cannoni antiaerei, missili a traiettoria autoregolata, ecc.). Un anello di regolazione, risponde nella sostanza alla figura 6. Si ha un organo di misura, che dà il valore effettivo della grandezza regolata (es. della frequenza), lo confronta con il valore prescritto, e dà in uscita un segnale proporzionale all'errore determinato: un regolatore vero e proprio, che elabora l'errore misurato; un organo amplificatore, che amplifica il segnale uscente dal regolatore e lo rende atto ad azionare il dispositivo dal quale dipende il valore della grandezza di comando.

Ma può essere opportuno compensare direttamente, e non attraverso una catena di regolazione, l'effetto di alcune grandezze perturbatrici, quando, specie, l'andamento del processo di regolazione dipenda contemporaneamente dalle caratteristiche dinamiche del complesso da regolare e del complesso regolato.

Per i comportamenti dinamici non lineari è possibile considerare variazioni abbastanza piccole intorno ad uno stato di regime, mediante funzioni elementari, ed in base al principio della sovrapposizione degli effetti.

Le funzioni più elementari usate sono: — la « funzione impulsiva » con valore per  $t \neq a$ , ed infinito per t = a (es. scarica di un condensatore su una resistenza molto bassa);

— la « funzione a gradino » con valore nullo per t < a, ed uguale a k per  $t \le a$  (es., applicazione istantanea della tensione ad un qualsiasi circuito elettrico). L'andamento dinamico di un sistema si descrive con la cosiddetta « funzione di trasferimento », intesa come rapporto fra le « trasformate di Laplace » del segnale di uscita e quello di entrata. È noto che se f(t) è una funzione nulla per t < 0, la sua trasformata di Laplace, F(p), viene definita da:

$$F(p) = \int_{0}^{\infty} f(t) \cdot e^{-pt} - dt, \cos p = \alpha + i\omega.$$

La trasformazione permette di trasferire una equazione differenziale del tipo

$$af'' + bf' + cf + d = 0$$

nella algebrica

563

 $ap^{2}F(p) + bpF(p) + cF(p) + d = 0,$ da cui

$$F(p) = -\frac{d}{ap^2 + dp + c}.$$

Nyquist ha espresso un criterio di stabilità basato su di un importante teorema di Cauchy, che riguarda le funzioni di variabile complessa. Essendo G(p) ed H(p) funzioni relative al complesso regolato ed al complesso regolante, si ha l'equazione caratteristica  $1+G(p)\cdot H(p)=0$ ,

e si dirà che il sistema è stabile o no, a seconda che le radici di questa equazione abbiano o no parte reale negativa. Ora il prodotto  $G(p) \cdot H(p)$  può costituire la funzione di trasferimento di un sistema aperto ove si sezioni in un punto qualsiasi l'anello di regolazione; infatti allora il prodotto sarà  $G(i\omega) \cdot H(i\omega)$ .

Nyquist dunque dice che un sistema di regolazione ad anello semplice è stabile solo se il luogo descritto dalla funzione  $G(i\omega) \cdot H(i\omega)$  non abbraccia il punto (— 1,0).

Le misure ed i computi relativi ai sistemi ad anello aperto si semplificano notevolmente con i diagrammi di Bode. I criteri di stabilità si formulano anche in modo puramente matematico, e tale formulazione si presta particolarmente per lo studio dei sistemi di regolazione delle calcolatrici analogiche.

#### BIBLIOGRAFIA

Ashby. Design for a brain. Chapman. Ashby. Introduction à la cybernetique. Dunod.

BELL A. Intelligent Machines. Pitman. CECCATO. Tappe nello studio dell'uomo. Feltrinelli.

C.N.R. Quaderni de «La Ricerca Scientifica». N. 11.

Cossa. La Cybernetique. Masson.

DE FLORENTIS. Le intelligenze artificiali. UTET.

Grey Walter. Il cervello vivente. Feltrinelli.

Guilbaud. La Cybernetique. P.U.F.

LAZZERONI. Meccanismi fisiologici del comportamento. Ed. Universitaria.

LATIL. Il pensiero artificiale. Feltrinelli.

NEUMANN. The Computer and the Brain. A. Yale Paperbound.

NEUMANN ED ALTRI - La filosofia degli autoni. Boringhieri.

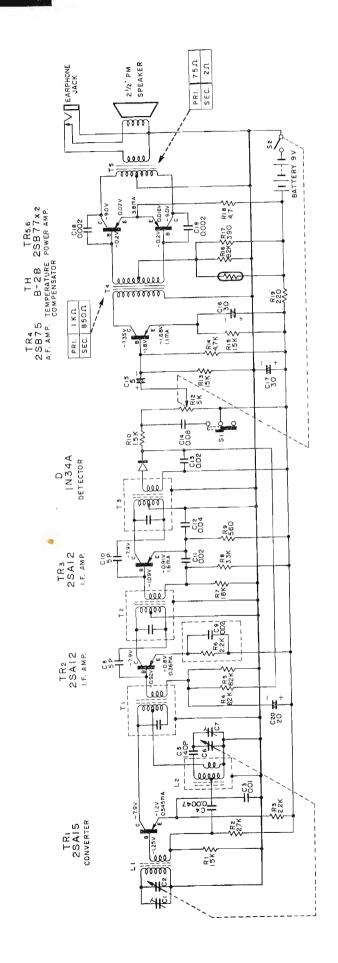
Pierce. La Teoria della informazione. Mondadori.

SLUCKIN. Mente e macchine. Ed. Uni-

Wiener. La Cibernetica. Bompiani.

Wiener. Introduzione alla cibernetica. Boringhieri.

#### archivio schemi



Contento Indice della 39° annata

A. B	anfi	1	Riparliamo del colore
A. B	anfi	49	Meditazioni postume sul colore
A. B	anfi	97	La meraviglia perduta
A. B	anfi	145	Parliamo ancora del colore purtroppo
A. B	anfi	193	Libro bianco dell'ANIE
A. B	anfi	241	Vitalità della radio e stanchezza della TV
A. B	anfi	285	In memoria di Aurelio Beltrami
A. B	anfi	325	L'industria europea della TV
A. B.	anfi	373	L'autunno non ĉi porta il colore
A. B.	anfi	421	L'assurda situazione italiana nella TV a colori
A. B	anfi	469	La musica in automobile
A. B.	anfi	517	Un museo della RAI per la radio e la televisione

#### a colloquio coi lettori

TH 648

mod.

radioricevitore HITACHI LTD

del

elettrico

42, 89, 135, 187, 237, 281, 318, 366, 417, 462, 506, 554.

#### alta fedeltà

M. Ventura, A. Resta	33	Appunti sui materiali fonoassorbenti
A. Longhi	38	Nuovi amplificatori di potenza a transistori
A. Longhi A. Longhi	74	Nuovi preamplificatori e amplificatori AF a transistori
A. Nicolich	82	Amplificatori a transistori ad alta fedeltà
A. Turrini	127	Apparecchiatura stereofonica con amplificatore miscelatore, unità di con-
		trollo e diffusori di potenza
	181	Cassa acustica della Electric Melody
M. Ventura, A. Resta	184	Principi di acustica e loro applicazioni nelle sale di ascolto
A. Calegari	224	Organo elettronico a due tastiere con generatori e divisori a circuiti stampati
A. Contoni	232	Ricevitore MF stereo a transistori mod. AR-14E Heathkit
A. Calegari	274	La tecnica delle misure sui giradischi
A. Longhi	279	Amplificatore finale con transistori al silicio senza trasformatori
A. Turrini	304	Il problema dell'impianto di antenna in un sistema MF ad alta fedeltà
A. Turrini	313	Preamplificatore - stereofonico allo stato solido
11. 1 007 1111	363	Amplificatore stereo ad alta fedeltà Supravox mod. B15
A. Contoni	406	Amplificatore stereofonico « France 212 » 2 x 12 W
	414	
A. Contoni	414	Pedale di distorsione per chitarra elettrica con amplificatore super-acuto
	450	commutabile incorporato
	452	Amplificatore stereo di alta fedeltà Grundig mod. SV80/80M
A. Longhi	498	Preamplificatore - amplificatore Hi-Fi stereofonico completamente transistoriz-
		zato 2 x 28 W
77 77 1.	- 44	AT . 111 1101 1 11 11 11 11 11 11 11 11 11

#### archivio schemi

48, 96, 144, 192, 240, 284, 324, 372, 420, 516, 564.

F. Francardi 544

#### notiziario industriale

M. Fortuna	2	Appunti sui trasmettitori per televisione nella banda UHF
A. Colella	11	Prima di chiudere i conti
	32	Tachimetri elettronici della Philips
L. Cesone	50	L'Artatron: un tubo a gas con comando magnetico
A. Longhi	56	Sintonia con diodi a capacità variabile per tutte le bande TV
<u> </u>	98	Realizzati sistemi per la produzione di massa dei diodi tunnel a basso costo
O. Barbuti	158	Amplificatori per canali televisivi UHF e VHF a transistori per impianti di
		antenne collettive
W. Gonzales	161	Libro bianco sulla televisione a colori

Note sull'amplificazione lineare di piccoli segnali audio con transistori

#### notiziario industriale

A. Turrini	194	Il tubo a raggi catodici a doppia traccia E13-13 Telefunken
G. Kuhn	242	Un modulatore stereo universale per manutenzione e dimostrazione
L. Cesone	246	Elettronica ed autoveicoli: alternatori e regolatori
L. Cesone	256	Un torsiometro a lettura numerica
C. Bellini	291	Il ricevitore professionale HQ 100AE con caratteristiche molto interessanti
O. Bonnin		e prezzo particolarmente conveniente
	339	Messa a punto di metodi numerici per lo studio della propaganda elettroma-
	557	gnetica in guide d'onda trasversalmente inomogenee e nei condotti troposferici
	339	Nuovo microcircuito lineare per i sistemi di comunicazione
	340	Effetto Miller ridotto con il BFX98
	340	Amplificatore differenziale a bassa deriva
	340	Due provi transistori ad effetto di campo della SGS
	341	Tecniche per la produzione di massa a basso costo per diodi ad effetto tunnel
G. Kuhn	390	Il capistor: diodo a variazione di capacità per la sintonia automatica
O. Kunn	391	Favorevoli prospettive per la televisione a colori olandese
	391	Telecamere « plumbicon » a colori per la TV francese
	392	Il salone della radio e della televisione a Parigi
	393	L'era della microelettronica
	429	In orbita otto nuovi satelliti ripetitori della rete militare
	429	Telecamere migliori con i microcircuiti
A. Turrini		Generatore di arcobaleno per il servizio di TV a colori - sistema PAL
A. Turrini	525	In visita al complesso Philips di Monza
	523 529	La Geloso presenta la « linea G »
	347	La deloso presenta la "inica e "

#### nel mondo della TV

L. C.	272	Nuovo metodo di investigazione scientifica: TV a raggi infrarossi Norme ufficiali di TV a colori secondo il sistema Secam 3°
A. Banfi A Banfi	358	La presentazione ufficiale della TV a colori in Germania La sagra televisiva autunnale europea

#### radio servizio

P. Soati	400	I ricevitori radio e la loro riparazione. Nozioni preliminari sui ricevitori radio
		a transistori (parte I)
P. Soati	447	I ricevitori radio e la loro riparazione. Nozioni preliminari sui ricevitori radio
		a transistori (parte II)
P. Soati	492	
		a transistori (parte III)

#### servizio TV

P. Soati	28	Note di servizio del ricevitore di IV Autovox mod. 303, 703, 603.
D Soati	174	Note di servizio del ricevitore di TV Telefunken TTV 26M 19" - 23"
n C	210	Note di servizio del ricevitore di TV Ultravox Junior 11"
P. Soati	219	Note at servizio del ficevitore di 17 ottravox sumoi il

#### sulle onde della radio

A. Banfi 64 Chi è l'inventore della radio?

#### strumentazione

A. Covi	18	
		a colori
M.F. Stanlev	68	Presentazione oscillografica a divisione di tempo
A. Covi	123	Oscilloscopio programmabile mod. 155A - Hewlett Packard
R. Magnani	146	Oscilloscopio transistorizzato G401 della UNA
A. Covi	199	Nuovi voltmetri Philips completamente transistorizzati
F. F.	206	Come provare l'efficienza dei transistori
R. Magnani	262	Generatori di impulsi nella banda VHF - General Radio 1394 - A
F. Simonini	266	Qualche notizia sugli orientamenti del mercato degli strumenti di misura
		elettronici
R. Magnani	342	Oscilloscopio di ricerca a doppia traccia e alta sensibilità Philips PM 3238

#### strumentazione

R. Caliri	348	Il ricevitore universale per SHF da 2 a 12,7 GHz - Rohde & Schwarz tipo USVC
$A.\ Covi$	382	Generatore di impulsi 1398A e amplificatore di impulsi 1397A della General
		Radio
F. Simonini	389	Una interessante novità nel campo dei voltmetri digitali
A. Covi	437	Misuratore della potenza di uscita T.E.S. mod. MU964
R. Magnani	533	Ponte di misura per condensatori General Radio mod. 1617
10 11106100110	000	Tonce at initiata per condensatori deneral Radio mod. 1017

#### tecnica e circuiti

A. Longhi	12	Introduzione, generalità e descrizione di un piccolo impianto di telemetria	
A. Longhi	61	Un diodo a variazione di capacità con grande dinamica	
L. Cesone	99	Un dispositivo antifurto del tipo a campo elettrico	
P. Quercia	108	La trasformazione analogica digitale. Principi elementari	
F. Soresini	113	Algebra booleana e circuiti logici (parte V)	
F. Soresini	162	Algebra booleana e circuiti logici (parte VI)	
F. B	169	Circuiti a stato solido per circuiti logici	
A. Turrini	210	Sintonizzatori con transistori ad effetto di campo	
F. B.	216	Bilanciamento di resistenze dipendenti dalla temperatura e dalla tensione	
		con circuiti semiconduttori	
	286	Preamplificatori di antenna per le bande televisive VHF	
G. Kuhn	300	La misura di frequenze in medicina	
A. Nicolich	326	Il sistema di TV a colori Secam 3° ottimalizzato	
F. B.	356	6 Alimentatore stabilizzato per alta tensione completamente transistorizzato	
G. Bauer	Bauer 374 Due moderni ricevitori di TV a colori - Parte prima: Il televisore da 25"		
G. Bauer			
F. Soresini	470	La cibernetica e lo studio dell'uomo	
A. Negrotti	483	Note sull'impiego dei circuiti stampati	
F. Soresini	518	La cibernetica e lo studio dell'uomo	
L. Cesone	538	Alimentatore stabilizzato con impiego di thyristor e transistors	

#### tubi e transistori

A. Lurrını	118	l fototransistori, loro proprietà e applicazioni
A. Calegari	153	Il transistore a effetto di campo nei sintonizzatori UHF
L. Cesone	267	Alcune applicazioni industriali del diodo a gas ZA 1005
A. Calegari	296	Regolazione della potenza fornita dai tiristori ad un carico induttivo
A. Banfi	360	Un nuovo cinescopio tricromico per le TV a colori
A. Longhi	394	Impiego di circuiti integrati negli apparati destinati al « gran pubblico »
A. Longhi	440	Applicazioni pratiche di transistori ad effetto di campo

# PREPARIAMOCI AL COLORE

Entro l'anno prossimo le principali nazioni europee, e forse anche l'Italia, inizieranno delle trasmissioni più o meno regolari di televisione a colori. Mancano però i tecnici per la costruzione, servizio e riparazione di televisori a colori. La tecnica della TV a colori pur prendendo le basi fondamentali dalla normale TV in bianco-nero, se ne discosta però notevolmente in tutto ciò che riguarda la parte cromatica, cioè la formazione dell'immagine a colori, governata da leggi fisiche e matematiche piuttosto complesse che non si può fare a meno di conoscere per potersi rendere conto del funzionamento dei vari circuiti. Data la molto scarsa ed incompleta bibliografia esistente oggi riguardo a questo argomento la Casa Editrice Il Rostro presenta il Corso Integrale di TV a colori redatto da cinque noti specialisti e coordinato dall'ing. Alessandro Banfi che ha seguito praticamente l'evoluzione della TV a colori sin dagli inizi.



A. Susini

A. Nicolich

E. Aisberg

A. Colella

IL TRANSISTORE?

P. Soati

### **Editrice IL ROSTRO**

20155 **MILANO** 

Via Monte Generoso 6/a Tel. 321542 - 322793

Listino provvisorio		
SCHEMA	RIO TV	
I serie 1954 . L. 4.000 II serie 1955 4.000 III serie 1956 4.000 IV serie 1957 4.000 V serie 1958 4.000 VI serie 1958 4.000 VII serie 1959 4.000 VII serie 1959 4.000 VII serie 1960 4.000 X serie 1961 4.000 XI serie 1961 4.000 XII serie 1961 4.000 XII serie 1961 4.000 XII serie 1962 4.000 XII serie 1962 4.000	XIV serie 1962 4.00 XV serie 1962 4.00 XVI serie 1963 4.00 XVII serie 1963 4.00 XVII serie 1963 4.00 XXIX serie 1964 4.00 XX serie 1964 4.00 XXI serie 1964 4.00 XXII serie 1965 4.00 XXIII serie 1965 4.00 XXIV serie 1965 4.00 XXIV serie 1965 4.00 XXVV serie 1965 4.00 XXVV serie 1965 4.00 XXVV serie 1965 4.00 XXVV serie 1966 4.00	
SCHEMARIO TV XXVII serie 1966 (cc SCHEMARIO TV XXVIII serie 1967 (cc SCHEMARIO TV XXIX serie 1967 (cc	on note di servizio) L. 5.50	0
SCHEMARIO REGISTRATORI:	1ª serie L. 4.00	
	2ª serie 4.00 3ª serie 4.00	
CORSO DI TELEVISIONE A	COLORI - 8 vo- » 24.00	10
A. Haas MISURE ELETTRONICHE	» 4.50	H
A. Nicolic e G. Nicolao ALTA FEDELTA'		(
F. Ghersel I TRANSISTORI - Principi	e applicazioni . » 11.00	C
P. Soati AUTORADIO	» 5.20	H
P. Nucci L'ELETTRONICA INDUSTR	IALE NON E'	16

VADEMECUM DEL TECNICO ELETTRONICO » 3.600

LA RELATIVITA' DI ALBERT EINSTEIN . » 500

TV - SERVIZIO TECNICO . . . . . » 3.800

è una cosa semplicissima . . . . » 1.900

MANUALE DEI TRANSISTORI - Vol. 1º . » 2.500

PROBLEMI DI RADIO ELETTRONICA . . . . 3.300

DIZIONARIO ITALIANO-INGLESE e INGLE-

Vol. 2º . » 2.000

P. Soati  LE RADIOCOMUNICAZIONI	20	2.600
D. Pellegrino TRASFORMATORI	â	2.500
F. Fiandaca  DIZIONARIO DI ELETTROTECNICA TEDE- SCO-ITALIANO	>>	6.000
A. Nicolich  LA SINCRONIZZAZIONE DELL'IMMAGINE IN TELEVISIONE	»	3.300
A. Niutta TECNICA DELLE TELECOMUNICAZIONI A GRANDE DISTANZA	<b>)</b>	4.800
G. Mannino Patanè  ELEMENTI DI TRIGONOMETRIA PIANA	<b>,</b> ,	500
D. Pellegrino BOBINE PER BASSE FREQUENZE	<b>&gt;&gt;</b>	500
P. Soati CORSO PRATICO DI RADIOCOMUNICA- ZIONI	»	350
G. Termini INNOVAZIONI E PERFEZIONAMENTI nella struttura e nelle parti dei moderni ricevi- tori	30	500
G. Nicolao  LA TECNICA DELLA STEREOFONIA	»	2.300
F. Ghersel I RICEVITORI DI TV A COLORI	160	3.000
H. Schreiber	30	
N. Callegari  RADIOTECNICA PER IL LABORATORIO	bp	3.000
A. Six  RIPARARE UN TV? E' UNA COSA SEM- PLICISSIMA	10	2.100
H. G. Mende	*	650
P. Soati  METEOROLOGIA	20	350
A. Pisciotta  TUBI A RAGGI CATODICI		
A. Pisciotta  PRONTUARIO ZOCCOLI VALVOLE EURO- PEE		
A. Marino CORSO DI TECNICA FRIGORIFERA		
COLLANA DI RADIOTECNICA		
di R. Wigand e H. Grossman	L.	3.000
COLLANA DI TRASMISSIONE E RICEZIONE DELLE ONDE CORTE E ULTRACORTE		

di R. Wigand e H. Grossmann . . . . » 3.800

#### archivio schemi

# **TELEVISORE** RADIOMARELLI

Mod. RV 522 U

Sommon Somme MMAGINE IANA . . OMUNICAarni ricevi-C117 0,22, R162 22 K ATORIO . » 3.000 OSA SEM-. . . » 2.100 DLE EURO-FERA . . » RICEZIONE

. . . . » 3.800

Schema elettrico del ricevitore di TV BIOMARELLI mod. RV 522 U

## PER APPARECCHI - STRUMENTI - COMPONENTI RADIO E TELEVISIONE VI INDICHIAMO I SEGUENTI INDIRIZZI

#### GRUPPI DI A. F.

LARES - Componenti Elettronici S.p.A. Paderno Dugnano (Milano) Via Roma, 92

PHILIPS - Milano Piazza IV Novembre, 3 Telefono 69.94

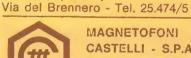
RICAGNI - Milano Via Mecenate, 71 Tel. 504.002 - 504.008

#### APPARECCHIATURE AD ALTA FEDELTÀ REGISTRATORI

Costruzioni

Radicalattriah

Radioelettriche
Rovereto (Trento)



MAGNETOFONI CASTELLI - S.P.A. S. Pedrino di Vignate (Milano) - Tel. 956.041

# Artaphanic di SASSONE

Via Benedetto Marcello, 10 - Tel. 202.250 MILANO Ampl. Preampl. Atta fedeltà esecuzione Implanti

LARIR INTERNATIONAL - Milano Viale Premuda, 38/A Tel. 780.730 - 795.762/3

**PRODEL - Milano**Via Plezzo, 16
Tel. 298.618 - 230.930



PADOVA

Via G. Filangeri, 18 - Telefono 20838



COSTRUZIONI

ELETTROACUSTICHE
DI PRECISIONE

Direzione Commerciale: MILANO
Via Giotto n. 15 - Telefono n. 468.909
Stabilim. e Amm.ne: REGGIO EMILIA
Via G. Notari - S. Maurizio

RIEM - Milano
Via dei Malatesta, 8
Telefono, 40.72.147

#### BOBINATRICE

PARAVICINI - Milano Via Nerino, 8 Telefono 803.426

#### GIOGHI DI DEFLESSIONE TRASFORMATORI DI RIGA E.A.T. TRASFORMATORI

CEA - Elettronica GROPELLO CAIROLI (Pavia) Via G. B. Zanotti Telefono 85 114

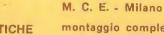
ICAR - Milano

Corso Magenta, 65
Tel. 867.841 (4 linee con ricerca aut.)

Via Piemonte, 21
Telefono 2391 (da Milano 912-2391)
Laboratorio avvolgim. radio elettrici

GIRADISCHI AMPLIFICATORI ALTOPARLANTI E MICROFONI

LENCO ITALIANA S.p.A. Osimo (Ancona) Via Del Guazzatorre, 225 Giradischi - Fonovalige



montaggio complessi elettromeccanici

Via Labeone, 22 - Tel. 716.427

PHILIPS - Milano

Piazza IV Novembre, 6 - Tel. 69.94 Giradischi



COSTRUZIONI
ELETTROACUSTICHE
DI PRECISIONE

Direzione Commerciale: MILANO
Via Giotto n. 15 - Telefono n. 468.909
Stabilm. e Amm.ne: REGGIO EMILIA
Via G. Notari - S. Maurizio

RIEM - Milano Via dei Malatesta, 8 Telefono, 40.72.147

#### POTENZIOMETRI

ICAR Milano
Corso Magenta, 65
Tel. 867.841 (4 linee con ricerca aut.)

LIAR - Milano

Via Marco Agrate, 43 Tel. 530.273 - 530.873 - 530.924

#### ANTENNE



RADIO ALLOCCHIO BACCHINI

20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641

Tel. 64.35.641 (5 linee con ricerca autom.)

Consulenza Tecni

Consulenza Tecnica Progettazione Assistenza Manutenzione AUTOVOX - Roma

Via Salaria, 981 Telefono 837.091



Costruzioni antenne per: Radio - Autoradio - Transistor - Televisione e Componenti

FRINI ANTENNE

Cesate (Milano) Via G. Leopardi - Tel. 99.55,271

LA BIANTENNA s.n.c. - Milano di Lo Monaco Aurelio & C. Viale Umbria 37 - Tel. 584.637 Antenne TV ed accessori

#### Elettronica Industrials

Lissone (Milano) Via Pergolesi 30 Centralini a transistori e a valvole e acc. per impianti d'antenne collettivi

#### IARE - IMPIANTI APPARECCHIATURE RADIO ELETTRONICHE

Nichelino (Torino)

Via Calatafimi, 56 - Tel. 62.08.02



NUOVA TELECOLOR S.r.l. - Milano Via C. Poerio 13 Tel. 706235 - 780101 ANTENNE KATHREIN

#### CONDENSATORI

DUCATI ELETTROT. MICROFARAD

Bologna

Tel. 400.312 (15 linee) - Cas. Post. 588

ICAR - MILANO

Corso Magenta, 65

Tel. 867.841 (4 linee con ricerca aut.)

#### RAPPRESENTANZE ESTERE

MUNICATIONS CORPURATION

Radiotelefoni velcolari e por-tatili VHF, HF

WEMBLEY

MAX ENGELS

Antenne Radio e Televisione

WUPPERTAL

RADIO ALLOCCHIO BACCHINI

Sezione elettro-nica Professionale. 20162 MILANO

Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641 (5 linee con cerca autom.

ALLOCCHIO BACCHINI Servizio Assistenza

RADIO

Impianti 20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641 (5 linee con cerca autom.

STORNO

Radiotelefoni VHF fissi, veicolari portatili e marittimi

COPENHAGEN

RADIO ALLOCCHIO BACCHINI Sezione elettro-nica Professio-

nale.

20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641 (5 linee con ricerca autom.)

CEDAMEL

Apparecchi materiali per lo insegnamento linguistico

PARIGI

Storno

Sezione elettro-nica Professio-nale. 20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641 (5 linee con ricerca autom.)

RADIO ALLOCCHIO BACCHINI

HAMMARLUND RING COMPA-

Radioricevitori e trasmettitor ad onde corte

MARS HILL

RADIO ALLOCCHIO BACCHINI Sezione elettro-nica Professio-nale.

20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641

BOUYER Elettroacustica Amplificatori Altoparlanti MOUTAUBAN

BACCHINI ALLOCCHIO Impianti

20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641 (5 linee con ricerca autom.)

STONER

Ricetrasmettitori S S B

ALTA LOMA STONER

RADIO ALLOCCHIO BACCHINI

Sezione elettro-nica Professio-nale 20162 MILANO Via C. Achillini 2 Tel. 64.35.641 (5 linee con ri-cerca autom.) Ing. S. e Dr. GUIDO BELOTTI - Milano

Piazza Trento, 8 - Tel. 542.051/2/3

Strumenti di misura

Agenti per l'Italia delle Ditte: Weston General Radio - Sangamo Electric -Evershed & Vignoles - Tinsley Co.

LARIR INTERNATIONAL - Milano

Viale Premuda, 38/A Tel. 780.730 - 795.762/3

SILVESTAR - Milano Via dei Gracchi, 20 Tel. 46.96.551

SIPREL - Milano

Via F.III Gabba 1/a - Tel. 861.096/7 Complessi cambiadischi Garrard, valigie grammofoniche Suprovox

#### RESISTENZE

Re. Co. S.a.s. FABB. RESISTENZE E CONDENSATORI Riviera d'Adda (Bergamo)

#### STABILIZZATORI DI TENSIONE

LARE - Cologno Monzese (Milano) Via Piemonte, 21 Telefono 2391 (da Milano 912-239) Laboratorio avvoigim. radio elettrico

#### STRUMENTI DI MISURA

BARLETTA - Apparecchi Scientifici Milano - Via Fiori Oscuri, 11 Tel. 86.59.61/63/65

Calcolatori elettronici analoghi ADI Campioni e Ponti SULLIVAN - Regolatori di tensioni WATFORD - Strumenti elettronici DAWE - Reostati e Trasformatori RUHSTRAT - Apparecchi e Strumenti per la ricerca scientifica in ogni campo.

BELOTTI - Milano

Piazza Trento, 8 Telefono 542.051/2/3

CHINAGLIA (Belluno)

Elettrocostruzioni s.a.s. Via Tiziano Vecellio, 32 Tel. 25.102 - 22.148



**ELETTRONICA - STRUMENTI -**TELECOMUNICAZIONI - Bellunc

Bivio S. Felice, 4 TRICHIANA (Belluno) Costruz. Elettroniche Profess.

#### GIANNONI SILVANO

Via Lami, 3 - Tel. 30636 S. Croce sull'Arno (Pisa)

TUTO IL MATERIALE PER TECNICI E RADIOAMATORI

I.C.E. - Milano

Via Rutilia, 19/18 Telefoni 531.554/5/6

INDEX - Sesto S. Giovanni

Via Boccaccio, 145 - Tel. 24.76.543 Ind. Costr. Strumenti Elettrici

SER - Milano

Via Savona, 97 Telefono 470.054

TES - Milano Via Moscova, 40-7 Telefono 667.326

UNA - OHM - START

Plasticopoli - Peschiera (Milano) Tel. 9060424

**VORAX** - Milano

Via G. Broggi, 13

Telefono 222,451

(entrata negozio da via G. Jan)

#### ACCESSORI E PARTI STACCATE PER RADIO E TV TRANSISTORI

ATES COMPONENTI ELETTRONICI S.p.A. - Milano

Via Tempesta, 2 Telefono 46.95.651 (4 linee) Semicondutt, per tutte le applicazioni

DINAPHON S.r.I.

Radio e Televisione Sede: VASTO (Chieti) - Tel. 25.82

Stab.: PAVIA - VIa Lovati, 33 Tel. 31.361 - 39.241

#### emme esse

Antenne TV - Accessori vari

25025 MANERBIO (Brescia) Telefono 93,83,19

Richiedere cataloghi

F.A.C.E. STANDARD - Milano Viale Bodio, 33

Componenti elettronici ITT STANDAR

FANELLI - FILI - Milano

Via Aldini, 16

Telefono 35.54.484 Fili, cordine per ogni applicazione

INDUSTRIA FILATI DI LINO E' CANAPA S.p.A.

Vimercate - Via C. Galbusera, 11 Refi di lino e nylon per cablaggi

ISOLA - Milano Via Palestro, 4 Telefoni 795.551/4 Lastre isolanti per circuiti stampati

LIAR - Milano Via Marco Agrate, 43 Tel. 530.273 - 530.873 - 530.924 Prese, spine speciali, zoccoli per tubi.

Pile al mercurio, alcalino manganese e speciali Mallory Batteries s.r.l. - Mileno Via Catone, 3 - Telef. 3761888'890 Telex 32.562

MINSTRAL - Milano

Via Melchiorre Gioia, 72

Tel. 688.4103 - 688.4123

RADIO ARGENTINA - Roma

V. Torre Argentina 47 - Tel. 565,989 Valvole, cinescopi, semicond., parti stacc. radio-TV, mater. elettronico e profess. Rich. listino.

RAYTHEON-ELSI - Milano

Vla Fabio Filzi 25 a

Telefono 65,48,61

elettronica civile industriale componenti Stabilimenti in Vallenoncello - Pordenone
Tel. 21451 C.P. 227 Telegr Seleco Pordenone CAP 33170

SGS - Agrate Milano Diodi Transistori

SINTOLVOX s.r.l. - Milano

Via Privata Asti, 12 - Tel. 462.237 Apparecchi radio televisivi, parti stac-

THOMSON ITALIANA

Paderno Dugnano (Milano) Via Erba, 21 - Tel. 92.36.91/2/3/4

Semiconduttori - Diodi - Transistori

**VORAX** - Milano Via G. Broggi, 13

Telefono 222.451 (entrata negozio da via G. Jan)

AUTORADIO TELEVISORI RADIOGRAMMOFONI RADIO A TRANSISTOR

ALLOCCHIO BACCHINI - Milano Radio Televisione

Via C. Achillini, 2 - 20162 Milano Tel. 64.35.641 (5 linee con ric. autom.)

AUTOVOX - Roma Via Salaria, 981

Telefono 837.091 Televisori, Ralio, Autoradio

C.G.E. - Milano Radio Televisione Via Bergognone, 34 Telefono 42:42

CONDOR - Milano Via Ugo Bassi, 23-A Tel. 600.628 - 694.267



Soc. in nome coll.

## TRANSISTORS STABILIZZATORI TV

di Gino da Ros & C.

Via L. Cadorna

VIMODRONE (Milano)

Tel. 25.00.263 - 25.00.086 - 25.01.209

# DU MONT

Radio and Television - S.p.A. Italiana 80122 - NAPOLI

Vie Nevio, 102 d - Tel. 303500

**EKOVISION - Milano** 

Viale Tunisia, 43 Telefono 637.756

**EUROPHON** - Milano

Via Mecenate, 86

Telefono 717.192

FARET - VOXSON - Roma
Via di Tor Cervara, 286

Tel. 279.951 - 27.92.407 - 279.052

ITELECTRA S.a.S. dl L. Mondrioli & C. Milano - Viale E. Forlanini, 54
Tel. 73.83.740 - 73.83.750

MANCINI - Milano Via Lovanio, 5 Radio, TV, Giradischi

MINERVA - Milano

Viale Liguria, 26

Telefono 850.389

## NAONIS

INDUSTRIE A. ZANUSSI S.P.A.-PORDENONE lavatrici televisori frigoriferi cucine

PHONOLA - Milano
Via Montenapoleone, 10

RADIOMARELLI - Milano

Corso Venezia, 51 Telefono 705.541

Telefono 70.87.81



INDUSTRIE A. ZANUSSI S.P.A. PORDENONE lavatrici televisori frigoriferi cucine

ROBERT BOSCH S.p.A. - Milano
Via Petitti, 15
Autoradio Biaupunkt

#### Samber's

Milano - Via Stendhal 45
Telefono 4225911
Televisori componenti radio

**ULTRAVOX - Milano** Viale Puglle, 15 Telefono 54.61.351

WUNDERSEN
Via Madonna dello Schioppo. 38
CESENÁ (For'i)



Televisori in bianco e nero Radio-Fono HI-FI ELETTRONICA MONTAGNI Viale Cadorna, 44 - Firenze

Tel. 472.959 - 593.752

Pubblichiamo dietro richiesta di molti dei nostri Lettori questa rubrica di indirizzi inerenti le ditte di Componenti, Strumenti e Apparecchi Radio e TV.

Le Ditte che volessero includere il loro nominativo possono farne richiesta alla « Editrice II Rostro » - Via Monte Generoso 6 a - Milano, che darà tutti i chiarimenti necessari.

TRA LE ULTIME NOVITA' DELLA "EDITRICE IL ROSTRO"

#### DIZIONARIO DI ELETTROTECNICA TEDESCO-ITALIANO

a cura del Dott. Ing. FERNANDO FIANDACA

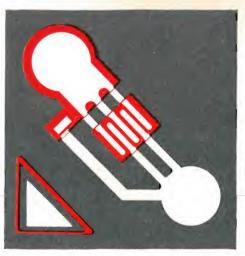
E' un'opera nuova e originale, ricca di circa 30 mila termini, e aggiornata ai più recenti sviluppi e progressi dell'elettronica. Comprende: produzione e distribuzione dell'energia elettrica, misure e macchine elettriche,

Comprende: produzione e distribuzione dell'energia elettrica, misure e macchine elettriche, telecomunicazioni, elettronica, radiotecnica, radar e tecnica degli impulsi, televisione, telecomandi, telesegnalazioni, nucleonica, automazione, cibernetica, elettroacustica, trazione elettrica illuminotecnica, elettrochimica, elettrotermia, termoelettricità, ecc.; oltre ai termini generali di matematica, fisica, meccanica.

Redatto con grande accuratezza e con il più stretto rigore tecnico nella definizione dei termini, questo volume è destinato a riscuotere l'interesse ed il consenso di quella vastissima cerchia di tecnici e di studiosi che hanno assoluta necessità di tenersi al corrente della ricca e preziosa letteratura tedesca nel campo dell'elettrotecnica e delle sue numerose applicazioni in tutti i settori della tecnica odierna.

Volume di pagg. 408, formato 17 x 24 cm, rilegato in tela Lire 6.000

# PLANAR PLANAR SILICIO AL SILICIO PHILLIPS PER IMPIEGHI IN RADIO TELEVISIONE BASSA FREQUENZA





#### **TELEVISIONE**

- Amplificatori F.I. video BF 167 BF 173
- Amplificatori F.I. audio
  BF 184 BF 185 BF 194 BF 195
- Circuiti a impulsi BC 107 BC 108
- Amplificatori finali video BF 177 BF 178

#### RADIO E AMPLIFICATORI BF

- Amplificatori RF e convertitori FM BF 115 BF 185 BF 195
- Stadi d'ingresso AM BF 184 BF 185 BF 194 BF 195
- Amplificatori F.I. di ricevitori AM/FM BF 184 BF 185 BF 194 BF 195
- Preamplificatori B.F. a basso rumore BC 109
- Amplificatori pilota BC 107 BC 108

PHILIPS S.p.A. - Reparto Elettronica - Milano - P.zza IV Novembre, 3 - Tel. 69.94 (int. 194)



#### Puntale per alte tensioni Mod. 18 « I.C.E. »



Questo puntale serve per elevare la portata dei nostri TESTER 680 a 25.000 Volts c.c. Con esso può quindi venire misurata l'alta tensione sia dei televisori, sia dei trasmettitori ecc.

Il suo prezzo netto è di Lire 2.900 franco ns. stabilimento.

#### Trasformatore per C.A. Mod. 616 « I.C.E. »



Per misure amperometriche in Corrente Alternata. Da adoperarsi unitamente al Tester 680 in serie al circuito da esaminare.

#### 6 MISURE ESEGUIBILI:

1 A - 5 A - 25 A - 50 e 100 Amp. C.A.

Precisione: 2,5%. Dimensioni: 60 x 70 x 30. Peso 200 gr. Prezzo netto Lire 3.980 franco ns. stabilimento.

# Amperciamo a tenaglia

#### Per misure amperometriche immediate in C. A. senza interrompere i circuiti da esaminare!!

Ouesta pinza amperometrica va usata unitamente al nostro SUPERTESTER 680 oppure unitamente a qualsiasi altro strumento indicatore o registratore con portata 50  $\mu$ A - 100 millivolts.

\* A richiesta con supplemento di L. 1.000 la I.C.E. può fornire pure un apposito riduttore modello 29 per misurare anche bassissime in-tensità da 0 a 250 mA.

Prezzo propagandistico netto di sconto L. 6.906 franco ns/ stabilimento. Per pagamenti all'ordine o alla consegna omaggio del relativo astuccio.

#### Prova transistor e prova diodi Mod. TRANSTEST

